

سلسلة هندسة الاتصالات (١)

مبادئ الاتصالات

م. ريم مصطفى الدبس





مبادئ الاتصالات



مبادئ الاتصالات

م. ريم مصطفى الدبس

الطبعة الأولى
2004 م


مكتبة المجتمع العربي للنشر

رقم الإيداع لدى دائرة المكتبة الوطنية (2003/11/2405)

621.382

الديس، ريم مصطفى
مبادئ الإتصالات/ ريم مصطفى الديس - عمان: مكتبة المجتمع
العربي، 2003.
() ص

ر. إ. : 2003/11/2405 .
الواصفات:/الإتصالات/

* تم إعداد بيانات الفهرسة والتصنيف الأولية من قبل دائرة المكتبة الوطنية.

حقوق الطبع محفوظة للناسخ

Copyright ©
All Rights reserved

الطبعة الأولى
2004م - 1424هـ



مكتبة المجتمع العربي للناسخ

عمان - شارع الملك حسين - مجمع الفحيس التجاري
تلفاكس 4632739 م. ب. 4244 عمان 11121 الأردن

الفهرس

الصفحة	الموضوع
7	الوحدة الأولى : مبادئ الاتصالات
9	1-1 تعريف الاتصال
9	2-1 التطور التاريخي لأنظمة الاتصالات
11	3-1 المخطط الصندوقي العام لأنظمة الاتصالات
13	4-1 أنواع الإشارات
16	5-1 وسائل نقل الإشارة ومواصفاتها من حيث المدى المرسل
17	6-1 الطيف الترددي لخدمات الاتصال (Spectrum)
18	7-1 أسس ومبادئ الإشارات الصوتية والصوت البشري
18	8-1 الإشارات التفرغرافية
19	9-1 الإشارات التلفزيونية
21	مسئلة الوحدة الأولى
23	الوحدة الثانية : وحدات قياس النقل
25	قياس الإشارات الدورية
26	2-2 القدرة Power
26	3-2 الكسب Gain والفقد Loss
27	4-2 وحدات قياس الكسب والفقد المستعملة
39	5-2 تضخيم الإشارة Amplification of Signal
40	6-2 تضعيف الإشارة (Attenuation of Signal)
42	7-2 توليد الإشارة وإرسالها
43	مسئلة الوحدة الثانية
47	الوحدة الثالثة : التعديل السعوي
49	1-3 مبدأ التعديل Principle of Modulation
49	2-3 التعديل Modulation

50	3-3 أسباب استخدام التعديل في أنظمة الاتصالات
52	4-3 أنواع التعديل
54	5-3 Amplitude Modulation التعديل السعوي
81	أسئلة الوحدة الثالثة
89	الوحدة الرابعة : التعديل الترددي
91	1-4 تعريف التعديل الترددي (FM)
103	2-4 التعديل الترددي ذو النطاق الضيق NBFM والتعديل الترددي ذو النطاق الواسع WBFM
104	3-4 قانون كارسون Carson's Rule
106	4-4 أنظمة البث FM
107	5-4 المعدلات والمعدلات العكسية للتعديل الترددي
109	6-4 Transmitters المرسلات
111	7-4 Receiver المستقبلات
112	8-4 نظام الاستقبال السوبر هيترو ديني
114	أسئلة الوحدة الرابعة
119	الوحدة الخامسة : التعديل النبضي
121	1-5 النظرية العينية Sampling Theorem
122	2-5 مبدأ التعديل النبضي Principle of Pulse Modulation
123	3-5 أنواع التعديل النبضي
138	أسئلة الوحدة الخامسة
141	الوحدة السادسة : مبادئ التعديل الرقمي
143	1-5 التعديل الرقمي Digital Modulation
143	2-5 أنواع التعديل الرقمي
156	أسئلة الوحدة السادسة

الوحدة الأولى

مبادئ الاتصالات





الوحدة الأولى: مبادئ الاتصالات

1-1 تعريف الاتصال

إن إجراء مكالمة تليفونية أو إرسال رسالة بالبريد أو الاستماع إلى خطبة أو إرسال البحارة إشارات ضوئية في السماء لطلب النجدة كلها أمثلة على الاتصال. وفي حياتنا اليومية أمثلة لا حصر لها على الاتصال، ولكن ما يهم دراستنا الاتصالات ذات التكنولوجيا العالية والمتطورة.

يتضح من الأمثلة المذكورة أن كلمة الاتصال شاملة لكل طرق التواصل والتعامل سواء كان متطور أو بدائي، فيمكن إعطاء تعريف عام للاتصال بأنه "نقل معلومة من نقطة تسمى المرسل (Transmitter) إلى نقطة أخرى تسمى مستقبل (Receiver) عبر وسط ناقل".

فالمتصل بالهاتف يعد مرسل والشخص على الطرف الثاني من الخط يعد مستقبل وأسلاك الهاتف هي الوسط الناقل للمعلومة. والبحار يعد مرسل للمعلومة التي تكون على شكل طلقة نارية في الهواء يستقبلها بحار آخر ويفهم الإشارة على أنها طلب للنجدة وهكذا يحدث اتصال بين الطرفين.

وما يهمنا في هذا الكتاب هو توضيح مبادئ الاتصالات وكيفية نقل الإشارة واستقبالها والشروط الواجب توافرها لنجاح عملية الاتصال، ولكن أولاً علينا معرفة التطور التاريخي لأنظمة الاتصالات.

2-1 التطور التاريخي لأنظمة الاتصالات

كانت وسائل الاتصال في السابق بدائية جداً، وإن أول وسيلة للاتصال هي باستخدام الإيماء لصوته أو لأصوات الحيوانات لتداول المعلومات ضمن

مسافات معينة، ولكن لأن المدى الذي يصله صوت الإنسان ليس كبير بسبب ضعف الموجة الصوتية فكان من الضرورة ابتكار أشكال أخرى للاتصال باستخدام العدائين لنقل الأخبار من مكان إلى آخر كما فعل اليونانيون القدامى واستخدام النار والدخان والطنيل والأعلام كإشارات بين الناس بينهم مسافات بعيدة نسبياً.

وفي عام 1835 بدأ صامويل مورس تجاربه مع التلغراف. وبعد سنتين بدأ التعامل بالتلغراف في الولايات المتحدة الأمريكية والذي يعد أول استعمال للإشارات الكهربائية والتي هي أشبه بمعلومات مشفرة، وقد تطورت هذه الوسيلة بالتطور خلال الحرب العالمية الأولى والثانية واستخدم المقسم العسكري في الجيش البريطاني. ومن ثم تطورت عمليات الاتصال باستخدام المبرقات وغيرها.

في عام 1876 اخترع غراهام بيل جهاز التليفون والذي كان يمكن في البداية أشخاص موجودون في مكانين متقاربين من التحدث مع بعضهم البعض إلى أن تطور إلى الشكل المألوف لدينا في الوقت الحالي.

في عام 1910 بدأت تجارب البث الإذاعي في أمريكا وقد تم أول بث للعموم عام 1920. أما البث التليفزيوني فقد بدأ للعموم بعد ذلك بسبع سنوات (عام 1927) في إنجلترا.

بدأت اتصالات الأقمار الصناعية عام 1960 والتي أصبحت متداولة بعد هذا التاريخ بوقت ليس بقليل.

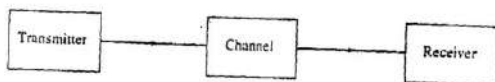
وكانت بداية ثورة الاتصالات الحاسوبية (Computer Communication) عام 1970.

إن التطور في عالم الاتصالات لا يقف عند حد وهناك جديد كل يوم ولكن تبقى المبادئ التي تقوم على أساسها ثابتة وهي موضوع دراستنا هنا. ومما يجدر التنويه إليه أن أهم حدث في تاريخ الاتصالات كان اختراع الترانزيستور، الذي يدخل في تركيب معظم الدوائر الكهربائية وخاصة التي تدخل في تركيب المرسلات والمستقبلات.

3-1 المخطط الصندوقي العام لأنظمة الاتصالات

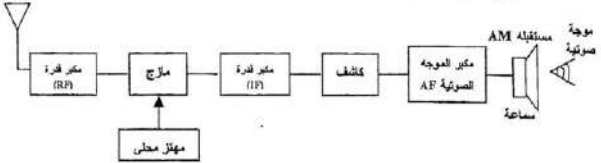
إن مصطلح 'نظام System' يقصد به كلا من الإشارات (Signals) والأجهزة أو الدوائر (Circuits). وإن الأجهزة المستخدمة في أي نظام تتناسب مع نوعية الإشارات المراد إرسالها. وعلى الرغم من تنوع أنظمة الاتصالات إلا إن المخطط الصندوقي (Block Diagram) العام لها يبقى واحداً، ويتكون نظام الاتصال العام من ثلاثة أجزاء والتي نستطيع استنباطهم من التعريف العام للاتصال، وهي:

1. المرسلة (Transmitter)
2. الوسط الناقل (Channel)
3. المستقبل (Receiver)



3-3-1 المستقبلات (Receiver)

في الجهة المقابلة من المرسلات نجد المستقبلات، وهي مجموعة الدوائر المسؤولة عن التقاط الإشارات المطلوبة وتنقيتها للحصول على أفضل عينة. وشرط أساسي في المستقبل أن تتوافق مع نوع التعديل المستخدم في الرسالة. وتتكون المستقبلة بشكل أساسي من هوائي ومصافي ومعدل عكسي (يتناسب مع نوع المعدل المستخدم في الرسالة) ومجموعة مكبرات وغيرها. والمخطط الصندوقي العام للمستقبل هو:



4-1 أنواع الإشارات

عندما نتحدث عن أنظمة الاتصالات الحديثة فليس المقصود بالإشارات في هذه الحالة الرسائل البريدية أو الطلقات النارية لطلب النجدة وإنما إشارات كهربائية (فولتية أو تيار).

وهكذا عندما نريد إرسال إشارة صوتية أو مرئية أو غيرها، نحولها أولاً إلى إشارة كهربائية كي نتمكن من التعامل معها. مثلاً الميكروفون يحول الموجة الصوتية إلى كهربائية والكاميرا تحول الصورة إلى إشارة كهربائية. ولذلك نجد دائماً في المرحلة النهائية من المستقبلات محول للإشارة الكهربائية إلى أحد الصور الفيزيائية. فالسماعة تحول الإشارة الكهربائية إلى موجة صوتية والشاشة تعرض الإشارة الكهربائية على هيئة صورة مرئية.....الخ.

يتم تصنيف الإشارات المستخدمة في نظم الاتصالات بناءاً على أسس عديدة منها:

1. طبيعة توليد الإشارة، فقد تنشأ الإشارة عن صوت أو صورة أو غير ذلك.
2. كيفية تغيرها مع الزمن. مثلاً بعض الإشارات تتكرر كل فترة زمنية معينة وبعضها لا، بعضها يتغير مع الزمن (AC) وبعضها يبقى ثابتاً (DC).
3. مقدار محتوياتها من الطاقة (Power) أو القدرة (Energy)، والتي يمكن حسابها من الإشارة (التي تمثل تيار أو فولتية كما ذكرنا سابقاً).

وبناءً على الأسس المذكورة يمكن أن نميز عدة أنواع من الإشارات ذات أهمية في أنظمة الاتصالات، من أهمها:

1-4-1 الإشارات المقررة أو المحددة (Deterministic Signals): هي الإشارات التي يمكن معرفتها بصورة كاملة ويمكن التعبير عنها كاقتران رياضي متغير مع الزمن.

مثال: الإشارة للمحددة التالية $X(t) = A \cos(\omega t + \theta)$ تأخذ شكل إشارة جيبية متغيرة مع الزمن ويمكن معرفة القيمة اللحظية لها ببساطة، فإذا فرضنا قيمة $\omega = 20$ وقيمة $\theta = 0$ و $A = 5$ أصبح شكل العلاقة كالتالي:

$$X(t) = 5 \cos(20t)$$

وعند اللحظة $t = 0$ sec يمكن حساب قيمة الإشارة على النحو التالي:

$$X(0) = 5 \cos(0) = 5 \text{ volt}$$

1-4-2 الإشارات العشوائية (Random Signals): هي الإشارات التي تتغير قيمتها بصورة عشوائية مع الزمن ولا يمكن معرفة قيمة دقيقة لها كما لا يمكن التعبير عنها بصورة اقتران رياضي، وهذا تكمن صعوبة التعامل مع هذا النوع من الإشارات. ومثال على هذه الإشارات الضجيج (Noise) والذي يوجد

أنواع مختلفة منه مثل الضجيج الحراري (Thermal Noise) والضجيج الأبيض (White Noise) وغيرها.

1-4-3 الإشارات الدورية (Periodic Signals): هي الإشارات التي تتكرر صفاتها مع الزمن بحيث تعيد الإشارة نفسها كل فترة زمنية معينة ويمكن التعبير عنها بالمعادلة التالية:

$$X(t \pm mT) = X(t)$$

m: عدد صحيح

T: زمن الدورة الواحدة (Period) وهو الزمن الذي تعيد فيه الإشارة نفسها بعد مروره وهو يتناسب تناسب عكسي مباشر مع تردد الإشارة (Frequency)

$$T = 1/f$$

F: عدد الذبذبات في الثانية الواحدة (التردد) ووحدته الهرتز Hz

مثال: لحسب التردد وزمن الدورة الواحدة للإشارة التالية: $X(t) = 2 \cos(628t)$

$$f = \omega/2\pi = 628/2\pi = 100 \text{ Hz}$$

$$T = 1/f = 1/100 = 0.01 = 10 \text{ msec}$$

1-4-4 الإشارات اللادورية (Aperiodic Signals): وهي الإشارات التي لا تكرر نفسها مع الزمن ولا تحقق معادلة الإشارات الدورية، لكن لا مانع من أن نأخذ شكل اقتران رياضي (لكن ليس اقتران جيبى).

$$X(t) = \sqrt{3t + 5t^3} \quad \text{مثال:}$$

1-5 وسائل نقل الإشارة ومواصفاتها من حيث المدى المرسل

مهما اختلفت الأوساط الناقلة للإشارة يبقى التصنيف الأساسي لنقلها بطريقتين: سلكي ولاسلكي.

1-5-1 النقل السلكي: يتم الربط بين المرسل والمستقبل بواسطة سلك، ويوجد أنواع مختلفة من الأملاك المستخدمة منها الألياف الضوئية (Fiber Optics) والكواكسيل كابل وغيرها، ويعتمد مدى الإرسال على طول السلك وعلى قدرة أو طاقة الإشارة المرسل. مثلاً عند ربط جهازي هاتف في موقعين مختلفين يجب استخدام سلك ذو طول ونوعية مناسبين لهذه المهمة كما يجب أن تكون الإشارة المرسل ذات قدرة كافية لوصولها بشكل واضح إلى المستقبل.

ومن أنظمة الاتصالات التي تستخدم أسلوب النقل السلكي التليفون والحاسب الآلي.

1-5-2 النقل اللاسلكي: يتم تحويل الإشارة الكهربائية إلى موجة كهرومغناطيسية بواسطة هوائي المرسل وتنتشر هذه الموجة في الهواء بين المرسل والمستقبل التي تحول هذه الموجة إلى إشارة كهربائية مرة أخرى بواسطة هوائي المستقبل. وتعتمد مواصفات الإشارة على نوعية الهوائي وارتفاعه عن سطح الأرض وعلى التردد المستخدم.

إن مدى الإرسال اللاسلكي أكبر بكثير من مدى الإرسال السلكي سواء تم بشكل مباشر بين الهوائيين أو بشكل غير مباشر (انعكاس الأمواج عن طبقات الجو أو استخدام الأقمار الصناعية).

ومن أنظمة الاتصالات التي تستخدم أسلوب النقل اللاسلكي الإذاعة والتليفزيون والخلوي.

6-1 الطيف الترددي لخدمات الاتصال (Spectrum)

عند التحدث عن الإشارات المستخدمة في أنظمة الاتصالات فإن المهم هو تردد الإشارة (frequency). وقد قسمت الترددات إلى حزم حسب مستوياتها وميزت استخدامات معينة لكل حزمة. وفيما يلي جدول يبين أهم هذه الحزم الترددية المستخدمة في أنظمة الاتصالات واستخداماتها الرئيسية:

الحزمة	التردد	طول الموجة	الاستعمال الرئيسي
1 الترددات الواطئة جدا Very Low Frequency (VLF)	3 - 30KHz	100 - 10Km	تلفاز البحرية
2 الترددات الواطئة Low Frequency (LF)	30-300KHz	10 - 1Km	تلفاز البحرية
3 الترددات المتوسطة Medium Frequency (MF)	0.3-3MHz	1- 0.1Km	الإبحار، إذاعات (منطقة)
4 الترددات العالية High Frequency (HF)	3 - 30MHz	100 - 10m	استعمال مدني وعسكري (من منطقة لمنطقة)، إذاعات
5 الترددات العالية جدا Very High Frequency (VHF)	30 - 300MHz	10 - 1m	استعمال مدني وعسكري (من منطقة لمنطقة)، إذاعات
6 الترددات الفائقة Ultra High Frequency (UHF)	0.3 - 3GHz	1 - 0.1m	راديو المدى طويل
7 الترددات الفائقة جدا Super High Frequency (SHF)	3 - 30GHz	10 - 1cm	راديو، أقمار صناعية

إن الطول الموجي يتناسب عكسي مع التردد المستخدم (ولهذه الخاصية فائدة سيتم التطرق لها في الوحدات القادمة). ويتم حساب الطول الموجي بناء على العلاقة التالية:

طول الموجة (λ) = سرعة انتشار الموجة / تردد الموجة

* سرعة انتشار الموجة = سرعة الضوء = 3×10^8 م/ث

مثال: لحساب الطول الموجي لموجة ترددها 3GHz.

$$\lambda = C/F = 3 \times 10^8 / 3 \times 10^9 = 100 \text{ m}$$

7-1 أسس ومبادئ الإشارات الصوتية والصوت البشري

إن الإشارات الصوتية المختلفة ومنها الصوت البشري ذات ترددات منخفضة (300 Hz - 4KHz) وليس لها المقدرة على الانتشار لمسافات طويلة. لذلك لا يتم إرسالها مباشرة من المرسل إلى المستقبل وإنما تحمل أولاً على إشارات ذات تردد عالي (إشارة حاملة) في المرسل (عملية التعديل)، ثم تحول إلى موجات كهرومغناطيسية تنتشر بواسطة الهوائي. ويقوم هوائي المستقبل بالنقاط هذه الموجات وتحويلها إلى إشارة كهربائية مرة أخرى ومن ثم فصل الإشارة الصوتية المرغوبة عن الإشارة الحاملة (عملية التعديل العكسي).

8-1 الإشارات التلغرافية

الإشارات التلغرافية هي عبارة عن ترتيب خاص للعناصر الكودية يستعمل في نظام تشفير معين لتمثيل رمز مفرد أو قيمة مفردة. وتستعمل الحزم الترددية الواطئة (LF) والواطئة جداً (VLF) لهذا النوع من الإشارات.

9-1 الإشارات التلفزيونية

الإشارات التلفزيونية أساسا إشارات مرئية ولكنها مصحوبة غالبا بإشارات صوتية. وتستعمل في هذه الإشارات الحزم الترددية العالية جدا (VHF) والترددات الفائقة (UHF). حيث تحمل إشارة الصورة على تردد وتحمل إشارة الصوت المصاحبة لها على تردد آخر (يزيد عنها بمقدار 4.5MHz). وهذا سبب الظاهرة التي نلاحظها في التلفاز وهي سماع الصوت قبل رؤية الصورة.

سوكنا سابقا نسمع مصطلح تلفزيون أبيض وأسود" لعدم إرسال إشارة اللون، أما الآن يتم إرسال اللون على تردد آخر.

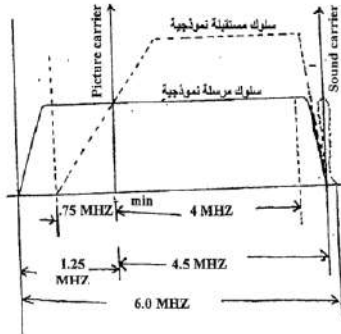
والترددات المخصصة للإرسال التلفزيوني هي:

VHF: 54 - 88 MHz, 174 - 216 MHz

UHF: 470 - 638 MHz

ويخصص لكل قناة تلفزيونية حزمة ترددية ذات عرض 6MHz

موضحة بالشكل التالي:



مثال 1: قناة تلفزيونية ترسل إشارة الصورة على تردد 475MHz
،فما التردد الذي تحمّل عليه إشارة الصوت؟

$$F_{\text{SOUND}} = F_{\text{SIGHT}} + 4.5 = 475 + 4.5 = 479.5 \text{ MHz}$$

مثال 2: قناة تلفزيونية تشغل الحيز الترددي (60-66MHz) . احسب
قيمة التردد الحامل للصورة والتردد الحامل للصوت.

$$F_{\text{SOUND}} = 60 + 5.75 = 65.75 \text{ MHz}$$

$$F_{\text{SIGHT}} = 60 + 1.25 = 61.25 \text{ MHz}$$

أسئلة آخر الفصل

- س1) لماذا يعد الترفيزيتر أهم حدث في تاريخ الاتصالات؟
- س2) عدد أنظمة الاتصالات التي تتعامل معها بشكل يومي، مبينا المرسل والمستقبل والوسط الناقل لكل منها.
- س3) احسب قيمة الإشارة التالية عند اللحظة: $t = 0 \text{sec}$, $t = 0.1 \text{sec}$, $t = 0.2 \text{sec}$

$$Y(t) = 2 \sin(200t + 30^\circ)$$

- س4) احسب الزمن الدوري والتردد لكل من الإشارات التالية:
1. $X(t) = 10 \sin(2\pi \cdot 10^3 t)$
 2. $Y(t) = 2 \cos(628t) + 3 \cos(314t)$
 3. $S(t) = 20 \cos^2(500t)$
- س5) احسب الطول الموجي لحزمة الترددات (EHF) ذات المدى الترددي 30 - 300GHz .
- س6) وضح بالرسم جميع القيم المهمة للقناة التلفزيونية ذات النطاق الترددي (80 - 86MHz).

- س7) احسب قيمة التردد الحامل للصورة لقناة تلفزيونية ذات تردد حامل للصوت يساوي $F_{\text{SOUND}} = 630 \text{MHz}$. ما عرض الحزمة لهذه القناة التلفزيونية.

- س8) ما العدد الأقصى للقنوات التلفزيونية التي يمكن إرسالها على حزمة الترددات الفائقة (UHF) المخصصة للإرسال التلفزيوني. على فرض عدم وجود مسافات فارغة بين القنوات المتجاورة.

الوحدة الثانية

وحدات قياس النقل

الوحدة الثانية: وحدات قياس النقل

1-2 قياس الإشارات الدورية

إن الإشارات التي نتعامل معها في دراستنا هي الإشارات الدورية (إشارات جيبية تحديدا حيث أن الإشارات الدورية يمكن التعبير عنها بشكل إشارات جيبية). لكن يجب أولا مراجعة بعض المصطلحات المهمة للعلاقة الجيبية، وهي: الاتساع، التردد والطور.

الاتساع (Amplitude): هو أكبر قيمة تصلها الإشارة بعيدا عن مركزها (الصفر).

التردد (Frequency): عدد ذبذبات أو اهتزازات الإشارة في الثانية الواحدة ووحدة الهرتز Hz.

الطور (Phase): هي الزاوية التي تتقدم أو تتأخر بها الإشارة عن الإشارة المرجعية.

مثال: ما قيمة الاتساع و التردد والطور والسرعة الزاوية للإشارة الجيبية التالية التي تمثل الفولتية:

$$X(t) = 10 \sin(628t + 15^\circ)$$

$$A = 10 \text{ V}_p$$

$$F = 628/2\pi = 100 \text{ Hz}$$

$$\Theta = 15^\circ$$

$$\Omega = 628 \text{ rad/sec}$$

عند حساب الاتساع يجب الإشارة إلى الوحدة المستخدمة، فيمكن أن يقاس الاتساع للقمة الواحدة (V_p)، أو يقاس من القمة العليا إلى القمة السفلى (V_{p-p})، أو يقاس بالقيمة الفعالة (V_{rms}).

$$V_{p-p} = 2 * V_p$$

$$V_{rms} = 2 * V_p / \sqrt{2} = V_{p-p} / \sqrt{2}$$

ففي المثال السابق يمكن حساب الاتساع بالمقاييس الثلاثة على النحو

التالي:

$$V_p = 10 \text{ V}$$

$$V_{p-p} = 2 * V_p = 20 \text{ V}$$

$$V_{rms} = 0.707 * V_{p-p} = 14.14 \text{ V}$$

2-2 القدرة Power

إن الإشارات الدورية هي إشارات قدرة، ويعتمد حساب قدرة إشارة على معرفة ما تمثله تلك الإشارة (فولتية أم تيار). ووحدة قياس القدرة هي الواط (Watt). وقانون حساب القدرة هو:

$$P = V^2 / R = I^2 * R$$

الفولتية أو التيار في القانون أعلاه محسوب بالقيمة الفعالة (V_{rms} , I_{rms}). ونستنتج أن القدرة ذات علاقة باتساع الإشارة وليس التردد أو الطور.

3-2 الكسب Gain والفقد Loss

المقصود بالكسب الزيادة في القدرة الناتج عن الزيادة في اتساع الإشارة. ومن جهة أخرى فإن الفقد هو النقصان في القدرة الناتج عن انخفاض اتساع الإشارة.

تحتوي أنظمة الاتصالات على دوائر كهربائية عديدة تعمل على زيادة أو نقصان اتساع الإشارة التي تمر من خلالها، ومن الضروري الحصول على نظام قياس يمكننا من تقييم مدى الكسب أو الفقد الناتج عن أي من هذه الدوائر أو من مجموعة من الدوائر مجتمعة سوياً.

2-4 وحدات قياس الكسب والفقد المستعملة

هناك العديد من الطرق التي تعطينا تعريف بمدى الكسب أو الفقد الناتج عن دائرة ما، بعض هذه الطرق:

أ. تمثيل فقد أو كسب القدرة بالواط (watt). وذلك بحساب الفرق بين القدرة الخارجة من الدائرة والقدرة الداخلة إليها:

$$G = P_o - P_{in}$$

مثال: احسب الكسب أو الفقد في القدرة إشارة إذا كانت قدرة الإشارة الداخلة 30w وقيمة القدرة الخارجة 20w.

$$G = P_o - P_{in} = 20 - 30 = -10 \text{ watt}$$

الإشارة السالبة دلالة على أن الحالة هنا فقد وليس كسب للقدرة وهذا بديهي حيث أن القدرة الخارجة أقل من القدرة الداخلة للدائرة.

ب. تمثيل الفقد أو الكسب بالنسبة بين القدرة الداخلة والقدرة الخارجة:

$$G = P_o / P_{in}$$

في هذه الحالة إذا كانت قيمة الكسر أكبر من 1 فهناك كسب للقدرة، وإذا كانت قيمة الكسر أقل من 1 فهي حالة فقد للقدرة.

ج. تمثيل الكسب أو الفقد بلوغاريتم نسبة القدرة الخارجة إلى القدرة الداخلة. وتدعى الوحدة المستخدمة "البل"، وهذه أفضل الطرق المستخدمة لحساب الكسب والفقد للقدرة حيث تتناسب تمثيل القيم الصغيرة والكبير والتي نواجهها عادة في الإرسال.

$$G = \log (P_o / P_{in})$$

2-4-1 الديسيبل

إن وحدة القياس الأساسية التي تمثل الفقد أو الكسب في أجهزة الإرسال هي البل BEL نسبة للعالم A. G. BEL.

$$G_{BEL} = \text{Log}(P_o / P_{in})$$

فعندما تكون القدرة الخارجة من الدائرة أكبر عشرة أضعاف القدرة الداخلة إليها فهذا يعني كسب مقداره 1Bel فقط. أما إذا كانت القدرة الخارجة من الدائرة أقل عشرة أضعاف القدرة الداخلة إليها فهذا يعني كسب مقداره 1-Bel أو بمعنى آخر فقد مقداره 1 Bel.

نميز 3 حالات عند استخدام الطريقة اللوغاريتمية هي:

1. أن تكون القدرة الخارجة أكبر من القدرة الداخلة إلى الدائرة فهي حالة كسب وقيمة الكسب G_{BEL} موجبة.
2. أن تكون القدرة الخارجة أكبر من القدرة الداخلة إلى الدائرة فهي حالة كسب وقيمة الكسب G_{BEL} موجبة.
3. أن تكون القدرة الخارجة مساوية للقدرة الداخلة إلى الدائرة فإن قيمة G_{BEL} تساوي صفر.

وجد عمليا أن قيمة الـ BEL كبيرة جدا بالنسبة لمعظم التطبيقات العملية وأن القيمة العملية المناسبة هي الديسيبل (Decibel) ويرمز لها بالرمز dB.

والديسيبل لا يستخدم فقط لكسب وفقد القدرة وإنما أيضا للكسب والفقد في الفولتية أو التيار.

أ. حساب فقد القدرة وكسبها بالديسيبل

عند الحساب بوحدة الديسيبل يعطى القانون السابق كما يلي:

$$G_{dB} = 10 \log(P_o / P_{in})$$

هذا القانون يطبق لحساب الكسب أو الفقد لدائرة واحدة فقط، أما إذا كان النظام مكون من عدة دوائر متتالية فإن الكسب يحسب لكل دائرة منفصلة أولا ثم يتم جمع كسب الدوائر للحصول على الكسب الكلي.

$$G_T = G_1 + G_2 + G_3 + \dots + G_n$$

مثال 1: ما مقدار الكسب أو الفقد لدائرة إذا كانت القدرة الداخلة تساوي 1w والقدرة الخارجة 0.1w ؟

$$G_{dB} = 10 \log(P_o/P_{in}) = 10 \log(0.1/1) = -10 \text{ dB}$$

مرة أخرى نجد الإشارة السالبة في الجواب دلالة على حدوث فقد وليس كسب.

مثال 2: إذا كان كسب دائرة كهربائية يساوي 3 dB وكانت القدرة الداخلة تساوي 10mw، فما قيمة القدرة الخارجة من هذه الدائرة؟

$$G_{dB} = 10 \log(P_o/P_{in})$$

$$3 = 10 \log(P_o/10)$$

$$P_o/10 = \log^{-1}(0.3) = 2$$

$$P_o = 10 * 2 = 20 \text{ mw}$$

مثال 3: ما مقدار الكسب الكلي (أو الفقد الكلي) لنظام مكون من دائرتين متتاليتين إذا كانت القدرة الداخلة إلى الدائرة الأولى 1w والخارجة منها (وبالتالي هي الداخلة إلى الدائرة الثانية) تساوي 0.1w والقدرة الخارجة من الدائرة الثانية 0.001w ؟

نستطيع حل هذا المثال بطريقتين:

الطريقة الأولى: حساب الكسب الكلي مباشرة من القدرة الداخلة والقدرة الخارجة للنظام كله:

$$G_{dB} = 10 \text{ Log}(P_o/P_{in}) = 10 \text{ Log}(0.001/1) = -30 \text{ dB}$$

الطريقة الثانية: حساب الكسب (أو الفقد) لكل دائرة ثم جمع القيمتين:

$$G_{dB1} = 10 \text{ Log}(P_o/P_{in}) = 10 \text{ Log}(0.1/1) = -10 \text{ dB}$$

$$G_{dB2} = 10 \text{ Log}(P_o/P_{in}) = 10 \text{ Log}(0.001/0.1) = -20 \text{ dB}$$

$$G_T = G_{dB1} + G_{dB2} = (-10) + (-20) = -30 \text{ dB}$$

نجد أن قيمة الكسب الكلي المحسوب بالطريقتين متطابق.

ب. حساب فقد وكسب التيار أو الجهد بالديسيبل

يمكن استعمال الديسيبل كوحدة لقياس الفقد أو الكسب للتيار أو الجهد (الفولتية)، وذلك بالاستفادة من العلاقة التي تربط القدرة بالتيار والفولتية:

$$P = V^2/R = I^2 * R$$

$$G_{dB} = 10 \text{ Log}(P_o/P_{in}) = 10 \text{ Log}((V_o^2/R_o)/(V_{in}^2/R_{in}))$$

$$\text{If } R_o = R_{in}$$

$$G_{dB} = 10 \text{ Log}(V_o^2 / V_{in}^2) = 20 \text{ Log}(V_o/V_{in})$$

وينفس الطريقة نحصل على العلاقة بين الكسب والتيار:

$$G_{dB} = 10 \log(I_o^2 / I_{in}^2) = 20 \log(I_o / I_{in})$$

نلاحظ أنه عند الحديث عن كسب (أو فقد) دائرة فهو نفسه سواء كانت الحسابات للقدرة أو الجهد أو التيار، أي إذا كان كسب دائرة كهربائية 2dB فهذا يعني أن كسب القدرة 2dB وكسب الجهد والتيار أيضا 2dB.

مثال 1: إذا كان الجهد الداخل لمكبر 0.1V والجهد الخارج 2V، احسب مقدار الكسب للدائرة على أساس أن المقاومة الداخلة والخارجة متساويتين.

$$G_{dB} = 20 \log(V_o / V_{in}) = 20 \log(2/0.1) = 26 \text{ dB}$$

مثال 2: إذا كان التيار الداخل للمكبر المذكور في السابق يساوي 2mA فما قيمة التيار الخارج منه؟

$$G_{dB} = 20 \log(I_o / I_{in})$$

$$26 = 20 \log(I_o / 0.02)$$

$$I_o / 0.02 = \log^{-1}(1.3) = 20$$

$$I_o = 0.4 \text{ A} = 40 \text{ mA}$$

مثال 3: إذا كانت القدرة الخارجة من المكبر المذكور في المثالين (1) و

(2) تساوي 50W فما قيمة القدرة الداخلة إليه؟

$$G_{dB} = 10 \log(P_o / P_{in})$$

$$26 = 10 \log(50 / P_{in})$$

$$P_{in} = 50 / \log^{-1}(2.6) = 0.13 \text{ W}$$

2-4-2 مستوى القدرة المطلقة "dBm"

إن استعمال وحدة الديسبل يكون لقياس نسبة القدرة (نسبة القدرة الخارجة إلى القدرة الداخلة) أو معدل القدرة وليس وحدة لقياس القدرة المطلقة.

وعندما نحدد الفقد أو الكسب في دائرة بالديسيبل لا نعطي أي إشارة لقيمة القدرة الداخلة أو القدرة الخارجة للدائرة. فإذا كان كسب دائرة كهربائية 1dB فهذا يعطينا معلومة أن القدرة الخارجة عشرة أضعاف للقدرة الداخلة بغض النظر عن القيمة الفعلية لهذه القدرة الداخلة.

ولتبسيط حسابات وقياسات الإرسال تمثل القدرة بوحدة القدرة المطلقة dBm وبنفس الطريقة اللوغاريتمية بالنسبة إلى مرجع مستوى القدرة المحدد (1mwatt):

$$dBm = 10 \text{ Log(Power in mw/1mw)} \text{ (مستوى القدرة)}$$

وهكذا تحدد وحدة dBm مستوى القدرة (الداخلة أو الخارجة لدائرة) بينما تعطينا وحدة الديسيبل قيمة الكسب أو الفقد للدائرة نفسها.

ومرة أخرى بسبب استعمال الطريقة اللوغاريتمية نستطيع أن نميز 3 حالات لحساب مستوى القدرة المطلقة:

1. إذا كان مستوى القدرة المقاس يساوي 1mw فان dBm يساوي صفر.

2. إذا كان مستوى القدرة المقاس أكبر من 1mw فان dBm يشار له بقيمة موجبة.

مثال: احسب مستوى القدرة بوحدة dBm لقدرة قيمتها 20mw.

$$dBm = 10 \text{ Log(Power in mw/1mw)} = 10 \text{ Log}(20/1) = 13 \text{ dBm} \text{ (مستوى القدرة)}$$

3. إذا كان مستوى القدرة المقاس أقل من 1mw فان dBm يشار له بقيمة سالبة.

مثال: : احسب مستوى القدرة بوحدة الـ dBm لقدرة قيمتها

$$0.1\text{mw}$$

$$\text{dBm} = 10 \text{ Log(Power in mw/1mw)} = 10 \text{ Log}(0.1/1) =$$

$$-10 \text{ dBm (مستوى القدرة)}$$

نلاحظ أن حساب القدرة المطلقة dBm لا يعتمد على كسب الدائرة أو قيمة مقاومتها ولكنها تسهل حسابات الدائرة. فعندما تكون كل من القدرة للدخلة الى الدائرة والقدرة الخارجة منها ممثلة بالقدرة المطلقة dBm يمكن حساب كسب (أو فقد) الدائرة بسهولة بحساب الفرق بينهما:

$$G_{dB} = \text{dBm}_o - \text{dBm}_{in}$$

أي أن :

كسب الدائرة (أو فقدها) = مستوى القدرة الخارجة - مستوى القدرة

الدخلة

مثال 1: إذا كان مستوى الإشارة الداخلة على دائرة مكبر تساوي $P_{in} = 2$

dBm ومستوى الإشارة الخارجة يساوي $P_o = 4\text{dBm}$ ، فما مقدار كسب ذلك

المكبر ؟

$$G_{dB} = \text{dBm}_o - \text{dBm}_{in} = 4 - 2 = 2 \text{ dB}$$

مثال 2: إذا كان مقدار كسب دائرة كهربائية 10dB ومستوى القدرة

الداخلة يساوي $P_{in} = 7\text{dBm}$ فما مستوى القدرة الخارجة؟ وما قيمة القدرة

الخارجة بالواط؟

$$\text{dBm}_o = G_{dB} - \text{dBm}_{in} = 10 - 7 = 3 \text{ dBm}$$

$$= 10 \text{ Log(Power in mw/1mw)}$$

$$P = 1\text{mw} * \text{Log}^{-1}(0.3) = 2 \text{ mw}$$

2-4-3 مستوى الفولتية "dBr"

طريقة أخرى لقياس مستوى الإشارة هو قياس مستوى الفولتية "dBr"،
وعلينا اختيار قيمة المقاومة للدائرة عند النقطة المراد قياس الفولتية عندها. وتعد
القيمة الثابتة المعيارية للترددات الصوتية $R=600\Omega$. بمعنى آخر إذا كان لدينا
دائرة قيمة مقاومة ما لها يساوي $R=600\Omega$ فهذا يعني أن مستوى الفولتية
يساوي لمستوى القدرة عند تلك النقطة (Identical).

كما أن المستوى المرجعي لقياس مستوى القدرة dBm محدد (1mw)،
يجب أن نحدد قيمة الفولتية المرجعية لحساب مستوى الفولتية dBr :

$$P = V^2 / R$$

$$V_{ref} = \sqrt{P \cdot R} = \sqrt{1mw \cdot 600} = 0.775 \text{ V}$$

نستطيع حساب مستوى فولتية إشارة عند نقطة معينة على النحو التالي:

$$(مستوى الفولتية)_{dBr} = 20 \text{ Log } (V / 0.775)$$

مثال: لحساب مستوى فولتية إشارة dBr إذا كانت قيمة الفولتية يساوي

$$50mV$$

$$_{dBr} = 20 \text{ Log } (V / 0.775) = 20 \text{ Log } (0.05 / 0.775) = -23.8 \text{ dBr}$$

(مستوى الفولتية)

العلاقة بين مستوى الفولتية dBr ومستوى القدرة dBm

ذكرنا سابقاً أن مستوى القدرة dBm لنقطة يساوي مستوى الفولتية dBr
لها إذا كانت ممانعة تلك النقطة $R=600\Omega$. ولكن لإيجاد العلاقة العامة بين
مستوى القدرة ومستوى الفولتية (مهما كانت قيمة المقاومة)، يجب الرجوع
للمعادلة الأصلية وسنجد أن:

$$\begin{aligned}
(\text{مستوى القدرة})_{dBm} &= 10 \log(P/0.001) = 10 \log((V^2/Z)/0.001) \\
&= 10 \log((V^2/Z)/(0.775^2/600)) \\
&= 10 \log((V/0.775)^2 * (600/Z)) \\
&= 10 \log(V/0.775)^2 + 10 \log(600/Z) \\
&= 20 \log(V/0.775) + 10 \log(600/Z) \\
&= (\text{مستوى الفولتية})_{dBr} + 10 \log(600/Z) \\
dBm &= dBr + K
\end{aligned}$$

أي أن:

$$10 \log(600/Z) + (\text{مستوى الفولتية})_{dBr} = (\text{مستوى القدرة})_{dBm}$$

حيث: Z هي ممانعة الدائرة عند النقطة المقاس عندها مستوى الإشارة.

مثال 1: أثبت أن مستوى القدرة dBm يساوي مستوى الفولتية dBr إذا

كانت مقاومة الدائرة $R=600\Omega$.

$$\text{مستوى القدرة } (dBm) = \text{مستوى الفولتية } (dBr) + 10 \log(600/Z)$$

$$= \text{مستوى الفولتية } (dBr) + 10 \log(600/600)$$

$$= \text{مستوى الفولتية } (dBr) + 0 = (\text{مستوى الفولتية})_{dBr}$$

مثال 2: إذا كان مستوى الفولتية dBr الداخلة إلى دائرة يساوي

30dBr، احسب قيمة مستوى القدرة dBm إذا كانت الممانعة تساوي:

$$R_1=60\Omega ; R_2=600\Omega ; R_3=6000\Omega$$

$$dBm_1 = dBr + 10 \log(600/60) = 30 + 10 = 40 \text{ dBm}$$

$$dBm_2 = dBr + 10 \log(600/600) = 30 + 0 = 30 \text{ dBm}$$

$$dBm_3 = dBr + 10 \log(600/6000) = 30 - 10 = 20 \text{ dBm}$$

مثال 3: إذا كان مستوى الفولتية يساوي 4dBm ومستوى القدرة يساوي - 2dBm، فما قيمة ممانعة الدائرة؟

$$\text{dBm} = \text{dBm} + 10 \log(600/Z)$$

$$-2 = 4 + 10 \log(600/Z)$$

$$600/Z = \log^{-1}(-0.6) = 0.25$$

$$Z = 600/0.25 = 2389\Omega$$

مثال 4: الإشارة الداخلة إلى مكبر لها العلاقة الجيبية التالية $X(t) = 2\sin(200t)$ ، والإشارة الخارجة $Y(t) = 4\sin(200t + 20^\circ)$ ، ومقاومة مدخل الدائرة $R = 2K\Omega$ احسب كل مما يأتي:

1. مستوى القدرة للإشارة الداخلة.
2. مستوى الفولتية للإشارة الداخلة.
3. كسب أو فقد الدائرة على فرض أن مقاومة المدخل والمخرج متساويان.

للحل:

$$V_{in}^2/R = (0.707 * 2)^2 / 2000 = 1\text{mw} \quad 1. P_{in} =$$

$$\text{dBm}_{in} = 10 \log(1\text{mw}/1\text{mw}) = 0 \text{ dBm}$$

$$2. \text{dB}_{in} = 20 \log((0.707*2)/0.775) = 5.23 \text{ dB}$$

$$3. G_{dB} = 20 \log(V_o/V_{in}) = 20 \log(4/2) = 6 \text{ dB}$$

مرة أخرى نؤكد أن حساب الكسب أو الفقد يكون للدائرة نفسها، أما حساب المستوى (قدرة أو فولتية) يكون للإشارة سواء الداخلة إلى الدائرة أو الخارجة منها.

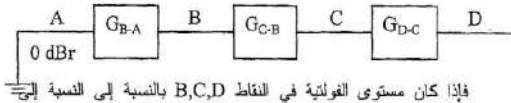
4-4-2 مستوى المرجع dBr

مستوى المرجع: هو المستوى في نقطة واحدة في الدائرة مقارنة بالمستوى لنفس الإشارة في نقطة أخرى في نفس الدائرة تسمى "نقطة المرجع" أو "نقطة مستوى المرجع الصفرى" أي "Point of Zero Relative Level".

والفائدة من أخذ المستويات في نقاط الدائرة المختلفة نسبة إلى مستوى المرجع هو تسهيل حساب الكسب أو الفقد لأي جزء من تلك الدائرة.

ملاحظة: أن مستوى الفولتية لنقطة بالنسبة إلى مرجع لا يمثل مستوى الفولتية الحقيقي لتلك النقطة.

مثال: في النظام التالي اعتبرنا النقطة A هي نقطة المرجع وبالتالي مستوى الفولتية عندها يساوي 0 dBr ، ولا يفترض أن تكون نقطة المرجع في بداية النظام ولكن يمكن أن تكون أي نقطة في النظام.



فإذا كان مستوى الفولتية في النقاط B,C,D بالنسبة إلى النسبة إلى النقطة A هو 0 dBr ، -5 dBr ، -10 dBr ، على الترتيب، فإن من السهل حساب الكسب أو الفقد لكل دائرة بين أي نقطتين في النظام :

$$G_{C-B} = dBr_C - dBr_B = (-5) - (-10) = 5 \text{ dB}$$

$$G_{D-C} = dBr_D - dBr_C = 12 - (-5) = 17 \text{ dB}$$

$$G_{D-B} = dBr_D - dBr_B = (12) - (-10) = 22 \text{ dB}$$

أو

$$: G_{D-B} = G_{D-C} + G_{C-B} = 17 + 5 = 22 \text{ dB}$$

2-4-5 مستوى القدرة النسبي dBmo

في أنظمة الاتصالات يقوم المرسل بإرسال الإشارات المطلوبة أو المرغوبة (Desired Signal) كالإشارة الصوتية أو المرئية أو غيرها، ولكن يرافق هذه الإشارات لإرسال إشارات أخرى ضرورية، ومن الأمثلة على هذه الإشارات إشارة الدليل (Pilots) أو التأشير (Signaling)، أو إشارات غير مرغوبة مثل التشويش (Noise) أو تداخل الكلام (Cross Talk).

ولا بد من وسيلة للمقارنة بين الإشارة الأساسية وأي من هذه الإشارات (الظواهر)، ولهذا الغرض نستخدم المصطلح dBmo. على سبيل المثال إذا كان مستوى التشويش 3dBmo- فهذا يعني أن مستوى القدرة لهذا التشويش يساوي 3dBm- عند نقطة المرجع 0dBr.

ومن البديهي بما أن الإشارة المرغوبة تكون مصحوبة بالإشارات المذكورة الأخرى فعندما تمر خلال إحدى الدوائر فإنها تتعرض لنفس التأثير. فعند مرور الإشارة الصوتية خلال مكبر وتعرضت لكسب مقداره 20dB فهذا يعني بالضرورة تكبير إشارة الدليل والتشويش وغيرها من الإشارات المصاحبة بنفس مقدار الكسب 20dB لمرورها من نفس المكبر، فيبقى الفرق بين مستوى الإشارة ومستوى الدليل مثلاً بنفس القيمة.

وبصورة عامة عند نقطة المستوى النسبي L dBr حيث أن أي ظاهرة لها مستوى قدرة مطلقة Y dBm، فإن مستواها X dBmo يعطى بالعلاقة التالية:

$$X \text{ dBmo} = Y \text{ dBm} - L \text{ dBr}$$

مثال 1: إذا كان المستوى النسبي للقدرة يساوي -3dBr وكان مستوى القدرة المطلقة للتشويش -12dBm ومستوى القدرة المطلقة للدليل 2dBm ، فاحسب مستوى القدرة النسبي لكل منهما.

لإشارة التشويش:

$$X \text{ dBmo} = Y \text{ dBm} - L \text{ dBr} = (-12) - (-3) = -9 \text{ dBmo}$$

لإشارة الدليل:

$$X \text{ dBmo} = Y \text{ dBm} - L \text{ dBr} = (2) - (-3) = 5 \text{ dBmo}$$

مثال 2: إشارة صوتية ضخمت بمقدار 10dB بواسطة مضخم، فإذا كان مستوى القدرة النسبي لإشارة التأثير المصاحب لتلك الإشارة الصوتية 6dBmo فكم تصبح قيمة المستوى لها بعد الخروج من ذلك المكبر؟

الحل: إن إشارة التأثير تمر بنفس المكبر الذي تمر منه الإشارة الصوتية وبالتالي تتعرض لنفس التكبير 10dB وبالتالي فإن قيمة المستوى النسبي لها بعد الخروج من المكبر تساوي:

$$X \text{ dBmo}_{(\text{output})} = X \text{ dBmo}_{(\text{input})} + G = 6 + 10 = 16 \text{ dBmo}$$

5-2 تضخيم الإشارة Amplification of Signal

التضخيم : هو عملية تكبير للإشارة وذلك بزيادة اتساعها مما يؤدي إلى زيادة القدرة والمستوى لتلك الإشارة. والجهاز الذي يقوم بعملية التكبير هو المضخم (Amplifier) والذي يتكون أساسا من الترانزستور وتختلف نسبة التكبير اعتمادا على أسلوب تركيب الترانزستور (CE, CC, CB) وعلى قيم المكونات المصاحبة له (مقاومات وغيره).

في أنظمة الاتصالات نسعى لوصول الإشارة المرسلّة بشكل واضح إلى المستقبل، ومن المتوقع أن تتعرض الإشارة إلى تضعيف في قيمتها خلال المراحل المختلفة للإرسال لذلك يجب عكس هذا التأثير باستخدام المضخمات في المراحل المختلفة سواء في المرسل أو المستقبل. وإذا أردنا الحصول على كسب عالي نقوم بربط عدد من المكبرات على التوالي حيث يكون الكسب الكلي هو حاصل جمع كسب كل دائرة سوية. ونستطيع حساب الكسب للقدرة أو التيار أو للفولتية بالطرق التي سبق ذكرها.

مثال: إذا علمنا أن الإشارة الصوتية المرسلّة تتعرض لتضعيف أثناء الإرسال بمقدار 30dB وكان مقدار الكسب من المكبرات المستخدمة في النظام فقط 25dB فما قيمة كسب المكبر الذي يجب تصميمه في هذه الحالة لإلغاء تأثير ذلك التضعيف؟ وكيف يتم توصيله مع باقي المكبرات؟

يجب توصيل المكبر الإضافي على التوالي للحصول على الكسب اللازم. قيمة الكسب الذي يجب أن يوفرها ذلك المكبر تساوي:

$$\text{التضعيف} = \text{الكسب}$$

$$30 = 25 + G$$

$$G = 30 - 25 = 5\text{dB}$$

2-6 تضعيف الإشارة (Attenuation of Signal)

على عكس التضخيم هنالك التضعيف، وهو نقصان في اتساع الإشارة المرسلّة مما يؤدي إلى تخفيض المستوى والقدرة. وعلى اعتبار أن الإشارة هي أحد أنواع الطاقة فعندما يتم نقل الإشارة عبر خطوط الإرسال فإن الطاقة تنبذ قبل أن تصل إلى نقطة الاستقبال.

وتتبدد هذه الطاقة بطرق عدة منها:

1. فقد الإشعاع Radiation Losses : وهو الضياع في طاقة الموجة الكهرومغناطيسية المرسلة عبر الهوائي في الهواء.

2. حرارة التوصيل Conductor Heating : وهو الفقدان في طاقة الإشارة الكهربائية وتحولها إلى شكل آخر من الطاقة هو "الحرارة"، والناجم عن الموصلات الموجودة في الدائرة.

3. حرارة العازل Insulator Heating : وهو الفقدان في طاقة الإشارة الكهربائية وتحولها إلى شكل آخر من الطاقة هو "الحرارة"، والناجم عن العوازل الموجودة في الدائرة.

والأنواع المذكورة غير مرغوب ولا يمكن التحكم بها، ولكن يوجد في بعض الأحيان فقد صناعي Artificial Losses تسببه الفحومات أو المضغفات التي توضع في الدائرة لتضعيف الإشارة بشكل مقصود لأسباب معينة منها

1. القياس: عندما تكون حدود أجهزة القياس أصغر من الإشارات التي نتعامل معها نحتاج لإضعافها .

2. المزج: تتطلب بعض عمليات التعديل حدود معينة لقيمة (اتساع) الإشارة فنضطر إلى إضعافها إذا كانت الإشارة أكبر من القيمة المحددة.

3. مستوى التحكم.

وينتج التضعيف بسبب المقاومات بحيث يمكن أن يكون التضعيف (أو التوهين) ثابت أو متغير بجعل المقاومة ثابتة أو مقاومة متغيرة (Potentiometer) .

2-7 توليد الإشارة وإرسالها

تتكون عملية الإرسال من مراحل متعددة، مراحل في المرسل (Transmitter) وأخرى في المستقبل (Receiver). بالنسبة للمرسل أول مرحلة تشمل تحويل الإشارة الفيزيائية (صوت أو صورة) القادمة من المصدر إلى إشارة كهربائية بواسطة الجهاز المحوّل المناسب (ميكرفون أو كاميرا). تتبع ذلك مرحلة تكبير للإشارة (Amplification). ثم مرحلة التعديل "Modulation" (تحميل الإشارة ذات التردد المنخفض على إشارة أخرى ذات تردد عالي لتمكين من إرسالها لمسافات كبيرة). ثم تمر الإشارة المعدلة الناتجة بمرحلة تكبير أخرى قبل إرسالها عبر الهوائي (Antenna) وتحويلها إلى موجة كهرومغناطيسية.

ومن الجهة الأخرى في المستقبل، يقوم هوائي المستقبل بالنقاط الموجة الكهرومغناطيسية "RF" وتحويلها إلى إشارة كهربائية معدلة مرة أخرى، تليها مرحلة تكبير ثم عملية عكس التعديل للحصول على الإشارة الكهربائية المطلوبة "AF". ونحتاج مرحلة تكبير أخرى قبل إدخال الإشارة على الجهاز الضروري للحصول على الإشارة الفيزيائية الأصلية (سماعة "Speaker" أو شاشة عرض "Monitor"). والمقصود بـ

"RF" Radio Frequency wave : هي الموجة المعدلة ذات التردد العالي.

"AF" Audio Frequency : هي الموجة الصوتية ذات التردد المنخفض.

أسئلة آخر الفصل

س(1) حدد قيمة الاتساع والتردد والطور لكل من الإشارات الجيبية التالية:

1. $X(t) = 2 \sin(1000t)$
2. $Y(t) = 2 \cos(6280t + 30^\circ)$
3. $Z(t) = -5 \sin(100t)$
4. $X(t) = 10 \sin^2(200t + 10^\circ)$
5. $Y(t) = 20 \cos(314t - 60^\circ)$

س(2) احسب قيمة الاتساع بالقياسات الثلاثة VP, VP-P, Vrms لكل إشارة في السؤال الأول.

س(3) احسب قيمة القدرة (power) لكل إشارة في السؤال الأول إذا كانت قيمة المقاومة:

1. $R = 100\Omega$
2. $R = 250\Omega$
3. $R = 600\Omega$

س(4) ما الوحدة لكل طريقة من الطرق الثلاث لحساب الكسب؟

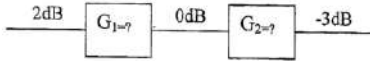
س(5) احسب بالواط مقدار الكسب أو الفقد في كل من الحالات التالية مبينا نوع الحالة (كسب أم فقد):

1. قدرة الإشارة الداخلة إلى الدائرة 20w و قدرة الإشارة الخارجة منها 60w.
2. قدرة الإشارة الداخلة إلى الدائرة 12w و قدرة الإشارة الخارجة منها 6w.
3. قدرة الإشارة الداخلة إلى الدائرة 20w و قدرة الإشارة الخارجة منها 20w.

س6) أعد حساب الكسب أو الفقد في السؤال 5 بطريقة النسبة.

س7) أعد حساب الكسب أو الفقد في السؤال 5 بالطريقة اللوغاريتمية.

س8) جزء من نظام اتصالات مكون من دائرتين كهربائيتين متتاليتين متتاليتين قدرة الإشارة الداخلة على الدائرة الأولى يساوي 2dB والخارجة من الدائرة الأولى (الداخلة إلى الدائرة الثانية) يساوي 0dB وقدرة الإشارة الخارجة من الدائرة الثانية 3dB-. لحسب مقدار الكسب أو الفقد لكل من الدائرة الأولى والثانية، ومقدار الكسب أو الفقد الكلي للنظام.

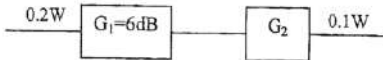


س9) في إحدى المستقبلات تم قياس القيم التالية لدائرتين متتاليتين: قدرة الإشارة الداخلة إلى الدائرة الأولى 20dB وفقد الدائرة الثانية 2dB- وقدرة الإشارة الخارجة من الدائرة الثانية 6dB. احسب :

1. الكسب الكلي للدائرتين سوياً.
2. كسب الدائرة الأولى.
3. قدرة الإشارة الخارجة من الدائرة الأولى.
4. إذا كنا نحتاج إلى رفع قدرة الإشارة إلى 3dB، فما الجهاز الضروري لذلك وكيف يتم توصيله مع الدائرتين وما مقدار الكسب أو الفقد المطلوب من ذلك الجهاز.

س10) إذا كان كسب التيار في أحد الدوائر يساوي 6dB و تيار المدخل 1mA فكم يساوي تيار المخرج؟

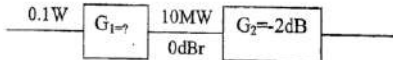
- س11) ما مقدار القدرة التي تعطي مستوى قدرة مطلقة يساوي -13dBm ؟
- س12) إذا كان مستوى القدرة عند مخرج مضخم يساوي -14dBm ومقدار مستوى الجهد عند مدخل المضخم يساوي -10dB وكسب جهد المضخم يساوي -10dB فما قيمة معانعة المخرج؟
- س13) للنظام الموضح في الشكل التالي:



إذا كانت قيمة قدرة الإشارة الصوتية الداخلة 0.2w وقدرة الإشارة الخارجة 0.1w . احسب:

1. مقدار الكسب أو الفقد في الدائرة الثانية G_2 .
2. مستوى القدرة بـ dBm للقدرة الخارجة.
3. مستوى الفولتية بـ dB عند مخرج كل دائرة.
4. قيمة معانعة دائرة المخرج.

س14) للنظام الموضح في الشكل التالي:



1. احسب كسب أوفقد الدائرة الأولى.

2. احسب قيمة الفولتية عند مدخل الدائرة الأولى.

3. احسب ممانعة دائرة المخرج.

س15) : إذا كان مقدار كسب دائرة كهربائية -10dB ومستوى القدرة الداخلة يساوي $\text{Pin} = 0.5\text{dBm}$ فما مستوى القدرة الخارجة؟ وما قيمة القدرة الخارجة بالواط؟

س16) الإشارة الصوتية الداخلة إلى مكبر لها العلاقة الجيبية التالية $X(t) = 12\cos(600t)$ ، والإشارة الخارجة $Y(t) = 4\cos(600t - 120^\circ)$ ، ومقاومة مدخل الدائرة $R = 8K\Omega$ احسب كل مما يأتي:

1. مستوى القدرة للإشارة الداخلة dBm.

2. مستوى الفولتية للإشارة الداخلة dBr.

3. كسب أو فقد الدائرة على فرض أن مقاومة المدخل والمخرج متساويان.

4. إذا كنا نرغب تضعيف الإشارة الخارجة لغرض المزج بحيث نخفض الاتساع إلى $2V_p$ ، فما قيمة الفقد في المضعف الواجب تركيبه؟

س17) لماذا لا يعد تضعيف الإشارة المرسله أمر مرغوب في أنظمة الاتصالات؟

س18) ما مراحل إرسال واستقبال الإشارة التليفزيونية؟

الوحدة الثالثة

التعديل السعوي

Amplitude Modulation

الوحدة الثالثة: التعديل السعوي Amplitude Modulation

1-3 مبدأ التعديل Principle of Modulation

علما أنه في أنظمة الاتصالات يقوم المرسل بإرسال الإشارات المرغوبة (المعلومات)، بالشكل الذي يضمن وصولها بشكل جيد إلى المستقبل. ويكون المرسل بالتأكد على مسافة بعيدة من المرسل "وإلا فلا فائدة حقيقية من أنظمة الاتصالات فعليا". ولكن هذه الإشارات للصوتية المطلوب نقلها ذات ترددات منخفضة، فليس لها القدرة على الانتقال لمسافات طويلة فهي تتلاشى قبل الوصول للنقطة الاستقبال.

وكان الحل لهذه المشكلة 'عملية التعديل'، حيث يتم تحميل إشارة المعلومات ذات التردد المنخفض (محمولة) على إشارة أخرى ذات تردد عالي (حاملة "Carrier"). وكأنا نستعمل الإشارة الحاملة كوسيلة مواصلة تؤمن وصول الإشارة المحملة (المعلومة) للنقطة البعيدة.

2-3 التعديل Modulation

التعديل هو الإجراء الذي يتم فيه تغيير (تعديل) في إحدى خصائص الإشارة الحاملة ذات التردد العالي تبعاً للقيمة اللحظية للإشارة المحملة ذات التردد المنخفض المحدود للنطاق.

أو بكلمات أخرى هي الإجراء التحويلي لإشارة المعلومات من مستوى الترددات المنخفض إلى مستوى الترددات العالي، وبمعنى آخر التعديل هو عملية إزاحة للإشارة إلى منطقة الترددات العالية.

المقصود بخصائص الموجة الحاملة (الاتساع، التردد، الصفحة "أو للطور"). وبناء على ذلك يوجد ثلاثة أنواع من التعديل هي:

✓ إذا كان اتساع الإشارة الحاملة يتغير تبعاً للقيمة اللحظية لإشارة المعلومات المحمولة، فهذا النوع يدعى " التعديل السعوي " أو "Amplitude Modulation".

✓ إذا كان تردد الإشارة الحاملة يتغير تبعاً للقيمة اللحظية لإشارة المعلومات المحمولة، فهذا النوع يدعى " التعديل الترددي " أو "Frequency Modulation".

✓ إذا كان طور الإشارة الحاملة يتغير تبعاً للقيمة اللحظية لإشارة المعلومات المحمولة، فهذا النوع يدعى " التعديل الطوري " أو "Phase Modulation".

كل هذه الأنواع من التعديل تتدرج تحت صنف التعديل القياسي Analog Modulation.

ملاحظة: كل من النوعين FM و PM تدعى التعديل للزاوية Angle Modulation، لأن الإشارة المحمولة تسبب تغيير في زاوية الإشارة الحاملة.

3-3 أسباب استخدام التعديل في أنظمة الاتصالات

في أنظمة الاتصالات نحتاج لإجراء عملية التعديل لعدة أسباب نوضحها من خلال النقاط التالية:

1. استخدام هوائي بطول مناسب: يقوم الهوائي بالتقاط الإشارات، ويتناسب طول الهوائي تناسب عكسي مع تردد الإشارة المستعمل في الإرسال وبالتالي طردياً مع الطول الموجي للإشارة. فلو أرسلت

الإشارة الصوتية مباشرة بدون تعديل فهذا يعني تردد منخفض وبالتالي هوائي ذو طول كبير يتناسب مع الطول الموجي للإشارة والذي يساوي (C/F). وكما نعلم أن الشارات الصوتية ذات ترددات (20Hz - 20KHz)، وبالتالي لالتقاط هذه الإشارة نحتاج إلى هوائي يتناسب طوله مع الطول الموجي لهذه الإشارة والذي يساوي:

$$\Lambda = c/f = 3 \times 10^8 / 20 \times 10^3 = 15 \text{ Km}$$

وهو طول كبير جدا ليس قابل للتطبيق العملي سواء المرسلات أو للمستقبلات.

2. استخدام هوائي ثابت الطول: مرة أخرى نرجع إلى تذكر قيمة ترددات الإشارة الصوتية والتي تتراوح بين (20Hz - 20KHz). وطول الهوائي يجب أن يتناسب مع كل هذه الترددات، فإذا تم إرسال الإشارة مباشرة بدون تعديل فيجب أن يتناسب طول الهوائي مع مدى الترددات (20Hz - 20KHz) فتكون النسبة بين أقل وأكبر طول للهوائي: 1:1000، أما إذا عدلت بإشارة ذات تردد 1MHz فان مدى الترددات يصبح (1.000020Mhz - 1.02MHz) فتكون النسبة بين أقل وأكبر طول للهوائي (1:1.02) وهي نسبة قليلة فيمكن استخدام هوائي بطول ثابت.

3. استخدام الإرسال المتعدد القنوات "Multiplexing": أي أن نتمكن من إرسال أكثر من قناة (بمعنى آخر أكثر من موجة محمولة) في نفس الوقت. فالإشارات الصوتية كلها لها نفس التردد فإذا أردنا إرسال أكثر من إشارة في نفس الوقت بدون تعديل فان هذه الإشارات سوف تتداخل مع بعضها البعض. ولكن إذا تم تعديل

(إزاحة التردد) كل إشارة بتردد مختلف فيمكن عندئذ إرسال أكثر من قناة في نفس الوقت دون تداخلهم.

4. حماية وحفظ إشارة المعلومات المحمولة من العوامل الطبيعية: إذا تم إرسال الإشارة الصوتية مباشرة بدون تعديل فسوف تتأثر تأثير كبير بالعوامل الجوية المختلفة كالرياح والأمطار والرطوبة وغيرها، كما ستعرض لتأثيرات الطبيعة كالتضاريس مثل الجبال والذلال وما إلى ذلك.

5. للتغلب على مشاكل انتشار الموجات "Wave Propagation": حيث أن انتشار الموجات ذات التردد العالي أفضل من انتشار الموجات ذات التردد المنخفض التي تواجه صعوبة في انتشارها.

6. التقليل من التشويش والتدخل باستخدام أنواع معينة من التعديل مثل FM.

3-4 أنواع التعديل

إن اختلاف أنواع الإشارات يعطينا أنواع مختلفة من التعديل. وعدد الحديث عن أنواع التعديل نستطيع أن نميز ثلاثة أنواع منه، هي:

3-4-1 التعديل القياسي (Analogue Modulation): هو التعديل الذي يستخدم مع الإشارات المستمرة (Continuous Signals) أي الإشارات المتصلة التي لا نجد قطع بين نقاطها وتكون الإشارة المعدلة أيضا إشارة مستمرة. وأنواع التعديل القياسي هي:

1. التعديل السعوي (Amplitude Modulation (AM).
2. التعديل الترددي (Frequency Modulation (FM).

3. تعديل الطور أو الصيغة (PM) Phase Modulation.

وسوف نتطرق لكل نوع من هذه الأنواع بالتفصيل في الوحدات (3,4).

3-4-2 التعديل النبضي القياسي (Analogue Pulse Modulation):

هو التعديل الذي يستخدم مع الإشارات المتقطعة (Discrete Signals)، وهي الإشارات ذات القيم الغير محددة ولكن نقاطها غير متصلة مع بعضها البعض. ومن أنواع التعديل النبضي القياسي هي:

1. تعديل اتساع النبضة Pulse Amplitude Modulation (PAM).

2. تعديل عرض النبضة Pulse Width Modulation (PWM).

3. تعديل مكان النبضة Pulse Phase Modulation (PPM).

وسوف نتطرق لكل نوع من هذه الأنواع بالتفصيل في الوحدة الخامسة.

3-4-3 التعديل النبضي الرقمي (Digital Pulse Modulation):

هو التعديل الذي يستخدم مع الإشارات الرقمية (Digital Signals)، وهي الإشارات ذات القيم المحدودة (0,1). ومن أنواع التعديل النبضي الرقمي هي:

1. الإزاحة السعوية Amplitude Shift Keying (ASK).

2. الإزاحة الترددية Frequency Shift Keying (FSK).

3. الإزاحة الطورية Phase Shift Keying (PSK).

وسوف نتطرق لكل نوع من هذه الأنواع بالتفصيل في الوحدة السادسة.

وهناك أنواع أخرى من التعديل سنتطرق لكل منها فيما بعد.

5-3 التعديل السعوي, Amplitude Modulation

التعديل السعوي (AM): هو تغيير اتساع الموجة الحاملة (Carrier Signal) العالية التردد تبعاً لتغير القيمة اللحظية لموجة المعلومات المحمولة المنخفضة التردد (Information Signal) مع بقاء تردد وطور الموجة الحاملة ثابتين.

ونميز ثلاثة أساليب للتعديل السعوي (AM):

1. إرسال الحزمتين بدون الحامل Double Side Band . Suppressed Carrier (DSB-SC)
2. إرسال الحزمتين مع الحامل Double Side Band . Transmitted Carrier (DSB-TC)
3. إرسال حزمة جانبية واحدة Single Side Band (SSB).

وقبل الدخول في تفاصيل أي أسلوب سنلقي الضوء أولاً على مفهوم الحزم الجانبية (Side Band) والطيف الترددي (Spectrum) لأي إشارة لما لهذا الموضوع من ارتباط قوي بدراسة التعديل.

الطيف الترددي (Spectrum) والحزم الجانبية للإشارة (Side Band)

وعرض النطاق (BW)

عادة عندما نكتب الإشارة على شكل علاقة جيبية $X(t) = V_m \sin(2\pi f_m t)$ فإن هذا التعبير يكون في المجال الزمني (Time Domain) حيث الإشارة متغيرة مع الزمن. ولكن نستطيع التعبير عن نفس الإشارة في المجال الترددي (Frequency Domain) بتحويل يدعى تحويل فوريير

(Fourier Transformation) حيث نعبر عن تغير الإشارة مع التردد. ويكون التحويل على النحو التالي:

$$\sin(2\pi f_m t) \leftrightarrow j1/2[\delta(f-f_m) - \delta(f+f_m)]$$

$$\cos(2\pi f_m t) \leftrightarrow 1/2[\delta(f-f_m) + \delta(f+f_m)]$$

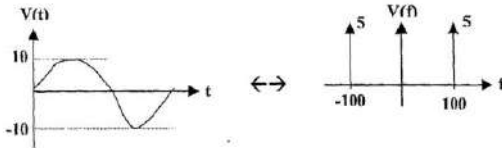
لا نهتم لفرق الطور (j) أو للإشارة السالبة، فلا فرق في دراستنا بين \sin و \cos لأن ليس دراسة الطور ما يهمنا في هذه المرحلة وإنما دراسة الاتساع.

نكرر ملاحظة مهمة جدا وهي أننا لا نحسب إشارة جديدة وإنما أسلوب آخر للتعبير عن نفس الإشارة.

أي أن التعبير عن إشارة جيبية في المجال الترددي يكون بوميضين أحدهما خيالي (التردد السالب) كما في المثال التالي:

مثال: ارسم الطيف الترددي للإشارة الجيبية: $X(t) = 10 \sin(628t)$

$$10 \sin(628t) \leftrightarrow j5[\delta(f-100) - \delta(f+100)]$$



ويسمى الوميض في التردد العالي (الموجب) بالحزمة الجانبية العليا للإشارة (Upper Side Band)، ويسمى الوميض في التردد المنخفض (السالب) بالحزمة الجانبية السفلى (Lower Side Band). وتمثل هذه الحزم المعلومة المطلوب نقلها.

والمقصود بعرض النطاق أو عرض الحزمة (Band Width) (BW) الفرق بين أعلى وأدنى تردد توجد فيه الإشارة، وبكلمات أخرى هو مدى أو عرض الترددات التي تحتاج الموجة لحجزها من الطيف الترددي الكلي ليتم إرسالها بشكل كامل، وعرض النطاق لموجة جيبية هو:

$$BW = f_h - f_L$$

إذا كانت الإشارة مكونة من تردد واحد فإن عرض نطاقها يساوي:

$$BW = 2 * f_m$$

مثال 1: ما عرض نطاق الموجة التالية: $X(t) = 2 \cos(2\pi * 200t)$

$$BW = 2 * f_m = 2 * 200 = 400 \text{ Hz}$$

مثال 2: احسب عرض النطاق (BW) للإشارة الصوتية التالية:

$$X(t) = 2 \sin(314t) + 3 \cos(628t)$$

الحل: الترددان الموجودان في هذه الإشارة هما:

$$F_{m1} = 314/2\pi = 50 \text{ Hz}$$

$$F_{m2} = 628/2\pi = 100 \text{ Hz}$$

وعرض النطاق للإشارة يعتمد على قيمة التردد الأعلى:

$$BW = f_h - f_L = 100 - 50 = 50 \text{ Hz}$$

3-5-1 التعديل السعوي بإرسال الحزمتين الحابيتين بدون إرسال الحامل

(DSB-SC AM)

مبدأ هذا التعديل بتغيير اتساع الموجة الحاملة ذات التردد العالي تبعاً للقيمة اللحظية للموجة المحمولة ذات التردد المنخفض، بحيث لا تحمل الموجة

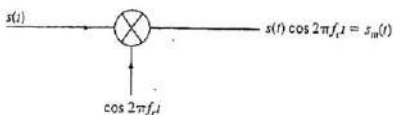
المعدلة أي معلومات عن الموجة الحاملة، وفيما يلي شرح للصيغة الرياضية لهذا التعديل لتوضيح الفكرة:

نفرض الإشارة المحمولة $V_m(t)$ ، والإشارة الحاملة $V_c(t)$ ، فإن الإشارة المعدلة هي:

$$V(t) = V_m(t) * V_c(t)$$

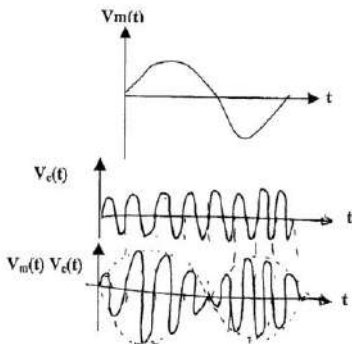
ونستطيع التعبير عن عملية التعديل (DSB-SC) بالمخطط الصندوقي

التالي:



وفيما يلي توضيح بالرسم لعملية التعديل DSB-SC AM لإشارة

جيبية:



للحصول على الإشارة المعدلة تعديل DSB-SCAM نستخدم "المعدل المتوازن" (Balanced Modulator) وهناك أنواع مختلفة من هذا المعدل مثل المعدل الحلقي وغيرها من المعدلات.

وعرض النطاق أو الحزمة (BW) للموجة المعدلة يساوي: والواضح من الطيف الترددي لها هو ضعف أعلى تردد للموجة المحمولة بغض النظر عن تردد الموجة الحاملة:

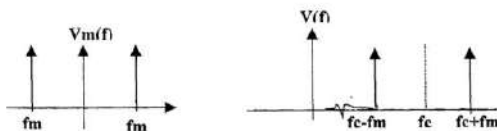
$$BW = (f_c + f_m) - (f_c - f_m) = 2 * f_m$$

ومن الواضح أن عرض النطاق (BW) هو ضعف أعلى تردد للموجة المحمولة بغض النظر عن تردد الموجة الحاملة، حيث f_m هو أعلى تردد للموجة المحملة.

مثال 1: عدلت موجة حاملة $V_c(t) = V_c \sin(2\pi f_c t)$ بموجة $V_m(t) = V_m \sin(2\pi f_m t)$ فان الإشارة المعدلة:

$$\begin{aligned} V(t) &= V_m V_c \sin(2\pi f_m t) \sin(2\pi f_c t) \\ &= V_m V_c / 2 [\cos(2\pi(f_c + f_m)t) - \cos(2\pi(f_c - f_m)t)] \end{aligned}$$

نلاحظ أن عملية التعديل أزاحت التردد المنخفض إلى مستوى الترددات العالية كما يبين الطيف الترددي لكلا الموجتين (المحمولة والمعدلة):



ونلاحظ أن الموجة المعدلة تتكون من الحزمة الجانبية العليا والسفلى

حيث تردد الحزمة الجانبية العليا f_{USB} يساوي: $f_{USB} = f_c + f_m$

وتردد الحزمة الجانبية السفلى f_{LSB} يساوي: $f_{LSB} = f_c - f_m$

ولا توجد أي معلومات منقولة على التردد الحامل لذلك يسمى هذا النوع

من التعديل "بدون حامل Suppressed Carrier". وفي هذا الإجراء توفير

للطاقة، حيث لم نحصر أي جزء منها على الموجة الحاملة وإنما استغلت كل

القدرة لإرسال الحزمتين الجانبيتين التي تحمل المعلومة المطلوب نقلها.

وبالحديث عن القدرة (power) ، فيمكننا حساب قدرة الموجة المعدلة

(modulated signal). والصيغة الرياضية بناء على معادلة الموجة المعدلة

هي:

$$P_{USB} = V^2/2R = (V_m V_c/2)^2/2R = V_m^2 V_c^2/8R$$

$$P_{LSB} = V^2/2R = (V_m V_c/2)^2/2R = V_m^2 V_c^2/8R$$

$$P_{SB} = P_{USB} + P_{LSB} = V_m^2 V_c^2/4R$$

ملاحظة رياضية 1: عند ضرب علاقتين جيبيتين فحاصل الضرب يكون

على النحو التالي:

$$\sin(x) * \sin(y) = 1/2 [\cos(x-y) - \cos(x+y)]$$

$$\cos(x) * \cos(y) = 1/2 [\cos(x-y) + \cos(x+y)]$$

$$\cos(x) * \sin(y) = 1/2 [\sin(y-x) + \sin(y+x)]$$

مثال 2: عدلت موجة حاملة ذات العلاقة $V_c(t) = 2 \cos(2\pi * 10^6 t)$

بموجة صوتية لها العلاقة التالية $V_m(t) = 3 \cos(2\pi * 10^3 t)$ تعديل سعوي

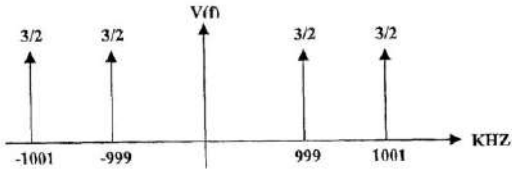
DSB-SC أجب على ما يلي:

1. جد الموجة المعدلة تعديل سعوي DSB-SC.

2. احسب تردد الحزمة الجانبية العليا والسفلى.
3. ارسم الطيف الترددي للموجة المعدلة موضعا جميع القيم
4. احسب قدرة الحزمة الجانبية العليا، السفلى، والكثية للموجة المعدلة إذا كانت المقاومة $R=900\Omega$
5. احسب عرض النطاق للموجة المعدلة (BW).

الحل:

$$\begin{aligned}
 1. \quad V(t) &= V_m(t) * V_c(t) \\
 &= 2*3*\cos(2\pi*10^6t) \cos(2\pi*10^3t) \\
 &= 3 [\cos(2\pi(10^6-10^3)t) + \cos(2\pi(10^6+10^3)t)] \\
 2. \quad f_{LSB} &= 106 - 103 = 999 \text{ KHz} \\
 f_{USB} &= 10^6 + 10^3 = 1001 \text{ KHz} \\
 3. \quad &\text{الطيف الترددي للموجة المعدلة على الشكل التالي:}
 \end{aligned}$$

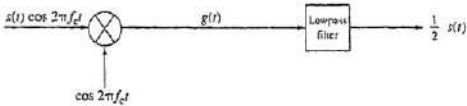


$$\begin{aligned}
 4. \quad P_{USB} &= V^2/2R = 3^2/2*900 = 5\text{mw} \\
 P_{LSB} &= V^2/2R = 3^2/2*900 = 5\text{mw} \\
 P_{SB} &= P_{LSB} + P_{USB} = 5\text{m} + 5\text{m} = 10\text{mw} \\
 5. \quad BW &= 2 * f_m = 2 * 103 = 2\text{KHz}
 \end{aligned}$$

التعديل العكسي Demodulation

إذا كانت عملية التعديل ضرورية في المرسل لتأمين إرسال لمسافات طويلة وبالكفاءة التي تحدثنا عنها سابقاً، فإن من المهم أن نضمن أن يتمكن المستقبل من استرجاع إشارة المعلومات المحمولة من الإشارة المعدلة (عملية التعديل العكسي Demodulation).

وعملية التعديل العكسي DSB-SC Amplitude demodulation يتم بإعادة ضرب الإشارة المعدلة بالإشارة الحاملة مرة أخرى (معكّل متوازن) فنحصل على إشارتين ، أحدهما تحتوي الإشارة المطلوبة والأخرى غير مرغوبة ذات تردد عالي يمكن التخلص منها باستعمال مصفى تمرير حزمة الترددات المنخفضة (LPF). والمخطط الصندوقي لعملية التعديل العكسي لهذا النوع هو:



وتتضح هنا سيئة لاستخدام هذا النوع من التعديل (DSB-SC) وهو أن المرسل يجب أن يولد الإشارة الحاملة (إشارة لها نفس تردد الموجة الحاملة) بالضبط وإلا فلن نحصل على الإشارة المطلوبة بشكل سليم.

مثال: الإشارة المعدلة في المثال السابق

$$V = 3 [\text{Cos}(2\pi(10^6 - 10^3)t) + \text{Cos}(2\pi(10^6 + 10^3)t)]$$

عدلت عكسيا في المستقبل بإشارة $V(t) = 6 \text{ Cos}(2\pi \cdot 10^6 t)$ فناتج

المعدل المتوازن مبين بالإشارة التالية:

$$V_x(t)=18\cos(2\pi*10^6t)[\cos(2\pi(10^6-10^3)t) + \cos(2\pi(10^6+10^3)t)]$$

وبنوزيع الضرب واستخدام المعادلات الرياضية الخاصة بالعلاقات الجيبية نبسط العلاقة السابقة إلى:

$$V_x(t) = 9\{[\cos(2\pi(2*10^6-10^3)t) + \cos(2\pi*10^3)t] + [\cos(2\pi(2*10^6+10^3)t) + \cos(2\pi*10^3)t]\} \\ 9\cos(2\pi(2*10^6-10^3)t) + 9\cos(2\pi(2*10^6+10^3)t) + 18\cos(2\pi*10^3)t =$$

وبعد مرور هذه الإشارة بمصفي تمرير حزمة الترددات المنخفضة لا يمر الحدين الأول والثاني بسبب ترددهم العالي وتمرر الإشارة المرغوبة:

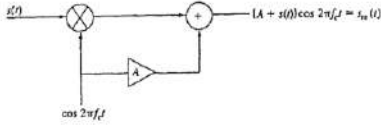
$$V(t) = 18 \cos(2\pi*10^3)t$$

مما يثبت أننا استرجعنا الإشارة المحمولة (تردد الموجة المحمولة) من الإشارة المعدلة.

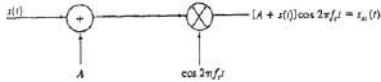
3-5-2 التعديل السعوي بإرسال الحزمتين الجانبيتين مع الحامل

(DSB-TC AM)

انه نوع التعديل السعوي الذي نضيف فيه جزء صافى من الموجة الحاملة (Carrier) إلى الموجة المعدلة تعديل سعوي من النوع السابق (بدون الحامل Suppressed Carrier). وبالتالي نستنتج من هذا التعريف أن المخطط الصندوقى لهذا التعديل DSB-TCAM كما موضح في الشكل التالي:

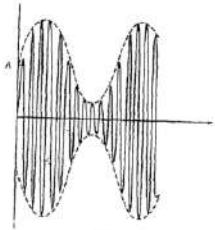


(b) Transmitted carrier



فبالإضافة إلى إرسال الحزم الجانبية (USB, LSB) جزء من الحامل يرسل أيضا، ولكن المعلومات المطلوبة موجودة فقط في الحزم الجانبية أما الحامل فلا يحمل أي معلومة. مما يعني أن جزء من قدرة الإرسال سوف تضيع لإرسال جزء من الموجة الحاملة مما يجعل هذا النوع من التعديل السعوي (DSB-TC) أقل كفاءة من النوع السابق (DSB-SC).

فإذا فرضنا الإشارة المضمولة $V_m(t) = V_m \sin(\omega_m t)$ والإشارة الحاملة $V_c = V_c \sin(\omega_c t)$ يلي شرح بالرسم عن شكل الإشارة المعدلة تعديل سعوي DSB-TC :



(c)

إن أقصى اتساع تصله الموجة المعدلة يساوي $A_{max} = V_c + V_m$
 بحيث أن قيمة هذا الاتساع تتغير تبعاً لتغير القيمة اللحظية للإشارة المحمولة :

$$\begin{aligned} A &= V_c + V_m \sin(\omega_m t) \\ &= V_c + m_a \cdot V_c \sin(\omega_m t) \\ &= V_c (1 + m_a \sin(\omega_m t)) \end{aligned}$$

حيث $m_a = V_m/V_c$

ويمكن تمثيل العلاقة النهائية للإشارة المعدلة بتعديل سعوي DSB-TC
 بالعلاقة الرياضية التالية:

$$\begin{aligned} V(t) &= A \sin(\omega_c t) = V_c (1 + m_a \sin(\omega_m t)) \sin(\omega_c t) \\ &= V_c \sin(\omega_c t) + m_a V_c \sin(\omega_m t) \sin(\omega_c t) \\ &= V_c \sin(\omega_c t) + m_a V_c / 2 [\cos(2\pi(f_c - f_m)t) - \cos(2\pi(f_c + f_m)t)] \end{aligned}$$

حيث:

V_c : اتساع الإشارة الحاملة (Carrier).

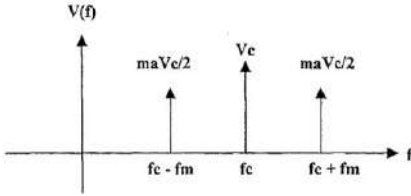
V_m : اتساع الإشارة المحملة (Information).

$2\pi f_c = \omega_c$ = السرعة الزاوية للإشارة الحاملة.

$2\pi f_m = \omega_m$ = السرعة الزاوية للإشارة المحملة.

m_a : معامل التعديل السعوي (Modulation Index).

والطيف الترددي للإشارة المعدلة يكون على النحو التالي:



حيث:

$f_c + f_m$ تردد الحزمة الجانبية العليا يساوي

$f_c - f_m$ تردد الحزمة الجانبية السفلى يساوي

f_c تردد الموجة الحاملة يساوي

ومن الطيف الترددي للإشارة المعدلة نجد أن عرض النطاق (BW) لها

كما في التعديل السابق DSB-SC

$$BW = f_H - f_L = (f_c + f_m) - (f_c - f_m) = 2 * f_m$$

معامل التعديل (ma) Modulation Index

معامل التعديل (ma) هو نسبة أقصى اتساع للموجة المحمولة V_m إلى

اتساع الموجة الحاملة V_c :

$$m_a = V_m / V_c$$

ويمكن حساب النسبة المئوية للتعديل:

$$\%mode = m_a * 100\%$$

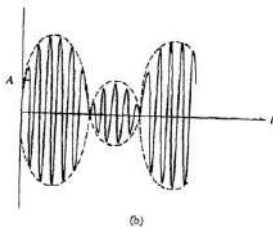
وشرط نجاح التعديل السعوي DSB-TC أن يكون اتساع الموجة المحمولة أقل من اتساع الموجة الحاملة، وبالتالي نميز ثلاثة حالات:

1. $V_c > V_m$: عندئذ تكون عملية التعديل فعالة ويحسب معامل التعديل وفقاً للقانون أعلاه وبالتالي فإن قيمة معامل التعديل تتراوح بين $0 < m_a < 1$

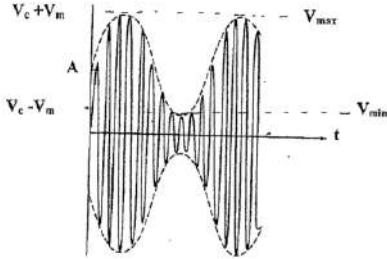
2. $V_m = V_c$: وهي القيمة الحرجة لجعل عملية التعديل فعالة والتي قيمة معامل التعديل لها:

$$m_a = 1 \quad \text{أو} \quad \%mode = 100\%$$

أي أن نسبة التعديل في هذه الحالة 100%. ويكون غطاء الإشارة المعدلة ملاصق للمحور السيني:



3. $V_c < V_m$: عندئذ تكون عملية التعديل غير فعالة ويجب تجنب هذه الحالة بسبب حدوث مناطق تداخل للإشارة مع نفسها . ويمكن حساب معامل التعديل شكل الموجة المعدلة كما يلي:



$$m_a = (V_{max} - V_{min}) / (V_{max} + V_{min})$$

ملاحظة: معامل التعديل للتعديل السعوي بدون حامل DSB-SC يساوي

(∞) حيث:

$$m_a = V_m / V_c = V_m / 0 = \infty$$

القدرة Power

من العلاقة النهائية للموجة المعدلة تعديل سعوي DSB-TC التي

حصلنا عليها سابقاً:

$$V(t) = V_c \sin(\omega_c t) + m_a V_c / 2 [\cos(2\pi(f_c - f_m)t) - \cos(2\pi(f_c + f_m)t)]$$

نلاحظ ثلاثة أجزاء في الإشارة تحمل معلومة (الحزمة الجانبية العليا

USB ، الحزمة الجانبية السفلى LSB ، والموجة الحاملة Carrier)، وبالتالي

تحتسب القدرة لكل جزء منها ومجموعها يشكل القدرة الكلية للإشارة.

وكما نعلم أن قدرة أي إشارة تعتمد على اتساع تلك الإشارة، ونلاحظ من المعادلة أن اتساع الحزمة الجانبية العليا والسفلى متساوي ويعتمد على معامل التعديل m_a . ورياضيا:

$$\begin{aligned} P_{USB} &= V^2/2R = (m_a V_c/2)^2/2R = m_a^2 V_c^2/8R \\ P_{LSB} &= P_{USB} = V^2/2R = (m_a V_c/2)^2/2R = m_a^2 V_c^2/8R \\ P_{SB} &= P_{USB} + P_{LSB} = m_a^2 V_c^2/4R \\ P_c &= V^2/2R = V_c^2/2R \end{aligned}$$

من معادلات القدرة التي حصلنا عليها نستطيع الحصول على الاستنتاجات التالية:

$$\begin{aligned} P_T &= P_{USB} + P_{LSB} + P_c = P_{SB} + P_c \\ &= m_a^2 V_c^2/4R + V_c^2/2R = V_c^2/2R(1 + m_a^2/2) \\ &= P_c(1 + m_a^2/2) \\ P_{USB} &= P_{LSB} = m_a^2 V_c^2/8R = P_{SB}/2 \\ P_{USB} &= P_{LSB} = m_a^2 V_c^2/8R = m_a^2 P_c/4 \\ P_{SB} &= m_a^2 V_c^2/4R = m_a^2 P_c/2 \end{aligned}$$

والحالة الخاصة الجديرة بالدراسة عندما تكون نسبة التعديل 100%،
وعندها:

$$\begin{aligned} P_{USB} &= P_{LSB} = P_{SB}/2 = V_c^2/8R = P_c/4 \\ P_{SB} &= V_c^2/4R = P_c/2 \\ P_T &= P_c(1 + 1/2) = 3/2 P_c \end{aligned}$$

ومن الجدير بالذكر أن قدرة الإشارة الحاملة P_c تعد قدرة ضائعة لم نفقدها في حالة التعديل السعوي بدون حامل DSB-SC لذلك يعد التعديل

المعوي DSB-TC أقل كفاءة ولكنه يستخدم بسبب رخص الأجهزة التي تستعمله المنتشرة بين الناس.

مثال 1: موجة حاملة ذات تردد 8MHz تم تعديلها تعديل معوي DSB-TC بموجة صوتية ذات تردد 10 KHz ، فما قيمة الترددات التي ستظهر في الموجة المعدلة؟ احسب عرض النطاق (BW). ثم ارسم الطيف الترددي للموجة المعدلة مبينا جميع القيم.

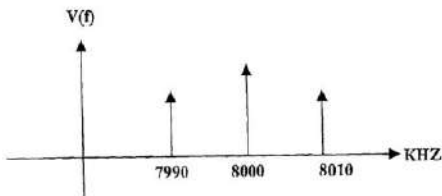
$$f_{USB} = f_c + f_m = 8000 + 10 = 8010 \text{ KHz}$$

$$f_{LSB} = f_c - f_m = 8000 - 10 = 7990 \text{ KHz}$$

$$f_c = 8 \text{ MHz} \quad \text{: تردد الحامل (Carrier)}$$

$$BW = 2 * f_m = 2 * 10 \text{ KHz} = 20 \text{ KHz}$$

الطيف الترددي للموجة المعدلة يكون على النحو التالي:



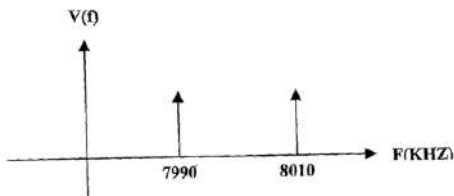
مثال 2: أعد الإجابة على المثال السابق إذا استخدمنا التعديل المعوي بدون الحامل DSB-SC.

$$f_{USB} = f_c + f_m = 8000 + 10 = 8010 \text{ KHz}$$

تردد للحزمة الجانبية السفلى: $f_{LSB} = f_c - f_m = 8000 - 10 = 7990 \text{ KHz}$

عرض النطاق يساوي: $BW = 2 * f_m = 2 * 10 \text{ KHz} = 20 \text{ KHz}$

الطيف الترددي للموجة المعدلة يكون على النحو التالي:



مثال 3: الإشارة الصوتية التالية $X(t) = 2 \sin(100t)$ عدلت الإشارة

الحاملة: $V(t) = 10 \cos(10^8 t)$ تعديل سعوي مع حامل DSB-TC.

1. جد العلاقة النهائية للموجة المعدلة.

2. احسب معامل التعديل

3. ارسم الطيف الترددي للإشارة المعدلة موضحا جميع القيم.

4. احسب قدرة الحزمة الجانبية العليا إذا كانت مقاومة الدائرة تساوي

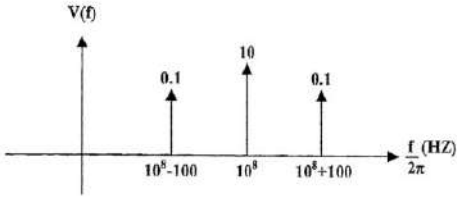
$$R = 250 \Omega$$

الحل:

$$V(t) = [10 + 2 \sin(100t)] \cos(10^8 t) \quad 1$$

$$m_a = V_m / V_c = 2 / 10 = 0.2 \quad 2$$

3.



$$P_{USB} = ma^2 V_c^2 / 8R = 0.2^2 * 10^2 / 8 * 250 = 2mw \quad 4.$$

مثال 4: قدرة الحزم الجانبية العليا لموجة معدلة تعديل سعوي DSB-TC تساوي 2mw، فإذا كان معامل التعديل يساوي 1 فما قيمة كل من:

1. قدرة الحزم الجانبية السفلى.

2. قدرة الموجة الحاملة.

3. القدرة الكلية.

الحل: في هذه الحالة الخاصة (معامل التعديل $ma=1$) فإن:

$$P_{USB} = P_{LSB} = 2mw \quad 1.$$

$$P_c = 2 * P_{USB} = 2 * 2m = 4mw \quad 2.$$

$$P_T = 3/2 P_c = 3/2 * 4m = 6mw \quad 3.$$

مثال 5: أعد الإجابة على المثال السابق إذا كانت نسبة التعديل 60%.

الحل: في هذه الحالة يجب أن نستعمل القانون الأصلي:

$$P_{USB} = P_{LSB} = 2mw \quad 1.$$

$$P_{USB} = m_a^2 P_c / 4 \quad .2$$

$$P_c = 4 * P_{USB} / m_a^2 = 4 * 2mw / 0.6^2 = 22.2 \text{ mw}$$

$$P_T = P_c(1 + m_a^2/2) = 22.2 (1 + 0.62/2) = 26.2 \text{ mw} \quad .3$$

مثال 6: إذا كانت قدرة الموجة المعدلة 23mw و قدرة الحزمة الجانبية

السفلى 4mw، فما نسبة التعديل لهذا التعديل السعوي DSB-TC؟

$$P_T = P_{USB} + P_{LSB} + P_c = P_{SB} + P_c$$

$$23 = 2 + 2 + P_c$$

$$P_c = 19mw$$

$$P_{SB} = m_a^2 V_c^2 / 4R = m_a^2 P_c / 2$$

$$= 2 * 4 / 19 = 0.421 m_a^2$$

$$m_a = 0.65$$

$$\%mode = 0.65 * 100\% = 65\%$$

مثال 7: إذا أعطيت الموجة المعدلة تعديل سعوي DSB-SC بالعلاقة

التالية:

$$V(t) = [20 + 15 \sin(2\pi * 10^3 t)] \sin(2\pi * 10^4 t)$$

فأجب عما يلي:

1. اتساع الموجة الحاملة.
2. اتساع الموجة المحمولة.
3. الترددات في هذه الموجة.
4. عرض النطاق (BW).
5. إذا كانت مقاومة الدائرة $R = 100\Omega$ فما قيمة القدرة الكلية، قدرة الحامل و قدرة الحزم الجانبية؟

الحل:

أولا نعيد كتابة العلاقة بالصورة القياسية:

$$V(t) = 20 [1 + 0.75 \sin(2\pi \cdot 10^3 t)] \sin(2\pi \cdot 10^4 t)$$

$$V_c = 20 \text{ volt} \quad .1$$

$$m_a = 0.75 \quad .2$$

$$m_a = V_m / V_c$$

$$V_m = m_a \cdot V_c = 0.75 \cdot 20 = 15 \text{ volt}$$

$$f_{USB} = f_c + f_m = 104 + 103 = 11 \text{ KHz} \text{ تردد الحزمة الجانبية العليا} \quad .3$$

$$f_{LSB} = f_c - f_m = 10^4 - 10^3 = 9 \text{ KHz} \text{ تردد الحزمة الجانبية السفلى}$$

$$f_c = 10^4 \text{ Hz} = 10 \text{ KHz} \text{ تردد الحامل}$$

$$BW = 2 \cdot f_m = 2 \cdot 103 = 2 \text{ KHz} \quad .4$$

$$P_c = V_c^2 / 2R = 20^2 / 2 \cdot 100 = 2 \text{ w} \quad .5$$

$$P_T = P_c (1 + m_a^2 / 2) = 2 (1 + 0.75^2 / 2) = 2.56 \text{ w}$$

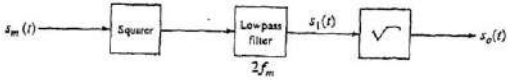
$$P_{SB} = P_T - P_c = 2.56 - 2 = 0.56 \text{ w}$$

$$P_{LSB} = P_{USB} = P_{SB} / 2 = 0.56 / 2 = 0.28 \text{ w}$$

التعديل العكسي Demodulation

أن التعديل العكسي لهذا النوع أسهل من التعديل العكسي للنوع السابق، وذلك لوجود الحامل في الموجة المعدلة فيستفاد من هذه الميزة، حيث لا نحتاج في المستقبل إلى توليد إشارة مطابقة للموجة الحاملة (وهو الأمر الذي يشكل مشكلة في التعديل العكسي لموجة معدلة DSB-SC).

فأسلوب التعديل العكسي الذي يستعمل مع هذا النوع يمكن وصفه بالمخطط الصندوقي التالي:



بالكلمات فإن خطوات التعديل العكسي يمكن أن تلخص بدائرة تربيع ثم مصفى تمرير حزمة ترددات منخفضة ثم دائرة جذر تربيعي ومكثف. وفيما يلي إثبات رياضي بالمعادلات تحصيل الموجة المحمولة من المعدلة بهذه الطريقة:

معادلة الموجة المعدلة الداخلة الى الدائرة الأولى هي:

$$V(t) = A \sin(\omega_c t) = V_c (1 + m_a \sin(\omega_m t)) \sin(\omega_c t)$$

الإشارة الناتجة بعد عملية التربيع هي:

$$\begin{aligned} V^2(t) &= (V_c + V_c m_a \sin(\omega_m t))^2 \sin^2(\omega_c t) \\ &= (V_c + V_c m_a \sin(\omega_m t))^2 (1 - \cos(2\omega_c t)) / 2 \\ &= 1/2 (V_c + V_c m_a \sin(\omega_m t))^2 - 1/2 (V_c + V_c m_a \sin(\omega_m t))^2 \cos(2\omega_c t) \end{aligned}$$

بعد مرور الإشارة الأخيرة بمصفى حزمة الترددات المنخفضة (L.PF)، فالإشارة الباقية الناتجة من المصفى هي:

$$V_o(t) = 1/2 (V_c + V_c m_a \sin(\omega_m t))^2$$

وبعد تمرير الإشارة الأخيرة بدائرة الجذر التربيعي تصبح الإشارة بالشكل التالي:

$$V_o(t) = 1/\sqrt{2} (V_c + V_c m_a \sin(\omega_m t))$$

وبتمرير الإشارة الأخيرة بمكثف فإن الإشارة الثابتة (DC) لا تمر، والإشارة المتبقية على المخرج هي:

$$V_o(t) = 0.707 V_c m_a \sin(\omega_m t)$$

والإشارة الأخيرة هي الإشارة المحمولة المطلوبة (التردد المرغوب) والتي استقبلت بنجاح.

ملاحظة: لا تستعمل الأجهزة العسكرية التعديل السعوي DSB-TC، لكي لا يسهل على الغير النقاط الإشارة وإنما تستعمل الطرق التي لا تحمل أي معلومة عن تردد الموجة الحاملة.

3-5-3 التعديل السعوي بإرسال حزمة جانبية واحدة

Single Side Band (SSB)

من الملاحظات التي حصلنا عليها من كلا النوعين السابقين للتعديل السعوي DSB-SC و DSB-TC:

1. أن المعلومة المطلوب إرسالها تكون محتواة في الحزم الجانبية.
 2. أن إرسال الموجة الحاملة في DSB-TC سبب ضياع مقدار من القدرة .
 3. أن الحزمة الجانبية العليا تحمل نفس المعلومة التي تحملها الحزمة الجانبية السفلى في كلا النوعين.
- نستنتج من هذه الملاحظات أنه يكفي بالغرض إرسال حزمة جانبية واحدة (العليا أو السفلى) ليتم إيصال المعلومة كاملة إلى المستقبل بدون خسارة، بل بتوفير مقدار كبير من القدرة المطلوبة (والتي تصل إلى نصف القدرة اللازمة في حالة DSB-SC).

ويسمى هذا النوع من أنواع التعديل السعوي بتعديل الحزمة الجانبية الواحدة (SSB). والفائدة الأخرى التي نحصلها من هذا التعديل هو توفير عرض نطاق الموجة المرسل إلى النصف، حيث:

$$BW = f_m$$

وهذا لك طريقتين لتوليد الحزمة الجانبية المفردة (SSB)، هما:

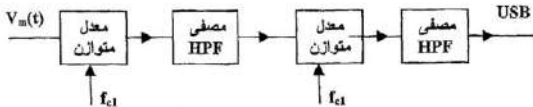
1. طريقة التصفية Filter Method .
2. طريقة الصفحة Phase Method .

3-5-1 طريقة التصفية Filter Method

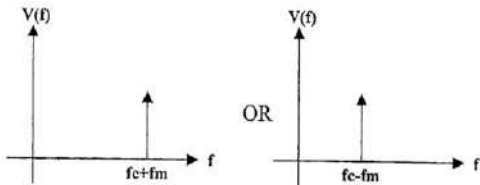
نتلخص هذه الطريقة بتوليد الحزمتين الجانبيتين بإدخال الموجة المحمولة (ذات التردد f_m) والموجة الحاملة (ذات التردد f_{c1}) على معدل متوازن (إنتاج الموجة المعدلة تعديل سعوي DSB-SC)، ثم إدخال هذه الموجة المعدلة (التي تحوي الحزمتين الجانبيتين العليا والسفلى أي التردد f_m+f_{c1} و $f_{c1}-f_m$) على مصفى تمرير حزمة وسيطة عالية (Band Pass Filter) إذا أردنا الحصول على الحزمة الجانبية العليا ذات التردد f_m+f_{c1} (أو مصفى تمرير حزمة منخفضة إذا أردنا الحصول على الحزمة الجانبية السفلى ذات التردد $f_{c1}-f_m$).

ولكن تبقى الموجة الناتجة ذات تردد منخفض نسبيا ولا يمكن بثها مباشرة لذلك يعاد إدخال الإشارة الناتجة على معدل متوازن ومصفى وسيط مرة أخرى وذلك لرفع ترددها وإرسالها بفعالية، فتحصل على حزمة جانبية عليا لها التردد $f_m+f_{c1}+f_{c2}$ ، أو حزمة جانبية سفلى لها التردد $f_{c2}-f_{c1}-f_m$.

والمخطط الصندوقي لطريقة التصفية لتوليد الحزمة الجانبية العليا موضحة في الشكل التالي:



والطيف الترددي للموجة المعدلة بهذه الطريقة موضح في الشكل التالي:



مثال 1: إذا كان تردد الموجة المحمولة 1KHz وتردد الموجة الحاملة الأولى 100KHz وتردد الموجة الحاملة الثانية 10MHz، واستخدمت طريقة النصفية لتوليد الحزمة الجانبية السفلى، فاحسب قيمة الترددات بعد كل جزء من المخطط الصندوقي. ما عرض النطاق للموجة المعدلة SSB الناتجة؟ ما شكل الطيف الترددي للموجة المعدلة الناتجة؟

بعد المعدل المتوازن الأول:

$$f_{c1} + f_m = 1 + 100 = 101 \text{ KHz} \quad \text{تردد الحزمة الجانبية العليا:}$$

$$f_{c1} - f_m = 100 - 1 = 99 \text{ KHz} \quad \text{تردد الحزمة الجانبية السفلى:}$$

بعد مصفى تمرير الترددات السفلى الأول:

$$f_{c1} - f_m = 100 - 1 = 99 \text{ KHz} \quad \text{تردد الحزمة الجانبية السفلى:}$$

بعد المعدل المتوازن الثاني:

$$f_{c2} + (f_{c1} - f_m) = 10000 + 99 = 10099 \text{ KHz} \quad \text{تردد الحزمة الجانبية العليا:}$$

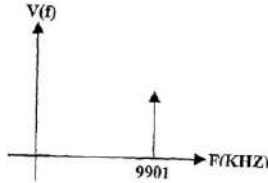
$$f_{c2} - (f_{c1} - f_m) = 10000 - 99 = 9901 \text{ KHz} \quad \text{تردد الحزمة الجانبية السفلى:}$$

بعد مصفى تمرير الترددات السفلى الثاني:

$$f_{c2} - (f_{c1} - f_m) = 10000 - 99 = 9901 \text{ KHz}$$

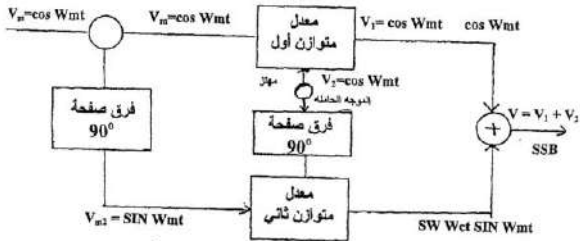
عرض النطاق (BW) للموجة المعدلة SSB: $BW = f_m = 1 \text{ KHz}$

والطيف الترددي للموجة المعدلة النهائية هو:



3-5-2 طريقة الصفحة Phase Method

المخطط الصندوقي لطريقة الصفحة موضح في الشكل التالي:



لتوضيح أسلوب عمل هذه الطريقة ننتبع أجزاء المخطط كما يلي:

$$V_m(t) = V_m \cos(\omega_m t)$$

وبعد فرق صفحة 90 تكون الإشارة $V_m(t) = V_m \sin(\omega_m t)$

والإشارة الحاملة $V_c = V_c \cos(\omega_c t)$

وبعد فرق صفحة 90 تكون الإشارة $V_c(t) = V_c \sin(\omega_c t)$

النتائج من المعدل المتوازن الأول:

$$\begin{aligned} V(t) &= V_m V_c \cos(2\pi f_m t) \cos(2\pi f_c t) \\ &= V_m V_c / 2 [\cos(2\pi(f_c + f_m)t) + \cos(2\pi(f_c - f_m)t)] \end{aligned}$$

النتائج من المعدل المتوازن الثاني:

$$\begin{aligned} V(t) &= V_m V_c \sin(2\pi f_m t) \sin(2\pi f_c t) \\ &= V_m V_c / 2 [\cos(2\pi(f_c + f_m)t) - \cos(2\pi(f_c - f_m)t)] \end{aligned}$$

الخطوة الأخيرة هي التي تحدد الحزمة الجانبية الناتجة، ففي حالة الجامع نحصل على الحزمة الجانبية العليا:

$$\begin{aligned} V(t) &= V_m V_c / 2 [\cos(2\pi(f_c + f_m)t) + \cos(2\pi(f_c - f_m)t)] + \\ &\quad V_m V_c / 2 [\cos(2\pi(f_c + f_m)t) - \cos(2\pi(f_c - f_m)t)] \\ &= V_m V_c \cos(2\pi(f_c + f_m)t) \end{aligned}$$

وفي حالة الطارح نحصل على الحزمة الجانبية السفلى:

$$\begin{aligned} V(t) &= V_m V_c / 2 [\cos(2\pi(f_c + f_m)t) + \cos(2\pi(f_c - f_m)t)] - \\ &\quad V_m V_c / 2 [\cos(2\pi(f_c + f_m)t) - \cos(2\pi(f_c - f_m)t)] \\ &= V_m V_c \cos(2\pi(f_c - f_m)t) \end{aligned}$$

وعرض النطاق للموجة المعدلة SSB مثل الطريقة السابقة ويمثلي:

$$BW = f_m$$

وقدرة الإشارة المرسله يمكن حسابه من العلاقة الأخيرة على النحو

التالي:

$$P_T = (V_m V_c)^2 / 2R$$

التعديل العكسي Demodulation

عملية التعديل العكسي للتعديل السعوي ذو الحزمة الجانبية الواحدة هو نفس أسلوب التعديل المستخدم مع التعديل السعوي DSB-SC ، أي يتم في المستقبل ضرب الإشارة المعدلة بإشارة لها نفس تردد الإشارة الحاملة (بواسطة معدل متوازن) وتمرير الناتج إلى مصفى تمرير حزمة ترددات منخفضة (LPF).

الإشارة الناتجة من المعدل المتوازن:

$$V(t) = \cos(2\pi(f_c + f_m)t) \cos(2\pi f_c t) \\ = 1/2 [\cos(2\pi(2f_c + f_m)t) + \cos(2\pi f_m t)]$$

بعد مصفى تمرير حزمة الترددات المنخفضة تبقى الإشارة المطلوبة:

$$V_o(t) = 1/2 \cos(2\pi f_m t)$$

3-5-4 مقارنة بين أنواع التعديل السعوي

يمكن المقارنة بين أنواع التعديل السعوي الثلاثة من حيث القدرة، عرض النطاق، ومدى صعوبة التعديل العكسي. ويمكن تلخيص المقارنة بالجدول التالي:

نوع التعديل	قدرة الإرسال	التعديل العكسي	عرض النطاق
DSB-SC	قليلة نسبيا	أكثر تعقيد	عالية
DSB-TC	الأعلى	الأسهل	عالية
SSB	الأقل	أكثر تعقيد	الأقل (للنصف)

أسئلة آخر الفصل

- س1) ما هو مبدأ التعديل (Modulation)؟
- س2) هل نستطيع تعديل الإشارة اللاسلكية؟ ولماذا؟
- س3) ما هو تعريف التعديل العكسي Demodulation ؟
- س4) إذا عدلت الإشارة الصوتية (مدى الترددات 20Hz- 20KHz) بموجة ذات تردد عالي (10MHz) فما النسبة بين أقل وأعلى طول للهوائي المستخدم؟
- س5) أي نوعي التعديل أقل تأثر بالتشويش: AM أم FM ؟
- س6) ارسم الطيف الترددي (Spectrum) للموجات التالية واحسب عرض النطاق (BW) لكل منها:

1. $X(t) = 2 \sin(1000t)$
2. $Y(t) = 2 \cos(6280t + 30^\circ)$
3. $X(t) = 10 \sin^2(200t - 10^\circ)$
4. $X(t) = 10 \sin(2\pi * 10^3 t)$
5. $Y(t) = 2 \cos(628t) + 3 \cos(314t)$
6. $S(t) = 20 \cos^2(500t)$

- س7) ما وظيفة المعدل المتوازن (Balanced Modulator)؟
- س8) إذا عدلت إشارة حاملة ذات تردد 100KHz بإشارة صوتية ذات التردد 10KHz فما الترددات التي ستظهر في الموجة المعدلة وما قيمة عرض النطاق (BW) في لكل من الأنواع التالية:

1. DSB-SC

DSB-TC 2.

SSB 3.

س9) ارسم الطيف الترددي للموجة المعدلة لكل حالة في السؤال الثامن.

س10) عدلت إشارة حاملة ذات العلاقة $X(t) = 2 \sin(62800t)$ بإشارة

صوتية ذات العلاقة التالية $Y(t) = 2 \cos(6280t)$ تعديل معوي

DSB-SC ، أجب عن الأسئلة التالية:

1. ما العلاقة النهائية للموجة المعدلة؟

2. ما تردد الحزمة الجانبية العليا (USB) والسفلى (LSB) ؟

3. ما قيمة عرض النطاق (BW) للموجة المعدلة؟

4. ارسم الطيف الترددي للموجة المعدلة مبينا جميع القيم.

5. احسب قدرة الحزمة الجانبية العليا، وقدرة الحزمة الجانبية السفلى،

والقدرة الكلية إذا $R = 100\Omega$.

6. ما اسم الجهاز المستخدم لتوليد الموجة المعدلة؟

س11) أعد الإجابة على السؤال العاشر إذا كانت الإشارة الصوتية موضحة

بالعلاقة التالية: $Y(t) = 2 \cos(628t) + 3 \cos(314t)$

س12) في المستقبلية تتم عملية التعديل العكسي (Demodulation)

لاسترجاع الإشارة المحمولة التي تم إرسالها في السؤال العاشر. فأدخلت

الإشارة المعدلة على معدل متوازن مع الإشارة التالية:

$X(t) = 10 \sin(62800t)$ ، ثم أدخلت الإشارة الناتجة إلى مصفى

تمرير حزمة ترددات منخفضة.

تتبع بالمعادلات الرياضية الحصول على الإشارة المحمولة في المستقبلية بالترتيب المذكور.

س(13) في المستقبلية تتم عملية التعديل العكسي (Demodulation) لاسترجاع الإشارة المحمولة التي تم إرسالها في السؤال (11) . فأدخلت الإشارة المعدلة على معدل متوازن مع الإشارة التالية:

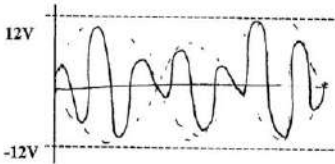
$X(t) = 10 \sin(62800t)$ ، ثم أدخلت الإشارة الناتجة الى مصفى تمرير حزمة ترددات منخفضة.

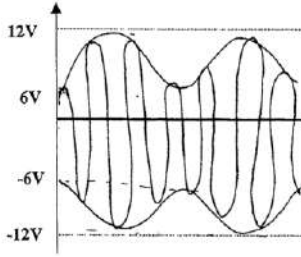
تتبع بالمعادلات الرياضية الحصول على الإشارة المحمولة في المستقبلية بالترتيب المذكور.

س(14) هل يؤثر تردد الموجة المحمولة على معامل التعديل ma ؟

س(15) وضح بالمعادلات سبب فشل عملية التعديل DSB-TC إذا كان $V_c < V_m$.

س(16) احسب معامل التعديل ma لكل من الموجتين المعدلتين الموضحتين في الشكل التالي:





س17) موجة حاملة ذات تردد 1MHz تم تعديلها سعوي DSB-TC بموجة صوتية ذات تردد 15KHz ، فما قيمة الترددات التي ستظهر في الموجة المعدلة؟ احسب عرض النطاق (BW). ثم ارسم الطيف الترددي للموجة المعدلة مبينا جميع القيم.

س18) الإشارة الصوتية التالية $X(t) = 6 \sin(1200t)$ عدلت الإشارة الحاملة: $V(t) = 10 \cos(105t)$ تعديل سعوي مع حامل DSB-TC.

1. جد العلاقة النهائية للموجة المعدلة.
2. احسب معامل التعديل m_a
3. ارسم الطيف الترددي للإشارة المعدلة موضحا جميع القيم.
4. احسب قدرة الحزمة الجانبية العليا إذا كانت مقاومة الدائرة تساوي $R = 250\Omega$.
5. ارسم الموجة المعدلة.

س19) قدرة الحزم الجانبية العليا لموجة معدلة تعديل سعوي DSB-TC تساوي 2mw، فإذا كان معامل التعديل يساوي 1 فما قيمة كل من:

1. قدرة الحزم الجانبية السفلى.

2. قدرة الموجة الحاملة.

3. القدرة الكلية.

س20) أعدد الإجابة على السؤال السابق إذا كانت نسبة التعديل 80%.

س21) إذا كانت قدرة الموجة المعدلة 1w وقدرة الحزمة الجانبية السفلى 40mw، فما نسبة التعديل لهذا التعديل السعوي DSB-TC؟

س22) إذا أعطيت الموجة المعدلة تعديل سعوي DSB-SC بالعلاقة التالية:

$$V(t) = [24 + 12 \sin(2\pi \cdot 10^2 t)] \sin(2\pi \cdot 10^7 t)$$

فأجب عما يلي:

1. اتساع الموجة الحاملة.

2. اتساع الموجة المحمولة.

3. معامل التعديل m_a ونسبة التعديل %mode

4. الترددات في هذه الموجة.

5. عرض النطاق (BW).

6. إذا كانت مقاومة الدائرة $R = 100\Omega$ فما قيمة القدرة الكلية، قدرة

الحامل وقدرة الحزم الجانبية؟

س23) تتبع عملية التعديل العكسي (Demodulation) للإشارة المعدلة في السؤال السابق.

س24) أعد الإجابة على السؤال رقم (18) إذا كانت الإشارة الصوتية:

$$X(t) = 2 \cos(628t) + 3 \cos(314t)$$

س25) تتبع عملية التعديل العكسي للموجة المعدلة الناتجة من السؤال السابق.

س26) إذا كان تردد الموجة المحمولة 20KHz وتردد الموجة الحاملة الأولى

180KHz وتردد الموجة الحاملة الثانية 12MHz، واستخدمت طريقة

التصفية لتوليد الحزمة الجانبية السفلى، فاحسب قيمة الترددات بعد كل

جزء من المخطط الصندوقي. ما عرض النطاق للموجة المعدلة SSB

الناتجة؟ ارسم الطيف الترددي للموجة المعدلة الناتجة.

س27) تتبع عملية التعديل العكسي للموجة المعدلة الناتجة من السؤال السابق.

س28) أعد الإجابة على السؤالين (26,27) لتوليد الحزمة الجانبية العليا عوضاً

عن السفلى.

س29) عثلت موجة حاملة ذات العلاقة $V_c(t) = 4 \cos(2\pi \cdot 108t)$ بموجة

صوتية لها العلاقة التالية $V_m(t) = 8 \cos(2\pi \cdot 103t)$ تعديل

سعوي SSB بطريقة الصفحة لتوليد الحزمة الجانبية العليا.

فأجب عما يلي:

1. هل يستخدم الطارح أم الجامع في الجزء الأخير من النظام؟

2. ما هي العلاقة النهائية للموجة المعدلة؟

3. احسب عرض النطاق للموجة المعدلة.

4. ارسم الطيف الترددي للموجة المعدلة.

5. احسب فترة الإشارة المرسلية إذا كانت مقاومة الدائرة تساوي

$$R = 250\Omega$$

س30) أعد الإجابة على السؤال السابق لتوليد الحزمة الجانبية السفلى عوضاً عن العليا.

س31) أعد الإجابة على السؤالين (29,30) إذا كانت الإشارة الصوتية المحمولة كما يلي:

$$X(t) = 2 \cos(628t) + 3 \cos(314t)$$

س32) ارسم المخطط الصندوقي لعملية التعديل العكسي للموجة المعدلة ذات الحزمة الجانبية الواحدة SSB.

هل يصلح المخطط نفسه للحزمة الجانبية العليا والسفلى أم يختلف باختلاف نوع الحزمة؟ لماذا؟

س33) تتبع عملية التعديل العكسي للموجة المعدلة الناتجة في السؤالين (29,30) موضحة بالمعادلات كيفية الحصول على الإشارة المحمولة من المعدلة.

س34) تتبع عملية التعديل العكسي للموجة المعدلة الناتجة في السؤال (31) موضحة بالمعادلات كيفية الحصول على الإشارة المحمولة من المعدلة.

الوحدة الرابعة

التعديل الترددي

Frequency Modulation(FM)

الوحدة الرابعة: التعديل الترددي (FM) Frequency Modulation

4-1 تعريف التعديل الترددي (FM)

التعديل الترددي (FM): هو التغير في تردد الموجة الحاملة (Carrier) (Signal) ذات التردد العالي تبعاً للقيمة اللحظية لاتساع الموجة المحمولة (Information Signal) مع بقاء اتساع الموجة الحاملة ثابت.

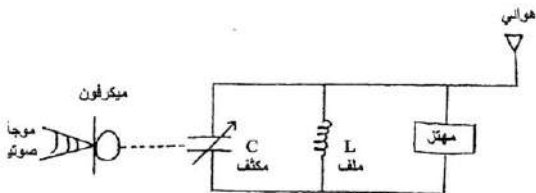
في التعديل السعوي (AM) كان تردد وطور الموجة الحاملة ثابتين، أما في التعديل الترددي (FM) فقط اتساع الموجة الحاملة يبقى ثابتاً أما الطور (أو الصفحة) فيتغير بتغير التردد.

وبالتالي يمكن استنتاج تعريف التعديل الطوري Phase Modulation (PM) بأنه التغير في طور (صفحة) الموجة الحاملة ذات التردد العالي تبعاً للقيمة اللحظية للموجة المحمولة ذات التردد المنخفض مع بقاء اتساع الموجة الحاملة ثابت.

أي أن كل من التعديل الترددي والتعديل الطوري يؤثر كل منهما على الآخر، فلا نستطيع الحصول على أحدهما دون الحصول على الثاني بشكل تلقائي. فكلهما يقودان إلى التعديل للزاوي Angle Modulation، وهو التغير في زاوية الموجة الحاملة ذات التردد العالي تبعاً للتغير في القيمة اللحظية للإشارة المحمولة ذات التردد المنخفض مع بقاء اتساع الموجة الحاملة ثابت. وبكلمات أخرى، التعديل الزاوي هو الإجراء الذي يتم فيه تحميل إشارة المعلومات ذات التردد المنخفض على الإشارة الحاملة ذات التردد العالي بحيث تكون الإشارة المحمولة متضمنة في زاوية الإشارة الحاملة ولا تؤثر على

الاتساع، فإذا غيرت التردد يدعى تعديل ترددي (FM)، وإذا غيرت الطور يدعى تعديل طور (PM).

وللحصول على موجة معدلة تعديل ترددي (FM)، فإننا بحاجة إلى نظام يقوم بتحويل التغير في اتساع الإشارة الداخلة إلى تغير في تردد الإشارة الخارجة (معدلة). ولهذا الغرض نستطيع استعمال الدائرة الموضحة في الشكل التالي:



حيث يتم التحكم بتردد الموجة المولدة من المهيئ بواسطة دائرة التحكم المرافقة. دائرة التحكم تتكون، كما هو واضح في الشكل، من ملف ومكثف متغير السعة. وسعة هذا الملف تتغير بتغير اتساع الإشارة الصوتية المولدة من الميكروفون (شدة الصوت الذي يستقبله الميكروفون). ولدينا هنا ثلاث حالات:

1. في حالة عدم وجود صوت واصل للميكروفون: فإن لوحتي المكثف تبقى ثابتة ولا فتتذبذب ترددات المهيئ وبالتالي يكون تردد الموجة المولدة مساوي لتردد الموجة الحاملة f_c .

2. في حالة كانت شدة الصوت الواصل للميكروفون أعلى من قيمة مرجعية معينة: فإن لوحتي المكثف تهتز تبعاً لشدة الصوت مسببة تغير في قيمة المكثف وبالتالي زيادة في تردد الموجة المولدة من

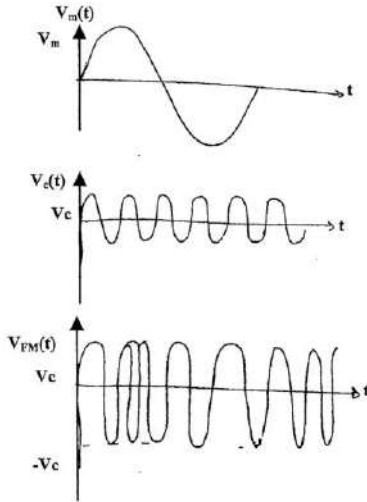
المهتز لقيمة أعلى من تردد الموجة الحاملة، وتردد هذه للقيمة بازدياد شدة الصوت، ويساوي التردد الناتج: $f_c + \Delta f$. حيث Δf تمثل الإزاحة في تردد الموجة المعدلة الناتجة.

3. في حالة كانت شدة الصوت الواصل للميكروفون أقل من قيمة مرجعية معينة: فإن لوحتي المكثف تهتز تبعاً لشدة الصوت مسببة تغير معاكس للحالة السابقة في قيمة المكثف وبالتالي نقصان في تردد الموجة المولدة من المهتز لقيمة أقل من تردد الموجة الحاملة، ونقل هذه القيمة بنقصان شدة الصوت، ويساوي التردد الناتج: $f_c - \Delta f$. حيث Δf تمثل الإزاحة في تردد الموجة المعدلة الناتجة.

لذلك فإن معدل التغير في السعة يساوي الموجة الصوتية الداخلة، ومقدار التغير في السعة يتناسب طردياً مع اتساع هذه الموجة.

ويجب التمييز بين "معدل التغير" و"مقدار التغير". فمقدار التغير يعني قيمة أو كمية التغير، أما معدل التغير فيعني مشتقة التغير نسبة للزمن أو الفرق خلال فترة زمنية معينة.

وفي ما يلي توضيح بالرسم عن كيفية الحصول على الموجة للمعدلة تعديل ترددي FM من الموجة المحمولة $V_m(t)$:



فعندما $V = V_m$ فإن تردد الموجة المعدلة يساوي تردد الموجة الحاملة f_c . وعندما $V > V_m$ فإن تردد الموجة المعدلة أعلى من تردد الموجة الحاملة، وعندما $V < V_m$ فإن تردد الموجة المعدلة أقل من تردد الموجة الحاملة.

ولإيجاد علاقة رياضية للموجة المعدلة بتعديل ترددي FM نبدأ برسمة الموجة المعدلة في الأعلى، فهي إشارة جيبية ذات لاتساع ثابت مساوي لاتساع الموجة الحاملة V_c ولكننا نجهل الصيغة النهائية لزاوية هذه الإشارة ولتكن θ :

$$V(t) = V_c \sin(\theta)$$

المعلومة المتوفرة عن الزاوية ليست مباشرة ولكننا نعلم أن السرعة الزاوية ω 'Angle Velocity' هي المشتقة الأولى للزاوية نسبة للزمن، أي أن:

$$\omega = \partial\theta/\partial t$$

$$\theta = \int \omega \partial t$$

ونعلم أن السرعة الزاوية تساوي: $\omega=2\pi f$

والتردد يتغير زيادة ونقصان حول تردد الموجة الحامل ولحد معين يتناسب مع اتساع الموجة المحمولة ويمكن التعبير عن شكل التردد اللحظي بالعلاقة التالية:

$$f(t) = f_c + K_f V_m \cos(\omega_m t)$$

$$\omega(t) = \omega_c + 2\pi K_f V_m \cos(\omega_m t)$$

حيث:

K_f : ثابت التعديل الترددي ووحدته (Hz/Volt).

$V_m \cos(\omega_m t)$: الإشارة المحمولة.

وباشتقاق العلاقة الأخيرة نحصل على الزاوية:

$$\theta = \int \omega(t) \partial t$$

$$= \int \omega_c + 2\pi K_f V_m \cos(\omega_m t) \partial t$$

$$= \omega_c t + 2\pi K_f V_m \sin(\omega_m t) / \omega_m$$

$$= \omega_c t + K_f V_m \sin(\omega_m t) / f_m$$

وبما أن إزاحة التردد تساوي: $\Delta f = K_f V_m$

$$\theta = \omega_c t + \Delta f / f_m \sin(\omega_m t)$$

وبتعويض العلاقة الأخيرة في معادلة الموجة المعدلة تعديل ترددي نحصل على العلاقة التالية:

$$V(t) = V_c \sin(\omega_c t + \Delta f/f_m \sin(\omega_m t))$$

حيث معامل التعديل الترددي m_f يعطى بالعلاقة التالية:

$$m_f = \Delta f/f_m$$

أي أن معامل التعديل الترددي m_f هو نسبة انحراف التردد Δf إلى تردد الموجة المحمولة f_m .

ويمكن إعادة كتابة علاقة الموجة المعدلة تعديل ترددي على النحو التالي:

$$V(t) = V_c \sin(\omega_c t + m_f \sin(\omega_m t))$$

وهذه العلاقة دليل على أن التعديل الترددي FM لا يتم بشكل منفصل عن التعديل الطوري PM، فكما نلاحظ في العلاقة الأخيرة يمكن تحليلها على أنها ذات تردد ثابت يساوي ω_c وطور تتغير قيمته تبعاً للقيمة اللحظية للموجة المحمولة بمقدار: $m_f \sin(\omega_m t)$. الفرق أنه في التعديل الترددي FM يتناسب التغير في زاوية الموجة المعدلة تتناسب مباشرة مع الإشارة المحمولة أما في التعديل الطوري PM فإن زاوية الموجة المعدلة تتناسب مع المشتقة الأولى للإشارة المحمولة.

مثال 1: إذا كان تردد الموجة المحمولة يساوي 15KHz وانحراف التردد للموجة المعدلة تعديل ترددي FM يساوي 12KHz ، احسب معامل التعديل.

$$m_f = \Delta f/f_m = 12/15 = 0.75$$

مثال 2: احسب معامل التعديل للمثال السابق إذا كان انحراف التردد
بمساوي 20KHz.

$$m_f = \Delta f / f_m = 20 / 15 = 1.25$$

نلاحظ أنه على خلاف معامل التعديل السعوي فإن معامل التعديل
الترددي له قيم أكبر من 1.

مثال 3: موجة معدلة تعديل ترددي ذات العلاقة القياسية التالية:

$$V(t) = 12 \sin(10^8 t + 2 \sin(314t))$$

ما قيمة انحراف التردد لهذه الموجة؟

$$f_m = 314 / 2\pi = 50 \text{ Hz}$$

$$\Delta f = m_f * f_m = 2 * 50 = 100 \text{ Hz}$$

4-1- اقترانات بيسيل Bessel Functions

معادلة الإشارة المعدلة هي علاقة جيب قيمة جيبية، وهي علاقة معقدة
يصعب التعامل معها وتحليلها ويصعب دراسة الطيف الترددي لها. ووجد العالم
بيسيل حل لهذه العلاقة وهذا الحل هو علاقات بيسيل أو اقترانات بيسيل
Bessel Functions. وهي علاقات متغيرة مع معامل التعديل الترددي m_f
وهي ذات درجات ، أي يوجد علاقة بيسيل من الدرجة الأولى يرمز لها $J_1(m_f)$
وعلاقة بيسيل من الدرجة الثانية ويرمز لها $J_2(m_f)$ وعلاقة بيسيل من الدرجة
الثالثة ويرمز لها $J_3(m_f)$الخ.

فنعتبر عن علاقة الموجة المعدلة تعديل ترددي FM بعلاقات بيسيل على
النحو التالي:

$$V(t) = V_c \{ J_0(m_f) \sin(\omega_c t) + J_1(m_f) [\sin(\omega_c + \omega_m)t + \sin(\omega_c - \omega_m)t] \\ + J_2(m_f) [\sin(\omega_c + 2\omega_m)t + \sin(\omega_c - 2\omega_m)t] \}$$

$$+ J_3(m_f) [\sin(\omega_c + 3\omega_m)t + \sin(\omega_c - 3\omega_m)t] \\ + \dots + \dots + \dots \}$$

أو

$$V(t) = V_c \{ J_0(m_f) \sin(2\pi f_c t) + J_1(m_f) [\sin(2\pi(f_c + f_m)t) + \sin(2\pi(f_c - f_m)t)] \\ + J_2(m_f) [\sin(2\pi(f_c + 2f_m)t) + \sin(2\pi(f_c - 2f_m)t)] \\ + J_3(m_f) [\sin(2\pi(f_c + 3f_m)t) + \sin(2\pi(f_c - 3f_m)t)] \\ + \dots + \dots + \dots \}$$

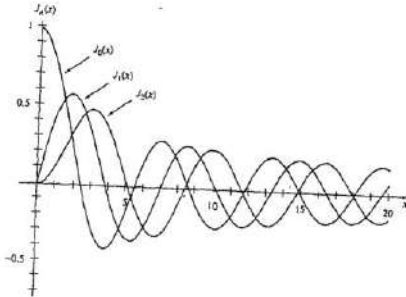
أو يمكن إعادة كتابة علاقة الموجة المعدلة تعديل ترددي على النحو

التالي:

$$V(t) = V_c \sum J_n(m_f) \sin(2\pi(f_c \pm n f_m)t)$$

ولأخذ فكرة عن الشكل العام للطيف الترددي لهذه الموجة المعدلة

تعديل ترددي FM، فلا بد في البداية من توضيح بعض خصائص علاقات بيسيل المرتبطة بدراستنا. وعلاقات بيسيل تأخذ الشكل التالي:



نلاحظ من الشكل السابق أن:

1. في علاقة بيسيل ذات الدرجة المعينة نقل قيمة الاقتران بازدياد معامل التعديل الترددي m_f ، أي أن العلاقة عكسية بين اقتران بيسيل ومعامل التعديل الترددي بتثبيت درجة الاقتران.

2. بتثبيت معامل التعديل m_f ومقارنة الاقترانات ذات الدرجات المختلفة نلاحظ أن قيمة الاقتران ذو الدرجة الأعلى تكون أقل من قيمة الاقتران ذو الدرجة الأقل، أي:

$$J_{n+1}(m_f) < J_n(m_f)$$

3. عندما يساوي $mf=0$ فإن القيمة الوحيدة لاقتران بيسيل هي $J_0(0)=1$ وهي أعلى قيمة لاقتران بيسيل، أما باقي اقترانات بيسيل عند نفس قيمة معامل التعديل تساوي $J_n \neq 0(0)=0$.

4. عند قيمة معامل تعديل mf ثابتة فإن:

$$J_0^2 + 2J_1^2 + 2J_2^2 + 2J_3^2 + \dots = 1$$

5. إن اقترانات بيسيل تأخذ قيم موجبة أو سالبة. ومعنى القيم السالبة حدوث فرق في الطور بمقدار 180 درجة.

وبالنسبة لعلاقة الموجة المعدلة فإن:

J_0 : تمثل قيمة الاتساع القياسي للموجة المعدلة.

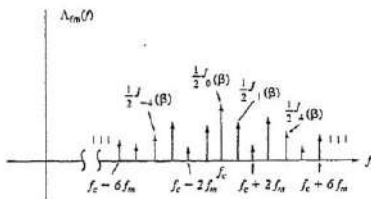
J_1 : تمثل قيمة الاتساع النسبي لزوج الحزميتين الأول.

J_2 : تمثل قيمة الاتساع النسبي لزوج الحزميتين الثاني.

J_3 : تمثل قيمة الاتساع النسبي لزوج الحزميتين الثالث وهكذا.

وبالتالي فالانتساع النسبي للحزم الجانبية للموجة المعدلة يقل بازدياد درجة اقتران بيسيل n أو بمعنى آخر بازدياد درجة الحزمة الجانبية. ومن معادلة الموجة المعدلة نلاحظ أن الطيف الترددي يتكون من عدد لا نهائي من الحزم الجانبية ذات الترددات $f_c \pm n f_m$ مثال $f_c + f_m$ ، $f_c + 2f_m$ ، $f_c + 3f_m$ ، الخ. وأن الفاصل بين كل حزمتين يساوي قيمة تردد الموجة المحمولة f_m . وأن تردد الموجة الحاملة يحمل قيمة تساوي $V_c J_0(m_f)$ ، وشكل الطيف الترددي متناظر حول تردد الموجة الحاملة f_c .

وبالتالي نتوقع شكل الطيف الترددي للموجة المعدلة تعديل ترددي FM على النحو التالي:



وبما أن الانتساع النسبي للحزم الجانبية يقل بازدياد الدرجة فيمكننا بالتقريب إهمال الحزم الجانبية ذات الدرجة الكبيرة والانتساع النسبي القليل.

مثال 1: جد قيمة اقترانات بيسيل لمعامل التعديل $m_f = 0.5$.

من شكل اقترانات بيسيل نجد أن:

$$J_0(0.5) = 0.94, \quad J_1(0.5) = 0.24, \quad J_2(0.5) = 0.03,$$

مثال 2: إذا كان لمعامل تعديل ترددي معين القيم التالية:

إذا أهملنا اقترانات ببسيل من $J_0 = 0.85$, $J_1 = 0.3$ فما قيمة J_1

الدرجة الثالثة.

$$\begin{aligned} J_0^2 + 2 J_1^2 + 2 J_2^2 &= 1 \\ 2 J_2^2 &= 1 - 0.8^2 - 2 * 0.3^2 \\ J_2^2 &= 0.0488 \\ J_2 &= 0.221 \end{aligned}$$

4-1-ب القدرة Power

حساب قدرة الموجة المعدلة FM يتم على النحو التالي:

$$P = V^2/2R = V_c^2/2R$$

حيث أن قيمة الاتساعات النسبية لا تؤثر على القدرة لأن :

$$J_0^2 + 2 J_1^2 + 2 J_2^2 + 2 J_3^2 + \dots = 1$$

4-1-ج عرض النطاق (Band Width BW)

عرض نطاق الموجة المعدلة يعتمد على عدد الحزم الجانبية الفعالة ذات

الاتساعات النسبية الكبيرة. وعدد هذه الحزم الجانبية يتغير بتغير معامل التعديل

الترددي m_f . عرض النطاق يساوي:

$$\begin{aligned} BW &= \# \text{ side bands} * f_m \\ &= 2 * n * f_m \end{aligned}$$

حيث n أعلى درجة لاقترانات ببسيل.

ومدى الترددات للموجة المعدلة FM هو بين $(f_c - \Delta f, \Delta f + f_c)$

نلاحظ أن عرض النطاق للموجة المعدلة تعديل ترددي FM لا يعتمد على تردد الموجة الحاملة f_c ، وإنما يعتمد على تردد الموجة المحمولة وعلى معامل التعديل بشكل غير مباشر فزيادة معامل التعديل يزداد عدد الحزم الجانبية وبالتالي يزداد عرض النطاق.

مثال 1: إذا كان تردد الموجة المحمولة $f_m = 20\text{KHz}$ ، وانحراف التردد للموجة المعدلة 40KHz ، فما عرض النطاق (BW) المطلوب لإرسال الموجة المعدلة FM ؟

$$m_f = \Delta f / f_m = 40 / 20 = 2$$

ومن الجدول نجد أن عدد الحزم الجانبية لمعامل التردد هذا هو:

$$\# \text{ of side bands} = 2 * 4 = 8$$

$$BW = \# \text{ side bands} * f_m = 8 * 20 = 160\text{KHz}$$

مثال 2: إذا كان عرض نطاق موجة FM يساوي 60KHz وأكبر تردد للموجة المحمولة يساوي 10KHz وكانت قيم علاقات بيسل لمعامل التعديل لهذه الموجة كالتالي:

$J_0 = 0.8$ ، $J_1 = 0.3$ ، $J_2 = 0.25$. ما هي قيمة الاتساع النسبي لكل زوج من أزواج الحزم الجانبية؟

ما قيمة الاتساع القياسي للموجة المعدلة؟

$$BW = 2 * n * f_m$$

$$n = 60 / 2 * 10 = 3$$

$$J_0^2 + 2 J_1^2 + 2 J_2^2 + 2 J_3^2 = 1$$

$$J_3^2 = 1 - 0.8^2 - 2 * 0.25^2 - 2 * 0.3^2 = 0.0275$$

$$J_3 = 0.166$$

الاتساع القياسي للموجة المعدلة: $J_0 = 0.8$

الامتصاص النسبي للحزم الجانبية تساوي: $J_1 = 0.3$, $J_3 = 0.166$, $J_2 = 0.25$

مثال 3: محطة FM تبث موجات صوتية ذات مدى ترددي (100Hz - 20KHz) فما مدى معامل التعديل المسموح به لهذه المحطة، مع العلم أن أقصى انحراف تردد لمحطة FM هو 75KHz .

$$m_{f1} = \Delta f / f_{m1} = 75000 / 100 = 750$$

$$m_{f2} = \Delta f / f_{m2} = 75 / 20 = 3.75$$

وبالتالي فإن مدى التعديل الترددي هو: (3.75 - 750)

2-4 التعديل الترددي ذو النطاق الضيق NBFM والتعديل الترددي ذو النطاق الواسع WBFM

المقصود بالتعديل الترددي ذو النطاق الضيق (Narrow Band Frequency Modulation) التعديل الترددي في حالة معامل التعديل الصغير ($m_f \ll 1$) ففي هذه الحالة يكون عدد الحزم الجانبية للموجة المعدلة قليل وبالتالي نحصل على عرض نطاق صغير (ضيق)، وبالتالي هذه حالة مشابهة للتعديل السعوي AM . مثال ذلك إذا كان معامل التعديل $m_f = 0.1$ أو $m_f = 0.25$ لدينا في هذه الحالة زوج واحد فقط من الحزم الجانبية. ويستخدم هذا النوع من التعديل الترددي مع أنظمة الاتصالات التي تتعامل مع الموجات الصوتية ذات الترددات المنخفضة التي لا تتعدى 3KHz وبالتالي فإن مدى عرض النطاق لهذا النوع هو (10KHz-30KHz). من الأمثلة على هذه الأنظمة اتصالات الشرطة والملاحة الجوية والخدمات المتعلقة بالمناخ وغير ذلك.

من جهة أخرى يوجد التعديل الترددي ذو النطاق الواسع (Wide Band Frequency Modulation) على العكس من النوع الأول حيث أن

عرض نطاق الموجة المعدلة واسع وذلك عائد إلى معامل التعديل الكبير نسبياً حيث $m \gg 1$ وبالتالي عدد الحزم الجانبية كبير مما يؤدي إلى عرض نطاق كبير أيضاً.

ويستعمل هذا النوع مع أنظمة الاتصالات التي تتعامل مع إشارات صوتية ذات ترددات عالية نسبياً. كمحطات الإذاعة الصوتية وغيرها. ومن الجدير بالذكر أنه بزيادة معامل التعديل الترددي m_f أكثر من 10 يصبح تأثيره بسيطاً على زيادة عرض النطاق (BW).

ويحسب عرض النطاق للموجة المعدلة WBFM وفقاً للقانون التالي:

$$BW = 2 * n * f_m$$

$$= \text{\#side bands} * f_m$$

3-4 قانون كارسون Carson's Rule

وضع العالم كارسون قاعدة لحساب عرض النطاق (BW) للموجة المعدلة تعديل ترددي FM بشكل تقريبي في كل من الحالتين:

1. NBFM : عندما تكون قيمة معامل التعديل أقل بكثير من 1 فإن قيمة اقترانات بيسيل $J_n(m_f)$ من الدرجة الثانية وما فوق ليس لها قيمة فعالة، ويمكن اعتبار أن الموجة المعدلة تحتوي ثلاثة مكونات: الموجة الحاملة f_c والحزمة الجانبية العليا $f_c + f_m$ والحزمة الجانبية السفلى $f_c - f_m$ ، وبالتالي يمكن حساب عرض النطاق كما في التعديل السعوي AM:

$$BW = 2 * f_m$$

2. WBFM : عندما يكون معامل التعديل أكبر من واحد فإن قيمة

اقتدرات بيسيل $J_n(m_f)$ تتناقص بشكل أسي الى الصفر. فإن عرض النطاق يمكن حسابه تقريبا بالقاعدة التالية:

$$BW = 2f_m (\Delta f/f_m + 1) = 2f_m(m_f + 1) = 2(\Delta f + f_m)$$

عندما تكون قيمة معامل التعديل أكبر بكثير من 1 بالتقريب يصبح

عرض النطاق:

$$BW = 2 * f_m * m_f = 2 * \Delta f$$

وهذه الحسابات التقريبية لعرض النطاق تشمل 96% من القدرة الكلية

للإشارة المرسله المعدلة تعديل FM.

مثال 1: إذا كان تردد الموجة المحمولة $f_m = 10\text{KHz}$ وانحراف التردد

في الموجة المعدلة FM يساوي $\Delta f = 20\text{KHz}$ ، احسب عرض النطاق BW للموجة المرسله.

$$BW = 2(\Delta f + f_m) = 2(20 + 10) = 60\text{KHz}$$

مثال 2: إذا كان تردد الموجة المحمولة $f_m = 10\text{KHz}$ وانحراف التردد

في الموجة المعدلة FM يساوي $\Delta f = 200\text{KHz}$ ، احسب عرض النطاق BW للموجة المرسله.

$$BW = 2(\Delta f + f_m) = 2(200 + 10) = 420\text{KHz}$$

أو بالتقريب (حيث معامل التعديل يساوي $m_f = 200/10 = 20$ وهي

قيمة $\gg 1$) يمكن حساب عرض النطاق بقاعدة كارسون:

$$BW = 2 * f_m * m_f = 2 * \Delta f = 2 * 200 = 400 \text{ KHz}$$

فلاحظ أن الفرق بسيط بين القيمة الحقيقية والقيمة الفعلية لعرض

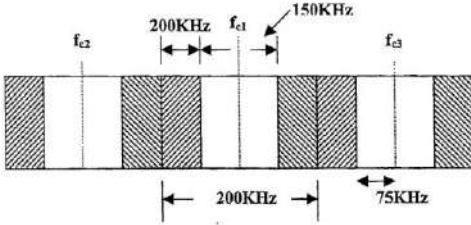
النطاق وينسبة خطأ بسيطة تساوي:

$$\text{Error} = (420 - 400)/(420) * 100\% = 4.8\%$$

4-4 أنظمة البث FM

إن عرض الحزمة النموذجي لبث موجة معدلة FM هو 200KHz وياحرف تردد لا يتجاوز 75KHz حول تردد الموجة الحاملة لتلك الموجة f_c ، ويخصص 50KHz من كل موجة للحماية بين الموجات المتجاورة (25KHz للجانب الأعلى و 25KHz للجانب الأسفل) وتسمى الحزم الحارسة (Guard Band).

ويمكن توضيح ذلك بالشكل التالي لثلاث محطات FM متجاورة:



في حالة كان لدينا انحراف تردد 75KHz فإن نسبة التعديل الترددي يساوي 100% على الرغم من تغير قيمة معامل التعديل m_f بوجود هذه النسبة بتغير تردد الموجة المحمولة تبعاً للعلاقة $(m_f = \Delta f / f_m)$.

وبذلك نلاحظ اختلافاً بين أساسيين بين موجة AM وموجة FM، حيث عرض حزمة موجة AM يساوي فقط 10KHz، أي أن عرض الحزمة لموجة واحدة FM يكفي لبث 20 موجة AM.

كما أن نسبة التعديل 100% لموجة AM تعني أن معامل التعديل يساوي $m_a=1$ بغض النظر عن تردد الموجة المحمولة f_m .

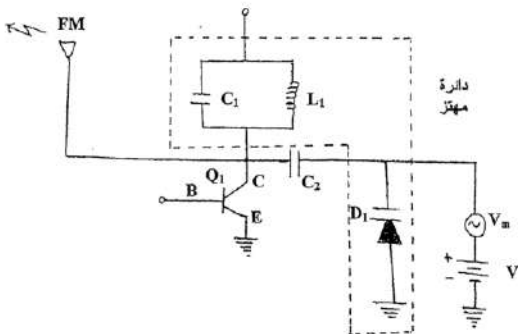
5-4 المعدلات والمعدلات العكسية للتعديل الترددي

FM Modulators and Demodulators of

Modulators 1-5-4 المعدلات

يوجد طريقتين لعملية التعديل الترددي (مباشرة وغير مباشرة). بالنسبة للطريقة المباشرة تتم باستخدام أداة ذات خصائص غير خطية مثل الترانزيستور أو الوصلة الثنائية (Diode)، حيث تتغير مقدار لفة عبر دائرة التوليف للمهتز (Oscillator)، وتستعمل دائرة خاصة لهذا الغرض باستعمال سعة متغيرة بواسطة الوصلة الثنائية الفراكثور (Varactor Diode).

يشكل من الملف (Coil L1) والمكثف (Capacitor C1) دائرة توليف المهتز. أما وصلة الفراكثور D1 فتعطينا سعة متغيرة بتغير الفولتية المطبقة عليها، فعندما $V_m=0$ فالفولتية المطبقة على الوصلة هي الثابتة فقط وبالتالي التردد المتولد هو تردد الموجة الحاملة f_c . وعندما $V_m>0$ فإن التولد المتولد من المهتز يكون أكبر من تردد الموجة الحاملة وبمقدار يتناسب مع الفولتية، وعلى العكس عندما $V_m<0$ فإن التولد المتولد من المهتز يكون أقل من تردد الموجة الحاملة وبمقدار يتناسب مع الفولتية أيضا.



أما الطريقة غير المباشرة هي باستخدام التعديل الطوري (Phase Modulation) باستخدام جهاز المهتز المتحكم بالفولتية (Voltage Control Oscillator) VCO.

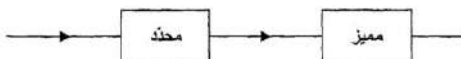
2-5-4 المعدلات العكسية Demodulator

الغرض من المعدلات العكسية استخلاص الإشارة المحمولة من الإشارة المعدلة FM. أي أننا نحتاج هذا إلى دائرة تحول التغير في التردد إلى تغير مقابل في الفولتية وتسمى هذه الدائرة "المميز" (Discriminator) والتي تتكون أساساً من دائرة إيجاد ميل (Derivation) الإشارة المعدلة ومن ثم الكشف عن هذا الميل الذي يشكل الإشارة المحمولة (Envelope Detector).

ولكن الإشارة المعدلة FM تتعرض للتذبذب في الاتساع أثناء عملية الإرسال، ويجب التخلص أولاً من هذه التذبذبات قبل إدخال الإشارة المعدلة إلى المميز. والدائرة المسؤولة عن ذلك تدعى "المحدد" (Limiter).

وأهم الدوائر المستخدمة لهذا الغرض هي دائرة Foster-Sealy الذي يعطي علاقة أكثر خطية ولكن يجب أن يسبق بمحدد اتساع، وكاشف النسبة Ratio-Detector التي تتكون من الكاشف والمحدد.

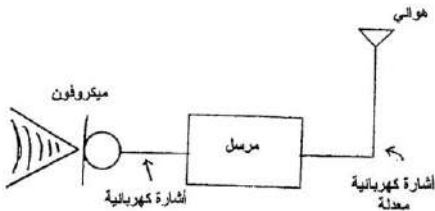
ويمكن رسم المخطط الصندوقي للمعدل العكسي للتعديل الترددي FM على النحو التالي:



6-4 المرسلات Transmitters

المرسلات كما تعرفنا عليها في بداية الكتاب هي مجموعة الدوائر المسؤولة عن عمليات تهيئة الإشارة المرسلَة لإرسال جيد يضمن وصول الإشارة إلى المستقبل في أفضل حال. ومن أهم عملياً التهيئة هي عملية التعديل. كذلك من العمليات الضرورية عملية التكبير (والتي يمكن أن تأتي على مراحل مختلفة وليس مرحلة واحدة فقط) لضمان زيادة قدرة الإشارة المرسلَة وبالتالي استلام إشارة ذات قدرة جيدة. بالإضافة إلى مراحل أخرى ضرورية مثل محولات الطاقة الفيزيائية (صوت أو صورة أو غير ذلك) إلى إشارة كهربائية ذات التردد المنخفض (أي الإشارة المحمولة) وتأتي هذه المرحلة في بداية عملية الإرسال. كذلك مرحلة تحويل الإشارة الكهربائية المعدلة (ذات التردد العالي) إلى موجة كهرومغناطيسية وإرسالها في الفراغ، وهذه وظيفة الهوائي في المرسل (والتي تختلف عن وظيفة هوائي المستقبل).

والمخطط الصندوقي التالي يوضح أهم أجزاء (مراحل) المرسلات:



ويبقى العامل الأساسي للتمييز بين المرسلات المختلفة هو نوع التعديل (ولكنها شبيوعا للموجات الصوتية التعديل السعوي والتعديل الترددي). وبالتالي سنتناول في دراستنا هذان النوعين من المرسلات.

1-6-4 مرسلات التعديل السعوي AM

المخطط الصندوقي التالي يوضح مراحل الإرسال في مرسلات التعديل السعوي والتي نلاحظ اشتراكها في أكثر المراحل مع المخطط الصندوقي العام للمرسلات:

حيث وظيفة المهتز الكريستالي توليد الموجة الحاملة ذات الترددات العالية (المقاسة بـ MHz). أما مكبر قدرة الموجة الحاملة ذات (Radio Frequency) فهو يزيد اتساع الموجة مما يؤدي إلى زيادة القدرة بينما مكبر AF فيقوم بنفس المهمة ولكن مع الموجة الصوتية ذات التردد المنخفض (Audio Frequency).

وظيفة المعدل تحميل الموجة الصوتية على الموجة الحاملة بأي من أنواع التعديل السعوي (إرسال الحزمين مع الحامل، إرسال الحزمين بدون

حامل، أو إرسال الحزمة الجانبية الواحدة)، وبالتالي نتوقع أنظمة مختلفة من حيث نوع التعديل السعوي المستخدم.

وكل محطة إرسال AM يخصص لها عمليا نطاق بعرض 10KHz.

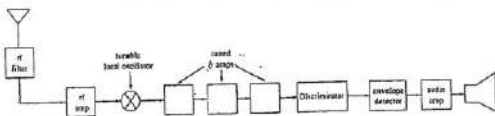
2-6-4 مرسلات التعديل الترددي FM

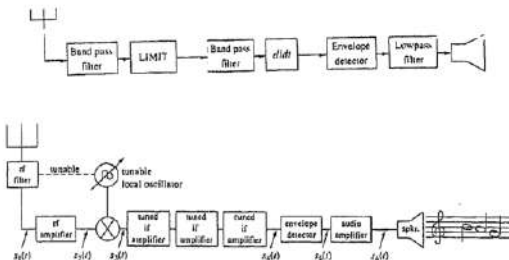
لا يختلف المخطط الصندوقي لمرسل FM عن مرسل AM بشكل أساسي إلا من حيث نوع المعدل المستخدم. ومن الناحية العملية يخصص لكل قناة FM نطاق بعرض 200KHz، فنجد أن القنوات الصوتية ذات ترددات 101.1MHz، 101.3MHz، 101.5MHz وهكذا. والترددات الحاملة العملية تتراوح قيمها بين (88MHz-108MHz). مثال ذلك قناة القرآن الكريم (عمان) على تردد 93.1MHz.

7-4 المستقبلات Receiver

إن المستقبلات هي المسؤولة عن التقاط الإشارة الكهرومغناطيسية (بواسطة هوائي المستقبل) وتحويلها ثانية إلى إشارة كهربائية (التي لازالت معدلة ذات تردد عالي) وإجراء عملية التعديل العكسي (بما يتناسب مع نوع التعديل المستخدم مسبقاً في المرسل).

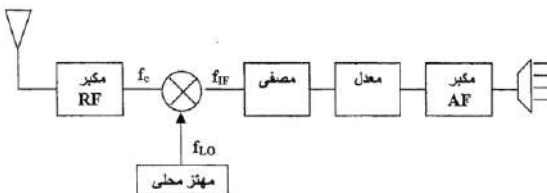
والمخطط الصندوقي للمستقبلات AM و FM موضح بالشكلين التاليين:





8-4 نظام الاستقبال الهيترو ديني Super Heterodyne Receiver

المخطط الصندوقي لهذا النظام موضح في الشكل التالي:



يختلف هذا النظام عن المستقبل السابق بتحويل الموجة المعدلة ذات التردد f_c إلى تردد آخر ثابت متوسط القيمة f_{IF} ، حيث لا يعبر المهيتر المحلي في هذه الحالة لاعطاء التردد الحامل التردد الذي ينتج لنا تردد الموجة المتوسطة والذي يستوي 455KHz :

$$f_{LO} - f_c = \pm f_{IF}$$

والفائدة الأساسية من نظام Super Heterodyne أن التعامل مع موجة ذات تردد متوسط من حيث التكبير والتعديل والترشيح (بغض النظر عن تردد الموجة الحاملة) يكون أفضل.

مثال 1: إذا كان تردد الموجة الحاملة يساوي 1MHz فكم يساوي تردد

المهتز المحلي للحصول على الموجة المتوسطة التردد؟

$$f_{LO} = f_c \pm f_{IF}$$

$$= 1000 \pm 455 = 545 \text{ KHz}$$

$$\text{OR } 1455 \text{ KHz}$$

أسئلة آخر الفصل

س(1) هل نستطيع تحليل الطيف الترددي للموجة المعدلة FM بدون استخدام اقترانات بيسيل؟

س(2) : إذا كان لمعامل تعديل ترددي معين القيم التالية:

$J_0 = 0.7$, $J_2 = 0.3$ فما قيمة J_1 إذا أممنا اقترانات بيسيل من الدرجة الثالثة.

س(3) جد قيمة اقترانات بيسيل لمعامل التعديل $m_f = 0.8$, $m_f = 2$, $m_f = 5$ من رسم اقترانات بيسيل.

س(4) جد التردد اللحظي للإشارة المعدلة تردديا FM التالية:

$$S(t) = 10 \cos(2\pi(1000t + \sin(10\pi t)))$$

س(5) جد التردد اللحظي للإشارة المعدلة تردديا FM التالية:

$$S(t) = 10 [\cos(10t) \cos(30t^2) - \sin(10t) \sin(30t^2)]$$

س(6) احسب انحراف التردد Δf لكل من الإشارات المحمولة التالية، إذا كانت

قيمة ثابت التعديل الترددي $K_f = 10 \text{ Hz/V}$ وقيمة التردد الحامل $f_c = 5 \text{ KHz}$

1. $V(t) = 10 \cos(10\pi t)$
2. $V(t) = 5 \cos(20\pi t)$
3. $V(t) = 100 \cos(2000\pi t)$

س(7) احسب مدى الترددات التي تحجزها الموجة المعدلة FM ، إذا كان تردد

الموجة الحاملة $f_c = 2 \text{ MHz}$ وقيمة $K_f = 100 \text{ Hz/V}$ ، والإشارة المحمولة ذات العلاقة التالية:

$$V(t) = 100 \cos(2\pi * 150t) + 200 \cos(2\pi * 300t)$$

س(8) احسب عرض النطاق (BW) التقريبي لكل إشارة في السؤال الثالث. ومدى الترددات للإشارة المعدلة.

س(9) إشارة حاملة ذات التردد $f_c = 10\text{MHz}$ عدلت بإشارة صوتية ذات تردد $f_m = 5\text{KHz}$ ، بحيث أن أقصى إزاحة للتردد في الموجة المعدلة FM يساوي 500KHz . احسب كل من عرض النطاق (BW) بالتقريب ومدى ترددات الموجة المعدلة FM.

س(10) إشارة حاملة ذات التردد $f_c = 100\text{MHz}$ عدلت بإشارة صوتية ذات اتساع $V_m = 1\text{volt}$ وتردد $f_m = 10\text{KHz}$ ، وقيمة $K_f = 100\text{Hz/V}$. احسب كل مما يلي للموجة المعدلة FM:

1. انحراف التردد Δf .
2. معامل التعديل الترددي m_f .
3. عرض النطاق BW الحقيقي والتقريبي.
4. مدى للترددات.

س(11) أعد الإجابة على السؤال السابق إذا أعطيت الموجة المعدلة تعديل ترددي بالعلاقة التالية:

$$V(t) = 10 \sin(2 * 10^7 \pi t) + 20 \cos(1000 \pi t)$$

س(12) إذا كانت مقاومة الدائرة $R = 250\Omega$ ، فما قيمة القدرة للإشارة المرسله في السؤال السابق.

س13) إشارة حاملة ذات التردد $f_c=100\text{MHz}$ عدلت بإشارة صوتية ذات تردد $f_m=75\text{KHz}$ ، وانحراف التردد للموجة المعدلة $\Delta f=500\text{KHz}$.
احسب كل مما يلي للموجة المعدلة FM:

1. ثابت التعديل الترددي K_f
2. عرض النطاق التقريبي BW والحقيقي.
3. اتساع الموجة المحملة V_m
4. العلاقة الرياضية للموجة المعدلة FM، إذا كان اتساع الموجة الحاملة $V_c=2\text{ volts}$
5. إذا كانت مقاومة الدائرة $R=100\Omega$ ، فما قيمة القدرة للإشارة المرسل.

س14) للموجة المعدلة تعديل زاوي التالية:

$$V(t) = 50 \sin(2 \times 10^6 \pi t + 0.001 \sin(2\pi \times 500t))$$

1. جد قيمة : $f_c, f_m, m_f, V_c, V_m, \Delta f, K_f$ إذا كان التعديل المستخدم FM.
2. هل هذه الموجة المعدلة ذات نطاق ضيق NB أم ذات نطاق واسع WB ؟
3. جد عرض النطاق التقريبي للموجة المعدلة.
4. جد عرض النطاق الحقيقي ونسبة الخطأ في حسابه.
5. ما هي الإشارة المحملة إذا كان التعديل FM أو PM.
6. ارسم الطيف الترددي للموجة المعدلة إذا كان التعديل ترددي FM.

س(15) للموجة المعدلة تعديل ترددي التالية:

$$V(t) = V(t) = 10 \sin(2 \cdot 109 \pi t + 200 \sin(2\pi \cdot 200t))$$

1. جد قيمة : $f_c, f_m, m_f, V_c, V_m, \Delta f, K_f$
2. هل هذه الموجة المعدلة ذات نطاق ضيق NBFM أم ذات نطاق واسع WBFM ؟
3. جد عرض النطاق التقريبي للموجة المعدلة.
4. جد عرض النطاق الحقيقي ونسبة الخطأ في حسابه.
5. ما هي الإشارة المحمولة.

6. احسب مقاومة الدائرة إذا كانت القدرة للإشارة المرسله تساوي 5mw

س(16) إذا كان عرض نطاق موجة FM يساوي 120KHz وأكبر تردد للموجة المحملة يساوي 15KHz كانت قيم علاقات بيميل لمعامل التعديل لهذه الموجة كالتالي:

$J_0 = 0.9, J_1 = 0.25, J_2 = 0.15$. ما هي قيمة الاتساع النسبي لكل زوج من أزواج الحزم الجانبية؟

ما قيمة الاتساع القياسي للموجة المعدلة؟

س(17) محطة FM تبث موجات صوتية ذات مدى ترددي (50Hz - 18KHz) فما مدى معامل التعديل المسموح به لهذه المحطة؟

س(18) على أساس أن موجة NBFM مشابهة للموجة المعدلة تعديل سعوي DSB-TC، فما الصيغة التقريبية في هذه الحالة للعلاقة الرياضية للموجة المعدلة تعديل ترددي ذو نطاق ضيق NBFM :

$$V(t) = V_c \sin(\omega_c t + m_f \sin(\omega_m t))$$

س19) إذا كانت محطة القرآن الكريم تبث على تردد 93.3MHz فما أقل تردد حامل للموجة التي تسبق أو تلي هذه المحطة؟ (لا يشترط أن تكون محطة تبث عمليا)

س20) إذا كانت نسبة التعديل 100% ، فمت العلاقة بين تردد الموجة المحمولة ومعامل التعديل لكل من التعديل السعوي والتعديل الترددي؟

س21) ما عرض حزمة الترددات الفعالة لمحطة بث FM؟ (أي عند إهمال الجزء المخصص للحماية).

س22) تتبع بالمعادلات الرياضية خطوات التعديل العكسي لموجة معدلة تردديا FM.

س23) ما وظيفة كل من المحدد والمميز؟

س24) جد طريقة لتوليد موجة معدلة تعديل ترددي NBFM ومن ثم استخدام الموجة الناتجة لتوليد الموجة المعدلة تعديل ترددي WBFM ، أو بمعنى آخر إيجاد طريقة غير مباشرة لتوليد موجة معدلة تردديا ذات عرض نطاق واسع WBFM . (بالرجوع لبعض المراجع الخارجية).

الوحدة الخامسة

التعديل النبضي

Pulse Modulation

الوحدة الخامسة: التعديل النبضي Pulse Modulation

1-5 النظرية العينية Sampling Theorem

إن أهم نظرية في علم الاتصالات هي النظرية العينية. وتتص هذه النظرية على التالي:

" الإشارة المحددة النطاق (Bandlimited) بتردد أقصاه f_m ، يمكن التعبير عنها بشكل كامل من خلال أخذ عينات (Samples) لها بمعدل تنظيم ثابت f_s أكبر من أو يساوي $2f_m$ ، أو بكلمات أخرى أن الفترة الزمنية بين العينات ذات قيمة ثابتة لا تزيد عن $T_m/2$ "

ويمكن التعبير عن النظرية للعينية بكلمات أخرى على النحو التالي:

" بالإمكان الاستعاضة عن إرسال الموجة بالكامل بإرسال عينات منها تؤخذ على فترات زمنية ثابتة لا تتجاوز $T_m/2$ أو معدل أخذ عينات أكبر من أو يساوي $2f_m$ ، حيث f_m هو أعلى تردد في الإشارة. ويستطيع المستقبل استرجاع الإشارة المرسله بشكل تام من العينات المرسله"

حيث: T_m : هو الفترة الزمنية التي تعيد الإشارة فيها نفسها (Period) وتساوي $T_m = 1/f_m$.

ويسمى التردد $2f_m$ تردد أو معدل نايكويست (Nyquist Rate).

مثال 1: إذا كان أعلى تردد في موجة صوتية يساوي 10KHz، فما قيمة معدل تنظيم أخذ العينات لها؟

$$\begin{aligned} f_s &\geq 2f_m \\ f_s &\geq 20 \text{ KHz} \end{aligned}$$

مثال 2: إذا كان معدل أخذ عينات إشارة جيبية $f_s = 10\text{KHz}$ ، فما الفترة الزمنية الفاصلة بين كل عينتين؟

$$T_s = 1/f_s = 1/10\text{K} = 0.1\text{msec}$$

مثال 3: احسب قيمة تردد نايكويست والزمن الفاصل بين العينات للموجة الصوتية التالية:

$$Y(t) = 2 \cos(628t) + 3 \cos(314t)$$

تحتوي الموجة ترددين:

$$f_{m1} = 628/2\pi = 100 \text{ Hz}$$

$$f_{m2} = 314/2\pi = 50 \text{ Hz}$$

معدل أخذ العينات يحسب اعتمادا على قيمة أعلى تردد في الإشارة، وبالتالي:

$$f_s = 2f_m = 2 \times 100 = 200 \text{ Hz}$$

$$T_s = 1/f_s = 1/200 = 5\text{msec}$$

مثال 4: إذا أخذت عينات من موجة صوتية بمعدل تنظيم $f_s = 32\text{KHz}$ وكان هذا المعدل ضعف تردد نايكويست، فما قيمة أعلى تردد في هذه الموجة الصوتية؟

$$f_s = 2(2f_m) = 32$$

$$f_m = 6\text{KHz}$$

2-5 مبدأ التعديل النبضي Principle of Pulse Modulation

فكرة التعديل النبضي (Pulse Modulation) تختلف عن التعديل القياسي (مثل AM و FM) بعدم تحميل إشارة المعلومات كاملة على الإشارة الحاملة، وإنما يتم في التعديل النبضي أولاً أخذ عينات من إشارة المعلومات

المحمولة وفقا للنظرية العينية (Sampling Theorem) ثم يتم تشغيرها أو تحميلها مباشرة على الإشارة الحاملة ذات التردد العالي (مبدأ التعديل).
ويتم أخذ العينات (النبضات) على فترات زمنية قصيرة (short duration)، مما يسمح بإرسال أكثر من إشارة واحدة على نفس القناة (الإرسال متعدد القنوات الجزئية للوقت Time Division Multiplexing) وسيتم التطرق لهذا الموضوع بالتفصيل خلال هذه الوحدة لأهميته.

3-5 أنواع التعديل النبضي

كما التعديل القياسي له أنواع فإن التعديل النبضي أيضا له أنواع، من أنواع التعديل النبضي القياسي (Analog Pulse Modulation):

1. تعديل اتساع النبضة (Pulse Amplitude Modulation (PAM).

2. تعديل عرض النبضة (Pulse Width Modulation (PWM).

3. تعديل مكان النبضة (Pulse Phase Modulation (PPM).

ومن أنواع التعديل النبضي الرقمي (Digital Pulse Modulation) :

4. تعديل رمز النبضة (Pulse Code Modulation (PCM).

5. تعديل الفرق (Delta Modulation (DM).

3-5-1 تعديل اتساع النبضة PAM

المقصود بتعديل اتساع النبضة (PAM) للتغير في اتساع النبضة تبعا للقيمة اللحظية للموجة المحمولة مع بقاء عرض ومكان النبضة ثابتين. (راجع الشكل (2-5)

ويمكن الحصول على موجة (PAM) من خلال أخذ العينات للإشارة المحملة بواسطة دائرة تسمى (Sample and Hold Circuit) وفقا للنظرية العينية (Sampling Theorem). (راجع الدائرة 5-1)

2-3-5 تعديل عرض النبضة PWM

المقصود بتعديل عرض النبضة (PWM) التغير في عرض النبضة تبعاً للقيمة اللحظية للموجة المحملة مع بقاء اتساع ومكان النبضة ثابتين. (راجع الشكل 5-2)

كخطوة أولى للحصول على موجة (PWM) يتم الحصول على موجة (PAM) ومن ثم جمعها مع إشارة أسنان المنشار (Saw Tooth Signal) ومن ثم إدخال الإشارة التي نحصل عليها إلى دائرة مقارن (Comparator) لمقارنتها بفولتية مرجعية V_{ref} بحيث:

1. إذا كانت قيمة فولتية الإشارة المجمعة أكبر من الفولتية المرجعية فناتج المقارن فولتية ثابتة.
2. إذا كانت قيمة فولتية الإشارة المجمعة أصغر من الفولتية المرجعية فناتج المقارن صفر.

وبذلك نحصل على إشارة (PWM) عند مخرج المقارن. (راجع الدائرة

(1-5)

3-3-5 تعديل مكان النبضة PPM

المقصود بتعديل مكان النبضة (PPM) التغير في مكان النبضة تبعاً للقيمة اللحظية للموجة المحملة مع بقاء اتساع وعرض النبضة ثابتين. (راجع الشكل 5-2)

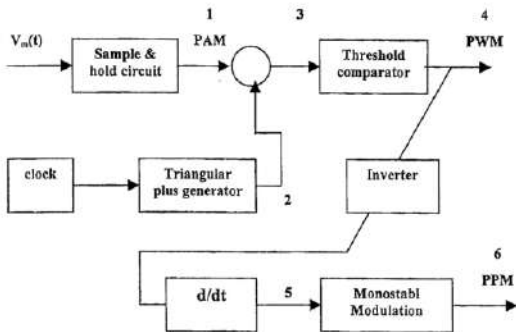
وللحصول على إشارة PPM لابد من توليد إشارة PWM أولا بالطريقة المذكورة سابقا، ثم ندخل إشارة PWM إلى عاكس (Inverter) الذي يقوم بعكس قطبية النبضات، وبعد ذلك ندخل إلى مفاضل (Differentiator) والذي يعمل على النحو التالي:

1. ناتج اشتقاق الفولتية (القيمة) الثابتة يساوي صفر، كما أن مشتقة الصفر تساوي صفر.

2. الحواف التي تشكل نقطة التحول من قيمة إلى أخرى قيمة اشتقاقها غير معرفة وتظهر على هيئة وميض ذو قطبية موجبة للحافة العليا ووميض ذو قطبية سالبة للحافة السفلى.

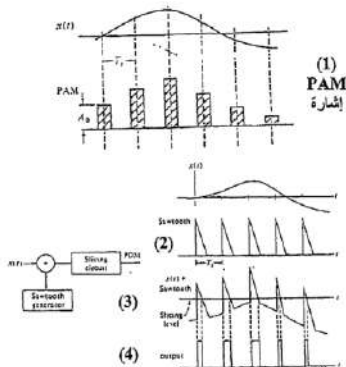
وأخيرا إدخال الإشارة الأخيرة إلى قادح شميت (Schmitt Trigger) والذي وظيفته توليد نبضة ذات اتساع وعرض ثابتين عند ظهور وميض موجب القطبية على مدخل القادح. وبذلك نكون قد حصلنا على إشارة ذات اتساع وعرض ثابتين ولكن مكان يتغير تبعا للقيمة اللحظية للموجة المحمولة (PPM). ومن الجدير بالذكر أن تعديل مكان النبضة PPM فيه توفير للقدرة عن تعديل عرض النبضة PWM.

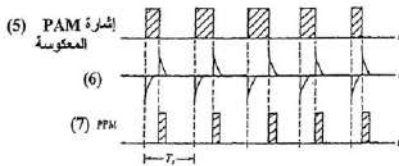
وفي ما يلي شكل الدائرة الكاملة التي تولد الأنواع الثلاث (PAM, PWM, PPM) حيث نلاحظ كيف أن توليد الثانية يعتمد على الإشارة الأولى وأن توليد الإشارة الثالثة يعتمد على الثانية:



وشكل الموجات عند النقاط المختلفة لهذه الدائرة موضح في الأشكال

التالية:

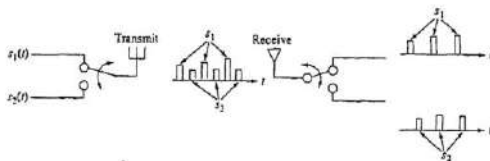




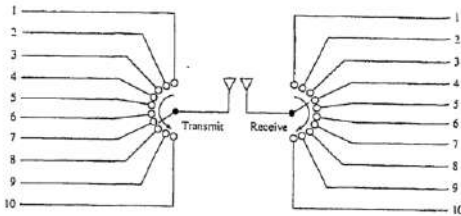
الإرسال المتعدد القنوات الجزئية للوقت

Time Division Multiplexing (TDM-PAM)

ذكرنا سابقاً أن تعديل PAM يتضمن أخذ عينات من الإشارة المحمولة وفقاً للنظرية العينية دون الحاجة إلى إرسال الإشارة كاملة، وبذلك توفر فترات زمنية شاغرة بين تلك العينات، ويمكن استغلال تلك الفترات الزمنية غير المشغولة لإرسال عينات من إشارة (أو إشارات أخرى). وهذا هو المقصود بالإرسال متعدد القنوات الجزئية للوقت (TDM-PAM). كمثال بسيط للتوضيح نفرض إرسال إشارتين فقط على نفس القناة بأسلوب (TDM-PAM) بالشكل التالي:



وفي ما يلي مثال آخر وأكثر واقعية وتكاملاً على نظام (TDM-PAM)
حيث نرسل ونستقبل 8 قنوات موضحة في الشكل التالي:



يتم أخذ العينات لكل قناة من القنوات الثمانية وفقاً للنظرية العينية (Sampling Theorem) بتردد f_s أكبر من أو يساوي $2f_m$ بواسطة آلة دوارة تقوم بأخذ العينات بالتناوب لتلك القنوات، ومن ثم تحميلها على إشارة حاملة ذات تردد عالي (أي إجراء أي من أنواع التعديل التي نظرنا لها سابقاً مثل FM)، وبثها بواسطة الهوائي (Antenna) الذي يحولها من إشارة كهربائية إلى إشارة كهرومغناطيسية تنتشر في الفراغ وتصل إلى هوائي المستقبل الذي يعيد تحويل الموجات الكهرومغناطيسية إلى موجات كهربائية معدلة والتي بتعديلها عكسياً نحصل على العينات التي سبق وأرسلناها. ومن خلال استعمال دوارة كذلك المستخدمة في المرسل يتم فصل عينات كل قناة عن البقية، وشرط نجاح ذلك أن تعمل دوارة المرسل ودوارة المستقبل بالسرعة ذاتها ويتزامن (Synchronization) لكي لا يحدث تداخل في الإشارات.

5-3-4 تعديل رمز النبضة (PCM) Pulse Code Modulation

إن تعديل رمز النبضة هو أساس تعديل النبضة الرقمي والذي يتكون من مراحل تشمل بالترتيب:

1. أولاً أخذ عينات الإشارة المحمولة وفقاً للنظرية العينية (بمعدل تنظيم $2f_m \leq f_s$).

2. تصنيف كل عينة في مستوى معين من مستويات منفصلة تسمى مستويات مكممة "L" أو مستويات التكميم (Quantizing Levels) تبعاً لفولتية العينة.

3. تشفير العينة برمز الثنائية وما يمثّلها في النظام الثنائي وفقاً لما يقابل مستوى التكميم المعني.

وهناك علاقة بين عدد النبضات الرقمية لتمثيل العينة n وبين عدد مستويات التكميم L، وهي:

$$L = 2^n$$

وقيمة القفزة بين مستويي تكميم Δv (الدرجة الكمية) له علاقة بعدد المستويات L وأقصى اتساع الإشارة المحمولة V_m على النحو التالي:

$$\Delta v = 2 * V_m / L$$

مثال 1: إذا كان التشفير الثنائي لإشارة PCM متكون من 5 مراتب (خانات)، فما عدد مستويات التكميم؟

$$L = 2^n = 2^5 = 32 \text{ levels}$$

مثال 2: نتبع الخطوات الضرورية للحصول على إشارة PCM من الإشارة المحمولة التالية:

$$X(t) = 4 \sin(2\pi * 100t)$$

مثال 2: نتبع الخطوات الضرورية للحصول على إشارة PCM من الإشارة المحمولة التالية:

$$X(t) = 4 \sin(2\pi \cdot 100t)$$

بتشفير ثنائي مكون من 3 خانات، وأخذ العينات بتردد يساوي 10 أضعاف تردد الإشارة المحمولة f_m .

الحل:

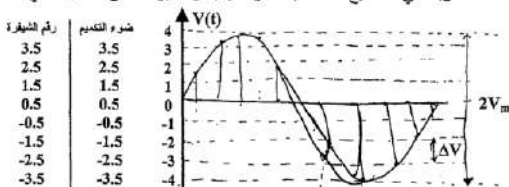
معدل تنظيم العينات يساوي: $f_s = 10f_m = 10 \cdot 100 = 1000 \text{ Hz} = 1 \text{ KHz}$

وبالتالي سيأخذ عشرة عينات لكل دورة واحدة للإشارة المحمولة.

وعدد مستويات التكميم يساوي: $L = 2^n = 2^3 = 8 \text{ Levels}$

وبالتالي الدرجة الكمية تساوي: $\Delta v = 2 \cdot V_m / L = 2 \cdot 4 / 8 = 1 \text{ v}$

وبالتالي نستطيع أخذ العينات وتكميمها وتشغيلها على النحو التالي:



رقم العينة	1	2	3	4	5	6	7	9	4	10
قيمة فولطية للعينة	1.1	3.1	3.8	3.5	1.4	-2.9	-4	-3	-2	-0.9
قيمة التكميم للعينة	1.5	3.5	3.5	3.5	1.5	-2.5	-3.5	-2.5	-1.5	-0.5
رقم الشيفرة (رمز)	5	7	7	7	5	1	0	1	2	3
التشفير الثنائي	101	111	111	111	101	001	000	001	010	011

ففي المثال السابق نكون قيمة أكبر خطأ كمي $= \Delta v/2 = 1/2$ فولت

وبالتالي يتراوح الخطأ الكمي بين (0.5, -0.5) فولت.

وبما أن العلاقة بين الدرجة الكمية وعدد مستويات التكميم علاقة عكسية والعلاقة بين أكبر خطأ كمي والدرجة الكمية علاقة طردية، إذن زيادة عدد المستويات يؤدي إلى تقليل الخطأ الكمي.

من ناحية أخرى فإن زيادة عدد المستويات يؤدي إلى زيادة عدد الخانات الثنائية وبالتالي يزداد عرض النطاق للإرسال وفقاً للعلاقة التالية:

$$BW_{PCM} = BW * n$$

مثال 1: أعد حساب أكبر خطأ كمي للمثال السابق إذا رفعنا عدد المستويات المكممة إلى 16 مستوى.

وبالتالي الدرجة الكمية تساوي: $\Delta v = 2 * V_m / L = 2 * 4 / 16 = 1/2 v$

قيمة أكبر خطأ كمي $= \Delta v/2 = 0.5/2 = 1/4$ فولت.

مثال 2: إذا كان عرض نطاق إشارة قبل تشفيرها إلى النظام الثنائي يساوي 12 KHz ، فكم يساوي عرض النطاق بعد تشفير الإشارة بخمسة خانات رقمية؟

$$BW_{PCM} = BW * n = 12 * 5 = 60 \text{ KHz}$$

مثال 3: إذا ترتفع عرض نطاق إشارة مرسلة إلى ستة أضعاف، فكم عدد الخانات الرقمية المستخدمة؟

$$BW_{PCM} / BW = n = 6$$

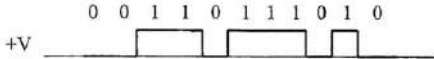
التشفير Encoding

التشفير هو تمثيل المستويات المكممة برموز خاصة مثل النظام الثنائي المتكون من (0,1) فقط والذي يمكن التعبير عنهما بنبضة كهربائية خاصة لكل رمز منهما.

ويوجد طرق عديدة لتمثيل البيانات الثنائية (0,1) بنبضات كهربائية:

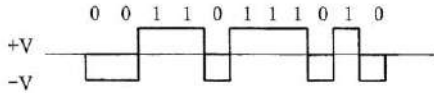
1. إشارة العمل والتوقف On-Off Signal

وبها يتم تمثيل 1 بنبضة (فولتية ثابتة موجبة) وتمثل 0 بلا نبضة. ومثال على ذلك تمثيل سلسلة البيانات الرقمية التالية بإشارة العمل والتوقف:



2. إشارة القطبية الثنائية Bipolar Signal

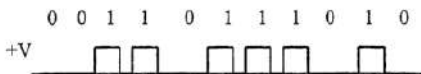
وبها يتم تمثيل 1 بنبضة موجبة القطبية وتمثل 0 بنبضة سالبة القطبية، ومثال على ذلك تمثيل سلسلة البيانات الرقمية التالية بإشارة للقطبية الثنائية:



3. إشارة العودة إلى الصفر Return to Zero Signal (RZ)

وهي مشابهة لإشارة العمل والتوقف بفرق أن 1 يمثل بنصف نبضة وليس نبضة كاملة (أي الفترة الزمنية التي يشغلها 1 هي $T_b/2$ ، حيث T_b هي

فترة إرسال النبضة كاملة)، ومثال على ذلك تمثيل سلسلة البيانات الرقمية التالية بإشارة للعودة إلى الصفر (RZ):



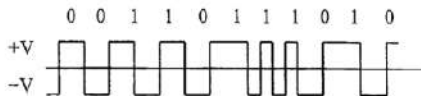
4. إشارة التناوب Alternation Signal

تمثل 0 دائماً بلا نبضة وتمثل 1 بنصف نبضة موجبة ثم نصف نبضة سالبة بالتناوب. ومثال على ذلك تمثيل سلسلة البيانات الرقمية التالية بإشارة التناوب:



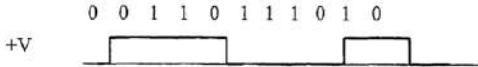
5. إشارة مانشستر Manchester Signal

يتم تمثيل 1 بنصف نبضة موجبة ونصف نبضة سالبة على التوالي، ويتم تمثيل 0 بنصف نبضة سالبة ونصف نبضة موجبة على التوالي. ومثال على ذلك تمثيل سلسلة البيانات الرقمية التالية بإشارة مانشستر:



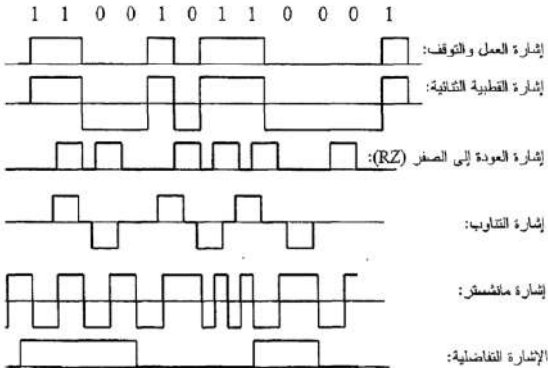
6. الإشارة التفاضلية Differential Signal

ليس للـ 1 أو 0 تمثيل محدد، وإنما تقنية العمل تتلخص بحدوث انتقال للنبضة (من لا نبضة إلى نبضة أو من نبضة إلى لا نبضة) عند 0، وعدم حدوث أي تغيير عند 1. ومثال على ذلك تمثيل سلسلة البيانات الرقمية التالية بالإشارة التفاضلية:



وإن في استخدام أي طريقة من هذه الطرق ميزات خاصة به سواء من ناحية القدرة أو عرض النطاق أو إمكانية الكشف عن حدوث خطأ في البيانات المرسلة أو الدائرة التي تنتج الإشارة على النحو المطلوب أو غير ذلك.

مثال: مثل البيانات الرقمية التالية بالأساليب المذكورة أعلاه:



مميزات التعديل النبضي المرمز PCM

إن لتعديل PCM عدد من النواحي السيئة والحسنة. ومن المميزات الجيدة له:

1. توافر المعلومات في هيئة مشفرة يمكننا من إعادة بناء الإشارة في محطات تقوية توضع بين المرسل والمستقبل، وبالتالي فهو مناسب للإرسال للمسافات الطويلة.
2. دوائر الكشف والتعديل هي دوائر رقمية ذات فعالية عالية ومتوفرة على هيئة دوائر متكاملة (IC) Integrated Circuits ، وبالتالي تكون التكلفة قليلة.
3. إمكانية تخزين الشارة لوقت معين.
4. إمكانية استخدام شيفرة مناسبة للتقليل من التكرار غير الضروري للبيانات.
5. إمكانية استخدام شيفرة مناسبة للتقليل من تأثير الضجيج والتداخل.

مميزات التعديل النبضي المرمز PCM

1. نظام معقد التركيب لتكونه من مراحل متعددة كثيرة مثل أخذ العينات والتكميم والتشفير وغيره.
2. عرض الحزمة للإرسال واسع (كبير)، بسبب تشفير المعلومات إلى عدد من الخزانات الثنائية.

2. عرض الحزمة للإرسال واسع (كبير)، بسبب تشفير المعلومات إلى عدد من الخانات الثنائية.

تعديل الفرق (DM) Delta Modulation

يتكون تعديل الفرق من عدة مراحل متتالية هي على الترتيب:

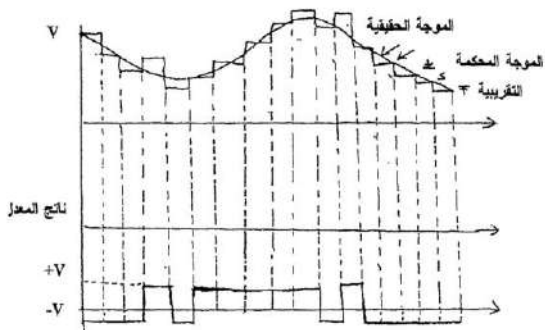
1. تجزئة موجة المعلومات المحمولة وفقا للنظرية العينية وإعطاء قيم تقريبية لها.

2. بحسب الفرق بين القيمة الحقيقية والقيمة التقريبية للعينات نصنف النتيجة إلى صنفين:

أ. إذا كانت القيمة الحقيقية أكبر من القيمة التقريبية يرمز لها بنبضة موجبة $\delta +$

ب. إذا كانت القيمة الحقيقية أصغر من القيمة التقريبية يرمز لها بنبضة سالبة $\delta -$

والمثال التوضيحي التالي يبين تقنية عمل هذا التعديل، حيث يبين الشكل الأول الإشارة المحملة والقيم التقريبية للعينات والشكل الثاني يبين الاستنتاج من مقارنة القيمة الحقيقية والتقريبية حيث الناتج يكون إحدى قيمتين ، الموجبة والسالبة.



أسئلة آخر الفصل

- س1) بكلماتك الخاصة، اشرح النظرية العينية.
- س2) إذا كان أعلى تردد في موجة صوتية يساوي 15KHz، فما قيمة معدل تنظيم أخذ العينات لها؟
- س3) احسب قيمة تردد نايكويست والزمن الفاصل بين العينات للموجة الصوتية التالية:
- $$Y(t) = 4 \sin(1000t) + 3 \cos(10000t)$$
- س4) ما الزمن الفاصل بين عينة وأخرى للعينات المأخوذة في السؤال السابق؟
- س5) إذا أخذت عينات من موجة صوتية بمعدل تنظيم $f_s = 120\text{KHz}$ وكان هذا المعدل ثلاث أضعاف تردد نايكويست، فما قيمة أعلى تردد في هذه الموجة الصوتية؟
- س6) ما الفرق الأساسي بين التعديل النقيضي والتعديل القياسي؟
- س7) ما وظيفة كل من دائرة أخذ العينات، مقارن العتبة، المفاضل، وقادح شميث ؟
- س8) كي نعدل على دائرة الحصول على PPM إذا لم نستخدم العاكس ؟ Inverter
- س9) تتبع الحصول على إشارة PPM من إشارة PWM التالية من خلال مرورها أولاً على مفاضل ثم على قادح شميث.
- س10) ما تأثير عدم اختيار قيمة فولتية مرجعية V_{ref} مناسبة؟

س11) ما المقصود بالترزامن Synchronization وما أهميته بين مرسل ومستقبل TDM-PAM؟

س12) إذا كان تردد أحد القنوات لفظام TDM-PAM ضعف تردد باقي القنوات، فكيف يتم التعامل بين الدوارة وهذه القناة؟

س13) استنتج عرض نطاق القناة التي تنقل الإشارة الناتجة بعد دوارة المستقبل في نظام TDM-PAM.

س14) إذا كان التشفير الثنائي لإشارة PCM مكون من 8 مراتب (خانات)، فما عدد مستويات التكميم؟

س15) إذا كان مستويات التكميم $L = 128$ فكم عدد الخانات الثنائية المستخدمة للتشفير الرقمي للعينات؟

س16) تتبع الخطوات الضرورية للحصول على إشارة PCM من الإشارة المحمولة التالية:

$$X(t) = 12 \sin(2\pi * 2000t)$$

بتشفير ثنائي مكون من 4 خانات، وأخذ العينات بتردد يساوي 8 أضعاف تردد الإشارة المحمولة f_m . احسب المسافة الزمنية بين العينات. خذ العينة الأولى عند $t=0$ sec.

س17) أعد الإجابة على السؤال السابق للإشارة المحمولة التالية:

$$V(t) = 10 \cos(2\pi * 150t) + 20 \sin(2\pi * 300t)$$

س18) ما أكبر خطأ كمي ممكن حدوثه في السؤال (16)؟

س19) كم يصبح مقدار الخطأ الكمي الممكن حدوثه في السؤال (16) إذا كان التشفير بـ 5 خانات رقمية؟

س20) ما نسبة الزيادة في عرض النطاق في السؤال (16) إذا كان التشفير بـ 5 خانات رقمية؟

س21) قم بتشفير المعلومات الرقمية التالية وفقا لإشارات التشفير الستة المدروسة:

0101001100011100110101

س22) ما العلاقة المتوقعة بين قدرة إشارة العمل والتوقف وإشارة العودة الى الصفر؟

س23) ما العلاقة المتوقعة بين عرض نطاق إشارة العمل والتوقف وإشارة مانشستر؟

س24) ما سبب التكلفة القليلة لاستخدام PCM؟

س25) لماذا يعد نظام PCM نظام معقد التركيب؟ لماذا يعد نظام PCM نظام ذو نطاق واسع؟

س26) جد الإشارة المعدلة DM من الإشارة المحمولة التالية:

س27) ما تردد المهتز المحلي لمستقبل Super Hytrodyné الذي يحقق لنا الحصول على موجة ذات التردد المتوسط إذا كان تردد الموجة الحاملة 2MHz ؟

س28) إذا كان تردد المهتز المحلي لمستقبل Super Hytrodyné يساوي 1.5MHz، فما قيمة التردد الحامل للموجة في هذه الحالة؟

الوحدة السادسة

مبادئ التعديل الرقمي **Principles of Digital Modulation**

الوحدة السادسة: مبادئ التعديل الرقمي

Principles of Digital Modulation

1-5 التعديل الرقمي Digital Modulation

مفهوم التعديل الرقمي لا يختلف عن التعديل القياسي من حيث تحميل الإشارة المحمولة ذات التردد المنخفض على الإشارة الحاملة ذات التردد العالي، ولكن للتعديل الرقمي هذه الإشارة المحمولة تكون إشارة رقمية ذات قيمتين فقط (0,1). أما الإشارة الحاملة ذات التردد العالي فهي غالبا إشارة جيبية ذات تردد وطور محددين واتساع أكبر من اتساع الإشارة المحمولة. ويميز التعديل الرقمي بأنه إزاحة لاتساع أو تردد أو طور الموجة الحاملة ذات التردد العالي تبعا لقيمة الإشارة الرقمية المحمولة ذات التردد المنخفض والمحددة بقيمتين فقط (0,1).

2-5 أنواع التعديل الرقمي

كما أن التعديل القياسي ذو أنواع عدة، فإن التعديل الرقمي له أنواع أيضا وهي:

1. الإزاحة السعوية (ASK) Amplitude Shift Keying.
2. الإزاحة الترددية (FSK) Frequency Shift Keying.
3. الإزاحة الطورية (PSK) Phase Shift Keying.
4. مزيج أو هجين (Hybrid) من الاتساع والتردد والطور، وغالبا يكون المزج بين اثنين منهم فقط.

إن الأنواع الثلاثة الأولى ما هي إلا حالة خاصة من التعديل المعوي يتم من خلالها تحميل الإشارة الرقمية الثنائية القيم التي تم الحصول عليها من تعديل رمز النبضة PCM على موجة حاملة ذات تردد عالي.

5-2-1 الإزاحة المعوية (ASK)

عندما يعدل اتساع موجة حاملة بموجة رقمية ثنائية القيم فإنه سينتقل بين مستويين من الفولتية. سنتناول في دراستنا نوعين من الإزاحة المعوية هما للموجة المعدلة بإشارة العمل والتوقف (On-Off ASK)، والثاني للموجة المعدلة بإشارة ثنائية القطبية (بدون حامل Suppressed Carrier ASK).

والعلاقة العامة للموجة المعدلة ASK تأخذ شكل العلاقة الرياضية التالية:

$$V(t) = A_1 \cos(\omega_c t) \quad \text{عند } 1$$

$$A_2 \cos(\omega_c t) \quad \text{عند } 0$$

حيث A_1 هو اتساع الموجة المعدلة عندما تكون المعلومة المنقولة هي 1، و A_2 هو اتساع الموجة المعدلة عندما تكون الموجة المنقولة هي 0.

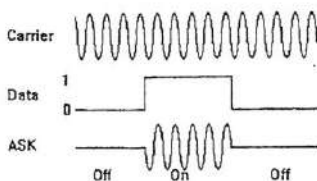
الإزاحة المعوية ON-OFF ASK:

الإزاحة المعوية تعطينا صيغة واضحة للتعديل باستخدام الإشارات الرقمية. الإشارة المعدلة تنتقل (Switched) بين مستويين من الاتساع، وفي هذه الحالة يمكن التعبير عن الموجة المعدلة بالعلاقة التالية:

$$V(t) = A \cos(\omega_c t) \quad \text{عند } 1$$

$$0 \quad \text{عند } 0$$

وهذه حالة خاصة من الإزاحة السعوية يكون فيها اتساع الموجة المعدلة نوقمية محددة A عند إرسال 1، ولا تأخذ أي قيمة عند إرسال 0. ونكون الإشارة المرسلية منقطعة كما هو موضح في الشكل التالي:



ومن الواضح أن التشفير المستخدم هو من نوع إشارة العمل والتوقف، وأن الموجة المعدلة ناتجة من ضرب هذه الإشارة بالإشارة الحاملة ذات التردد العالي الثابت (أي نستخدم ضارب لتوليد الموجة المعدلة ON-OFF ASK). والتعديل العكسي للإشارة ON-OFF ASK يتم في المستقبلية بدلالة كاشف الإشارة (Diode Detector)،

وتتكون هذه الدائرة أساساً من مقوم (Rectifier) ومصفى تمرير حزمة ترددات منخفضة LPF. حيث يقوم المقوم بالتخلص من الجزء السالب من الإشارة المعدلة ويقوم المصفى بالتخلص من الترددات العالية في الإشارة، فنحصل على المعلومة الرقمية التي تم إرسالها سابقاً.

الإزاحة السعوية Suppressed Carrier ASK

عند التعامل مع إشارة مشفرة بإشارة ثنائية القطبية، تصبح العلاقة الرياضية التي تعبر عن الموجة المعدلة ASK في هذه الحالة على النحو التالي:

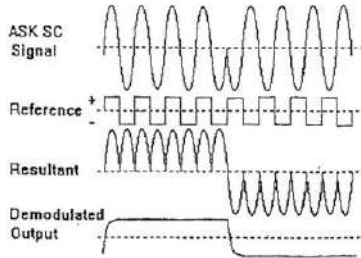
$$V(t) = A \cos(\omega_c t) \quad \text{عند 1}$$

$$- A \cos(\omega_c t) \quad \text{عند 0}$$

وهذا يعني أن الموجة الناتجة سوف يتغير طورها باستمرار تبعاً لتغير البيانات الرقمية المرسلية. وتكون الموجة المعدلة الناتجة هنا مستمرة (غير منقطعة كما في ON-OFF ASK).

ويمكن اعتبار هذا النوع من الإزاحة المعوية أنها إزاحة طورية لتغير الطور بتغير البيانات الرقمية.

إن التعديل العكسي لهذا النوع يتم بضرب الموجة المعدلة بإشارة مربعة (Square Signal) لها نفس تردد الإشارة الحاملة، ثم تمرير الموجة الناتجة على مصفى تمرير الحزمة المنخفضة LPF فتنتج إشارة ذات تردد منخفض كذلك التي تم إرسالها. والشكل التالي يوضح خطوات عمل المعدل العكسي:



ويمكن إثبات صحة عمل المعدل العكسي هذا بالمعادلات الرياضية على النحو التالي:

يعبر عن الموجة المعدلة بالعلاقة الرياضية التالية:

$$V(t) = \begin{array}{ll} A \cos(\omega_c t) & \text{during the +1 priod} \\ A \cos(\omega_c t + 180^\circ) & \text{during the -1 priod} \end{array}$$

وبعد ضربها بإشارة دورية ذات التردد المساوي لتردد الموجة الحاملة يصبح الناتج:

$$V(t) = \begin{array}{ll} A \cos(\omega_c t) \cos(\omega_c t) & \text{during the +1 priod} \\ A \cos(\omega_c t + 180^\circ) \cos(\omega_c t) & \text{during the -1 priod} \end{array}$$

وتبسط العلاقة الأخيرة تبعا لقانون ضرب الإقترانات الجيبية لتصبح:

$$V(t) = \begin{array}{ll} 0.5 A [\cos(2\omega_c t) + \cos(0)] & \text{during the +1 priod} \\ 0.5 A [\cos(2\omega_c t + 180^\circ) + \cos(180^\circ)] & \text{during the -1 priod} \end{array}$$

وبعد مصفى LPF نتخلص من الإشارة ذات التردد العالي ($2\omega_c$) ونحصل على الموجة الرقمية المحمولة ذات التردد المنخفض المشفرة بتمثيل إشارة ثنائية القطبية.

$$V(t) = \begin{array}{ll} 0.5 A \cos(0) = 0.5A & \text{during the +1 priod} \\ 0.5 A \cos(180^\circ) = -0.5A & \text{during the -1 priod} \end{array}$$

FSK الإزاحة الترددية 2-2-5

إن الإزاحة الترددية هي حالة خاصة من التعديل الترددي، حيث يتغير تردد الموجة الحاملة ذات التردد العالي تبعا لقيمة المعلومات الثنائية المرسل. وبالتالي توجد صيغتين فقط لكتابة الموجة المعدلة FSK وهي:

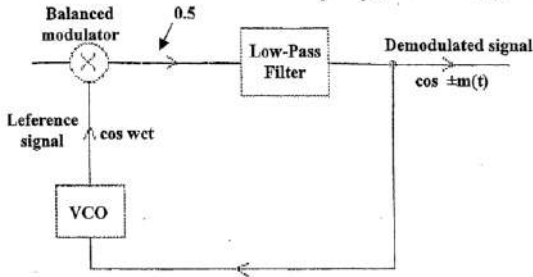
$$V(t) = A \cos(\omega_{c1} t) \quad \text{عند 1}$$

$$A \cos(\omega_{c2} t) \quad \text{عند 0}$$

أي المعلومة الرقمية 0 تعطي موجة معدلة ذات تردد معين بينما تعطي المعلومة الرقمية 1 موجة معدلة ذات تردد آخر ولكن الاتساع نفسه لكلاهما.

نحصل على الموجة المعدلة FSK بواسطة مهتر متحكم بالفولتية نحصل على الموجة المعدلة FSK بواسطة مهتر متحكم بالفولتية (VCO) Voltage Control Oscillator، حيث يعتمد تردد الموجة الناتجة على فولتية الموجة الداخلة إلى المهتر، وبما أن المعلومات الداخلة للمهتر رقمية ذات قيمتين سنحصل من المهتر على إشارتين بترددتين مختلفتين.

وفي المستقبل يتم استرجاع البيانات الرقمية المرسله بواسطة النظام المبين بالمخطط الصندوقي التالي:



إن VCO مصمم ليعطي تردد مساوي تقريبا لتردد الموجة الحاملة ω_c في حالة لم يكن من إشارة داخلة للمهتر VCO، ولكن عندما تكون إشارة FSK المعدلة التالية هي الإشارة الداخلة للنظام :

$$V(t) = A \cos(\omega_c \pm m)t$$

فنتائج المعدل تكون:

$$V(t) = A \cos(\omega_c +/- m)t \cos(\omega_c t) \\ = 0.5A [\cos(2\omega_c +/- m)t + \cos(+/- mt)]$$

وبعد مصفى تمرير الحزمة المنخفضة تبقى الإشارة ذات التردد المنخفض فقط:

$$V(t) = 0.5A \cos(mt) \\ -0.5A \cos(mt)$$

وهي إشارة بتردد بسيط تعبر عن المعلومات الرقمية المرسلة (0,1).
وتدخل الإشارة الناتجة الى VCO لتكرر العملية مرة أخرى مع الموجة المعدلة الأخرى باستمرار. بمعنى آخر نحتاج الى مصفيتين مولفين بترددين مختلفين لاسترجاع الموجة الرقمية المحملة، أحدهما مولف على تردد $w+m$ والآخر مولف على تردد $w-m$ ، بالإضافة الى الكاشف أو المميز.

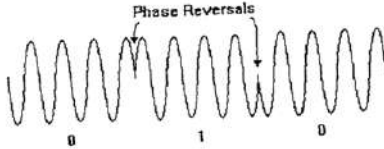
3-2-5 الإزاحة الطورية PSK

إن الإزاحة الطورية هي حالة خاصة من التعديل الطوري، حيث يتغير طور الموجة الحاملة ذات التردد العالي تبعا لقيمة المعلومات الثنائية المرسلة. وبالتالي توجد صيغتين فقط لكتابة الموجة المعدلة PSK وهي:

$$V(t) = A \cos(\omega_c t + \theta_1) \quad \text{عند } 1$$

$$A \cos(\omega_c t + \theta_2) \quad \text{عند } 0$$

والشكل التالي يبين شكل الإشارة:



أي المعلومة الرقمية 0 تعطي موجة معدلة ذات تردد معين بينما تعطي المعلومة الرقمية 1 موجة معدلة ذات تردد آخر ولكن الاتساع والتردد نفسه لكلاهما. ففي هذا النوع من التعديل يتغير الطور للموجة المعدلة بين طورين (أو أكثر في حالة الأطوار المتعددة) وغالبا ما تكون قيمة الطورين 0° و 180° وبالتالي تصبح العلاقة أعلاه على النحو التالي:

$$V(t) = A \cos(\omega_c t + 180^\circ) \quad \text{عند 1}$$

$$A \cos(\omega_c t) \quad \text{عند 0}$$

من خصائص التعديل من نوع الإزاحة الطورية:

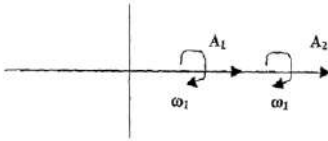
1. للموجة محتوى ثابت ولا يتأثر اتساعها بالضجيج أو التغيرات الخطية الأخرى ولذلك فهي أكثر استخدام من الإزاحة السعوية.
2. يستعمل هذا التعديل في أنظمة الاتصالات ذات السرعة المتوسطة 4800 بت/الثانية.
3. التوفير في القدرة، حيث أن القدرة اللازمة لهذا النوع تساوي نصف القدرة اللازمة لأنظمة الإزاحة الأخرى للحصول على نفس معدل خطأ للجزء.

المخطط المتجهي

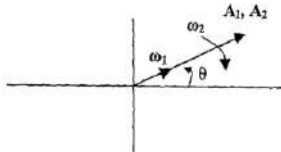
يمكن تمثيل الموجة المعدلة بموجة رقمية $(1,0)$ بمخطط يسمى المخطط المتجهي. حيث نعبر عن كل حالة بمتجه ذو قيمة (اتساع) وزاوية (طور) وسرعة زاوية (تردد).

فيكون المخطط المتجهي لموجة الإزاحة السعوية عبارة عن متجهين ذو تردد وطور واحد ولكن باتساعين مختلفين. ويكون المخطط المتجهي لموجة الإزاحة الترددية ممثل بمتجهين متساويين بالاتساع والزاوية ومختلفين بالسرعة الزاوية (التي تتناسب مع التردد). وأخيرا المخطط المتجهي لموجة الإزاحة الطورية يمثل بمتجهين متساويين في الاتساع والسرعة للزاوية ومختلفين في الزاوية (متعاكسين إذا كان الطورين المستخدمين هما $(180,0)$)

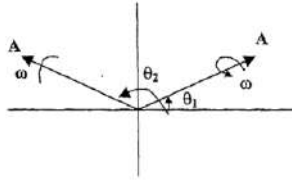
مثال 1: ارسم المخطط المتجهي لموجة الإزاحة السعوية:



مثال 2: ارسم المخطط المتجهي لموجة الإزاحة الترددية:



مثال 3: ارسم المخطط المتجهي لموجة الإزاحة الطورية:



مستويات الإزاحة الطورية (M-Ary PSK)

إذا كانت كلمة ((Binary تعني مستويين مختلفين أو حالتين مختلفتين، فإن المقصود من مصطلح ((M-Ary وجود عدة مستويات مختلفة أو حالات مختلفة. وبذلك فإن المقصود بمصطلح (M-Ary PSK) تطبيق مفهوم الإزاحة الطورية ولكن على عدة مستويات وليس مستويين اثنين فقط. بمعنى آخر لن يتم تعديل الإشارة الحاملة بإشارة المعلومات الرقمية نبضة فنبضة ((bit by bit، وإنما تعدل الإشارة الحاملة بناء على عدد معين من النبضات ويعطى مستوى معين أو طور معين خاص بكل تركيبة من هذه النبضات.

ويستخدم الرمز M-Ary مع الإزاحة الطورية متعددة المستويات لتوضيح عدد الأطوار (المستويات)، فمثلا 8 Aray PSK تعني استخدام 8 أطوار مختلفة في التعديل ، و((16Aray PSK تعني استخدام 16 طور مختلف للتعديل، وهكذا.

إن العلاقة بين عدد الأجزاء الرقمية المجمعة (النبضات) (N) وعدد الاشتراكات الممكنة من هذه الأجزاء (M) هي على النحو التالي:

$$M = \text{Ln } M_2 N = \text{Log}$$

OR

$$M = 2^N$$

مثال 1: ما عدد الاشتراكات الممكنة من 10 نبضات؟

$$M = 2^N = 2^{10} = 1024$$

مثال 2: ما عدد الأجزاء الرقمية التي تعطينا 8 اشتراكات مختلفة؟ ما

هي هذه الاشتراكات؟

$$M = \text{Ln } M = \text{Ln}(8) = 3 \text{ Bits}_2 N = \text{Log}$$

الاشتراكات هي: (000, 001, 010, 011, 100, 101, 110, 111)

تصبح الصيغة العامة للموجة المعدلة M-Array PSK على النحو

التالي:

$$V_c \cos(\omega t + \theta_i) = V_i(t)$$

حيث θ_i هي الطور الناظر للاشتراك الواحد، وبذلك فعندما نستعمل طورين اثنين فقط (180,0) كان لدينا جزء رقمي واحد للتمثيل (1,0). أما إذا كان عدد المستويات (عدد الأطوار) يساوي M فإن عدد الأجزاء الرقمية يساوي N حسب القاعدة أعلاه.

مثال على ذلك Array PSK 4 فيه عدد الأطوار تساوي عدد المستويات

= 4 وبالتالي فإن عدد الأجزاء الرقمية يساوي:

$$M = \text{Ln } M = \text{Ln}(4) = 2$$

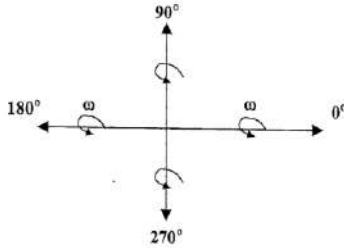
والاشتراكات الناتجة من جزئين رقميين تساوي 4 وهي

(00,01,10,11) ولكل من هذه الأجزاء الطور الخاص بها في عملية التعديل

بالشكل التالي:

$0 \rightarrow 00$
 $90 \rightarrow 01$
 $180 \rightarrow 10$
 $270 \rightarrow 11$

إن المخطط المتجهي لنظام M Aray PSK يشابه نظيره في PSK من حيث ثبات الاتساع والتردد، ولكن نستعمل هنا M من الأطوار لتمثيل الأجزاء الرقمية جميعاً. مثال ذلك المخطط المتجهي لنظام 4Aray PSK المذكور في المثال السابق الموضح في الشكل التالي:



إن الفائدة الرئيسية التي تحقق من استخدام نظام M-Aray PSK هو التوفير في عرض النطاق BW المطلوب للإرسال والتي تأتي على حساب تعقيد دائرة التعديل والتعديل العكسي. إن عرض النطاق لإرسال إشارة M-Aray PSK يحسب من عرض نطاق الموجة المرسله PSK ذات الطورين فقط على النحو التالي:

$$BW / N = BW_M$$

حيث N هو عدد الأجزاء الرقمية.

مثال : إذا كان عرض النطاق لموجة PSK يساوي 160KHz فكم يصبح عرض النطاق إذا استخدمنا نظام 16Array PSK مع نفس الموجة؟

$$M = \ln M = \ln(16) = 4, N = \log$$

$$BW / N = 160/4 = 40KHz = BW_M$$

نلاحظ كيف انخفض عرض النطاق المطلوب إلى الربع باستخدام نظام

16-Array PSK.

4-2-5 الهجين أو المزيج

يمكن المزج بين أنواع الإزاحة (بين نوعين معا غالبا)، فتصبح العلاقة التي تعطي الموجة المعدلة :

$$V_i(t) = A_i \cos(2\pi f_{ci} t + \theta_i)$$

فيمكن إعطاء كل من (1,0) إشارة خاصة لها اتساعها وترددها وطورها.

مثال 1: يمكن استخدام مزيج من الإزاحة المسعوية والترددية بحيث:

$$V_0(t) = 10 \cos(1000t)$$

$$V_1(t) = 15 \cos(2000t)$$

مثال 2: يمكن استخدام مزيج من الإزاحة الطورية والترددية بحيث:

$$V_0(t) = 10 \cos(1000t + 180^\circ)$$

$$V_1(t) = 10 \cos(2000t)$$

أسئلة آخر الفصل

س1) ميز نوع الإزاحة في كل مما يلي:

1. $V_0(t) = 10 \cos(1000t)$
 $V_1(t) = 15 \cos(1000t)$
2. $V_0(t) = 10 \cos(1000t)$
 $V_1(t) = 10 \cos(2000t)$
3. $V_0(t) = 10 \cos(1000t)$
 $V_1(t) = 10 \sin(1000t)$
4. $V_0(t) = 10 \cos(1000t)$
 $V_1(t) = 15 \sin(1000t)$
5. $V_0(t) = 10 \cos(1000t)$
 $V_1(t) = 15 \sin(2000t)$
6. $V_0(t) = 10 \cos(1000t + 60)$
 $V_1(t) = 10 \cos(1000t)$
7. $V_0(t) = 10 \cos(1000t)$
 $V_1(t) = 15 \cos(2000t)$
8. $V_0(t) = 10 \cos(1000t + 90)$
 $V_1(t) = 10 \cos(1000t - 90)$
9. $V_0(t) = 10 \cos(1000t + 45)$
 $V_1(t) = 15 \cos(1000t + 45)$
10. $V_0(t) = 10 \cos(1000t + 45)$
 $V_1(t) = 15 \sin(2000t + 45)$

س2) ارسم الموجات المعدلة تبعا للعلاقات في السؤال الأول للبيانات الرقمية التالية:

0011011011

س3) كم عدد الأجزاء الرقمية التي تُعطي اشتراكات تساوي 128؟

س4) ما هي الاشتراكات التي نحصل عليها من 4 أجزاء رقمية؟

س5) ارسم المخطط المتجهي لكل من العلاقات في السؤال الأول.

س6) إذا كان عرض النطاق لموجة PSK يساوي 320KHz فكم يصبح عرض النطاق إذا استخدمنا نظام 16Aray PSK مع نفس الموجة؟

س7) (إذا كان عرض النطاق لموجة PSK يساوي 320KHz فكم يصبح عرض النطاق إذا استخدمنا نظام 32Aray PSK مع نفس الموجة؟

س8) أعد الإجابة على السؤال الثاني باستخدام نظام 4-Aray PSK.

1. دوسية مبادئ الاتصالات، تأليف وفیق توفیق حسن
2. Analog and Digital Communication Systems, Martin S. Roden.
3. Digital Communication Manual. M. Eng Maryam Akhu Azheya.



مبادئ الاتصالات

Bibliotheca Alexandrina



0518381

82
m



مكتبة المجتمع العربي للنشر والتوزيع

الأردن - عمان - جسر الملك - طر. الصليب - مجمع المجمع العلمي - عمان 962 6 463 2730
مطبعون 962 79 5651920 - ص. ب. 4264 - البريد الإلكتروني 11121 - بريد إلكتروني للشبكة

659787 - ٥